

# GeoMax Zoom25/50

---



**Руководство пользователя**

Версия 1.1

Русский

**GEOMAX**

# Введение

## Покупка

Поздравляем Вас с приобретением GeoMax Zoom.



В данном руководстве содержатся важные указания по технике безопасности, а также инструкции по настройке прибора и работе с ним. За дополнительной информацией обратитесь к пункту "1 Руководство по безопасности".

Внимательно прочтите руководство по эксплуатации прежде чем включить прибор.

## Определение

Модель и заводской серийный номер вашего прибора указаны на специальной табличке

Используйте эту информацию, если вам необходимо обратиться в ваше агентство или в авторизованный сервисный центр GeoMax.

## Торговые марки

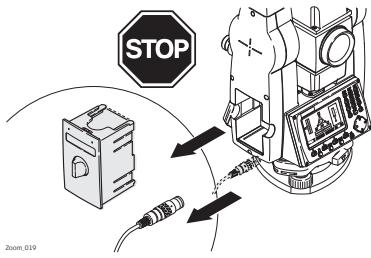
- Windows является зарегистрированной торговой маркой Microsoft Corporation в США и других странах.
- *Bluetooth*® является зарегистрированной торговой маркой компании Bluetooth SIG, Inc.
- логотип SD является торговой маркой SD-3C, LLC.

Все остальные торговые марки являются собственностью их обладателей.

## Область применения данного документа

Описание	
<b>Общие сведения</b>	Данное руководство применимо к тахеометрам Zoom25 и Zoom50. Если имеются различия между моделями, все они четко описаны.  Внешний вид прибора может быть изменен без предварительного уведомления. Внешний вид прибора может незначительно отличаться от его иллюстраций.
<b>Зрительная труба</b>	<ul style="list-style-type: none"><li>• <b>Режим измерения на отражатель (P):</b> При измерениях на отражатель с EDM в режиме "IR" используется широкий красный лазерный луч видимого диапазона, который направлен соосно оптической оси зрительной трубы.</li><li>• <b>Измерение в безотражательных (NP) режимах:</b> Инструменты с безотражательным электронным дальномером позволяют также выполнять измерения с EDM в безотражательном режиме (NP). При измерениях без отражателя используется узкий красный лазерный луч видимого диапазона, который коаксиально совмещен с осью зрительной трубы.</li></ul>

## УВЕДОМЛЕНИЕ



Никогда **не** извлекайте аккумуляторы во время работы прибора или в процессе выключения.

Это может привести к утере данных и системным сбоям!

Выключайте прибор кнопкой On/Off, перед извлечением аккумулятора всегда дожидайтесь полного выключения прибора.

# Содержание

<b>1 Руководство по безопасности</b>	<b>7</b>
1.1 Общие сведения	7
1.2 Применение	7
1.3 Ограничения в использовании	8
1.4 Ответственность	8
1.5 Риски эксплуатации	8
1.6 Классификация лазеров	11
1.6.1 Общие сведения	11
1.6.2 Маркировка	12
1.6.3 Дальномер, измерения на отражатели	13
1.6.4 Дальномер, измерения без отражателей (в безотражательном режиме)	13
1.6.5 Лазерный целеуказатель	14
1.6.6 Лазерный отвес	16
1.7 Электромагнитная совместимость EMC	17
1.8 Заявление о FCC (применимо в США)	18
1.9 Декларация ICES-003 (применимо для Канады)	19
<b>2 Описание системы</b>	<b>20</b>
2.1 Компоненты системы	20
2.2 Содержимое контейнера	20
2.3 Компоненты прибора	21
<b>3 Пользовательский интерфейс</b>	<b>23</b>
3.1 Клавиатура	23
3.2 Дисплей	24
3.3 Значки состояния	24
3.4 Дисплейные клавиши	26
3.5 Принцип работы	26
3.6 Поиск точек	28
<b>4 Работа с инструментом</b>	<b>29</b>
4.1 Настройка прибора	29
4.2 Эксплуатация аккумулятора	32
4.3 Хранение данных	32
4.4 Главное меню	33
4.5 Приложение Съемка	33
4.6 Измерения расстояний - рекомендации по получению надежных результатов	34
<b>5 НастройкиПриложения - Начало работы</b>	<b>35</b>
5.1 Общие установки	35
5.2 Настройки EDM	39
5.3 Настройки параметров связи	40
5.4 Настройки единиц измерения	41
<b>6 Инструменты</b>	<b>43</b>
6.1 Поверки	43
6.2 Автозапуск	43
6.3 Системная информация	43
6.4 Загрузка программного обеспечения	44
6.5 Лицензионные ключи	45
6.6 Защита прибора с PIN	45
<b>7 Функции</b>	<b>47</b>
7.1 Общие сведения	47
7.2 Смещение	47
7.3 Смещение к центру колонны	48
7.4 2 Расст Сдвиг	50
7.5 НапрРас	51
7.6 EDM Непрерывный режим	52

<b>8</b>	<b>Кодирование</b>	<b>53</b>
8.1	Кодирование	53
8.2	Быстрое кодирование	53
<b>9</b>	<b>Карта. Особенности интерактивного отображения</b>	<b>55</b>
9.1	Общие сведения	55
9.2	Доступ к Карте	55
9.3	Компоненты MapView	55
9.3.1	Область экрана	55
9.3.2	Кнопки, функциональные клавиши и панель инструментов	56
9.3.3	Символы точек	57
<b>10</b>	<b>Приложения - Начало работы</b>	<b>58</b>
10.1	Общие сведения	58
10.2	Запуск приложения	58
10.3	Выбор проекта	58
10.4	Выбор станции	59
10.5	Выбор ориентирования	60
10.5.1	Общие сведения	60
10.5.2	Установка ориентирования вручную	60
10.5.3	Ориентирование по координатам	61
<b>11</b>	<b>Приложения</b>	<b>63</b>
11.1	Общие диалоговые разделы	63
11.2	Съемка	63
11.3	Разбивка	64
11.4	Обратная засечка	66
11.4.1	Начало выполнения обратной засечки	66
11.4.2	Информация об измерениях	67
11.4.3	Процесс обработки	67
11.4.4	Результат обратной засечки	67
11.5	Недостающая линия	69
11.6	COGO	70
11.6.1	Начало работы	70
11.6.2	Обратная задача и траверс	71
11.6.3	Засечки	71
11.6.4	Смещения	73
11.6.5	Продление линии	74
11.7	Площади и объемы	75
11.8	Недоступная высота	76
11.9	Базисная линия	77
11.9.1	Общие сведения	77
11.9.2	Задание базовой линии	78
11.9.3	Определение опорной линии	78
11.9.4	Подпрограмма Измерпрод. и попер. сдвига	80
11.9.5	Разбивка прикладных элементов	80
11.9.6	Разбивка координатной сетки	82
11.9.7	Сегмент линии:	84
11.10	Базисная дуга	86
11.10.1	Общие сведения	86
11.10.2	Определение опорной дуги	87
11.10.3	Подпрограмма Измерпрод. и попер. сдвига	88
11.10.4	Разбивка прикладных элементов	88
11.11	Строительство	91
11.11.1	Запуск приложения Строительство	91
11.11.2	СХЕМА	91
11.11.3	Контроль разбивки	92
11.12	Дороги 2D	92
11.13	Дороги 3D	94
11.13.1	Начало работы	94
11.13.2	Базовые термины	95

11.13.3	Создание и загрузка файлов створов	100
11.13.4	Разбивка	101
11.13.5	Проверка	102
11.13.6	Разбивка уклона	103
11.13.7	Проверка уклона	105
11.14	Ход	107
11.14.1	Общие сведения	107
11.14.2	Запуск и настройка Программы Ход	108
11.14.3	Выполнение измерений по ходу	109
11.14.4	Продолжение работы	111
11.14.5	Завершение хода	112
<b>12</b>	<b>Данные</b>	<b>115</b>
12.1	Данные	115
12.2	Экспорт данных	115
12.3	Импорт данных	117
12.4	Использование USB-флэшки	118
12.5	Использование Bluetooth	119
<b>13</b>	<b>Калибровка</b>	<b>120</b>
13.1	Общие сведения	120
13.2	Подготовка	120
13.3	Калибровка визирной оси зрительной трубы и места нуля	121
13.4	Калибровка компенсатора	123
13.5	Калибровка (проверка и юстировка) круглого уровня прибора и трегера	124
13.6	Исследование лазерного отвеса прибора	124
13.7	Уход за штативом	125
<b>14</b>	<b>Транспортировка и хранение</b>	<b>126</b>
14.1	Транспортировка	126
14.2	Хранение	126
14.3	Чистка и сушка	126
<b>15</b>	<b>Технические характеристики</b>	<b>128</b>
15.1	Измерение углов	128
15.2	Дальномерные измерения на отражатели	128
15.3	Дальномер, измерения без отражателей (в безотражательном режиме)	129
15.4	Дальномерные измерения на отражатель (дальние дистанции)	130
15.5	Соответствие национальным стандартам	131
15.5.1	Правила по опасным материалам	131
15.6	Общие технические данные изделия	132
15.7	Пропорциональная поправка	135
15.8	Формулы приведения	136
<b>16</b>	<b>Лицензионное соглашение о программном обеспечении</b>	<b>138</b>
<b>17</b>	<b>Глоссарий</b>	<b>139</b>
<b>Приложение А</b>	<b>Структура меню</b>	<b>142</b>
<b>Приложение В</b>	<b>Структура директорий</b>	<b>144</b>
<b>Приложение С</b>	<b>Схема PIN разъема</b>	<b>145</b>

# 1

# Руководство по безопасности

## 1.1

### Общие сведения

#### Описание

Приведенные ниже инструкции позволяют лицу, ответственному за изделие и лицу, использующему это оборудование предупредить опасности и избежать их в процессе эксплуатации.

Ответственному за прибор лицу необходимо проконтролировать, чтобы все пользователи прибора понимали эти указания и строго следовали им.

#### О предупреждающих сообщениях

Предупреждающие сообщения являются важной частью концепции безопасного использования данного прибора. Эти сообщения появляются там где могут возникать опасные ситуации и угрозы безопасности.

#### Предупреждающие сообщения...

- предупреждают пользователя о прямых и непрямых угрозах, связанных с использованием данного изделия.
- содержит основные правила обращения.

С целью обеспечения безопасности пользователя все инструкции и сообщения по технике безопасности должны быть изучены и выполняться неукоснительно! Поэтому данное руководство всегда должно быть доступным для всех работников, выполняющих описываемые в этом документе работы.

«**ОПАСНО!**», «**ВНИМАНИЕ!**», «**ОСТОРОЖНО!**» и «**УВЕДОМЛЕНИЕ**» представляют собой стандартные сигнальные слова для обозначения уровней опасности и рисков, связанных со здоровьем работников и опасностью повреждения оборудования. Для безопасности пользователей важно изучить и понять сигнальные слова и их определения, приведенные в таблице ниже! Внутри предупреждающего сообщения могут размещаться дополнительные информационные значки и текст по безопасности.

Тип	Описание
 <b>ОПАСНО</b>	Означает непосредственно опасную ситуацию, которая может привести к серьезным травмам или даже к летальному исходу.
 <b>ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ</b>	Означает потенциально опасную ситуацию или неправильное использование прибора, которые могут привести к серьезным травмам или даже к летальному исходу.
 <b>ОСТОРОЖНО</b>	Означает потенциально опасную ситуацию или неправильное использование прибора, которые могут привести к незначительным или умеренным травмам.
<b>УВЕДОМЛЕНИЕ</b>	Указывает на потенциально опасную ситуацию или на неправильное использование которое может привести к заметному материальному, финансовому и экологическому ущербу.
	Важные разделы документа, содержащие указания, которые должны неукоснительно соблюдаться при выполнении работ для обеспечения технически грамотного и эффективного использования оборудования.

## 1.2

### Применение

#### Использование по назначению

- Измерение горизонтальных и вертикальных углов.
- Измерение расстояний.
- Запись измерений.
- Визуализация направления визирования и положения оси вращения прибора.
- Обмен данными с внешними устройствами.
- Вычислительные операции с помощью программного обеспечения.

- Запрещенные действия**
- Работа с прибором без проведения инструктажа.
  - Работа вне установленных для прибора пределов допустимого применения.
  - Отключение систем обеспечения безопасности.
  - Снятие шильдиков с информацией о возможной опасности.
  - Открытие корпуса прибора, например с помощью отвертки, за исключением случаев, специально оговоренных в инструкциях для проведения конкретных операций.
  - Модификация конструкции или переделка прибора.
  - Использование незаконно приобретенного инструмента.
  - Использование прибора с очевидными повреждениями или дефектами.
  - Использование с принадлежностями от других изготовителей без предварительного явно выраженного разрешения от компании GeoMax.
  - Визирение на солнце
  - Недостаточные меры предосторожности на рабочей площадке
  - Умышленное наведение прибора на людей.
  - Проведение мониторинга машин и других движущихся объектов без должного обеспечения безопасности на месте работ

## 1.3

### Ограничения в использовании

#### Окружающая среда

Подходит для использования в атмосфере подходящей для постоянного проживания людей; не подходит для использования в агрессивной или взрывчатой окружающей среде

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

##### Работа в опасных зонах или поблизости электрических установок или аналогичные ситуации.

Риск для жизни

##### Меры предосторожности:

- ▶ Перед тем как работать в таких условиях, необходимо связаться с местными органами ответственными за безопасность.

## 1.4

### Ответственность

#### Производителя

GeoMax AG, CH-9443 Widnau, далее именуемый как GeoMax, отвечает за поставку тахеометра, включая руководство по эксплуатации и ЗИП, в абсолютно безопасном для работы состоянии.

#### Ответственное лицо

Отвечающее за оборудование лицо имеет следующие обязанности:

- Изучить инструкции безопасности по работе с прибором и инструкции в Руководстве по эксплуатации.
- Проконтролировать использование прибора строго по назначению.
- Изучить местные нормы, имеющие отношение к предотвращению несчастных случаев.
- Незамедлительно сообщать GeoMax о случаях, когда сам прибор или его использование становится небезопасным
- Обеспечить соблюдение национальных законов, инструкций и условий работы радиопередатчиков.

## 1.5

### Риски эксплуатации

#### ОСТОРОЖНО

Падение, неправильное использование, внесение модификаций, хранение изделия в течение длительных периодов или его транспортировка

Обращайте внимание на правильность результатов измерения.

##### Меры предосторожности:

- ▶ Периодически выполняйте контрольные измерения и юстировку в полевых условиях, как указано в руководстве пользователя, особенно после того как изделие было подвергнуто неправильному использованию, а также до и после длительных измерений.

## ОПАСНО

### Опасность поражения электрическим током

Вследствие опасности поражения электрическим током очень опасно использовать вешки, нивелирные рейки и удлинители вблизи электросетей и силовых установок, таких как провода высокого напряжения или электрифицированные железные дороги.

#### Меры предосторожности:

- Держитесь на безопасном расстоянии от энергосетей. Если работать в таких условиях все же необходимо, обратитесь к лицам ответственным за безопасность работ в таких местах, и строго выполняйте их указания.



## ОСТОРОЖНО

Избегайте наведения зрительной трубы на солнце поскольку она работает как увеличительная линза и может повредить ваши глаза или тахеометр.

#### Меры предосторожности:

- Не наводите зрительную трубу на солнце

## ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

### Отвлекающие факторы / утрата внимания

Во время динамических применений, например процедуры разметки на местности, существует опасность возникновения несчастных случаев, если пользователь не обращает внимания на условия окружающей среды, например на препятствия, земляные работы или движение транспорта.

#### Меры предосторожности:

- Лицо, ответственное за прибор, обязано предупредить пользователей обо всех возможных рисках.

## ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

### Недостаточные меры предосторожности на рабочей площадке.

Это может привести к возникновению опасных ситуаций, например при движении транспорта, на строительной площадке возле промышленных сооружений.

#### Меры предосторожности:

- Убедитесь, что место проведения работ защищено от возможных опасностей.
- Придерживайтесь правил безопасности.

## ОСТОРОЖНО

### Принадлежности не закрепленные надлежащим образом.

Если принадлежности, используемые при работе с оборудованием не отвечают требованиям безопасности, и продукт подвергается механическим воздействиям например, ударам или падениям продукт может быть повреждён или люди могут получить травмы.

#### Меры предосторожности:

- При установке изделия убедитесь в том что аксессуары правильно подключены, установлены и надежно закреплены в штатном положении.
- Не подвергайте прибор механическим нагрузкам

## ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

### Удар молнией

Если изделие используется с дополнительными аксессуарами, например, мачтами, рейками, шестами, увеличивается риск поражения молнией.

#### Меры предосторожности:

- Не используйте изделие во время грозы.

## ОСТОРОЖНО

### Ненадлежащие механические воздействия на батареи

Во время транспортировки, хранения или утилизации батарей при неблагоприятных условиях может возникнуть риск взгорания.

#### Меры предосторожности:

- Прежде чем транспортировать или утилизировать изделие полностью разрядите батареи, оставив прибор во включенном состоянии на длительное время.
- При транспортировке или перевозке батарей лицо, ответственное за прибор, должно убедиться в том что при этом соблюдаются все национальные и международные требования к таким операциям
- Перед транспортировкой оборудования обязательно свяжитесь с представителями компании-перевозчика.

## ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

### Воздействие на батареи высоких механических напряжений, высокой температуры окружающей среды или погружение в жидкость

Подобные воздействия могут привести к утечке возгоранию или взрыву батарей.

#### Меры предосторожности:

- Оберегайте аккумуляторы от ударов и высоких температур. Не роняйте и не погружайте их в жидкости.

## ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

### Короткое замыкание полюсов батарей

Короткое замыкание полюсов батарей может привести к сильному нагреву и вызвать возгорание с риском нанесения травм например при хранении или переноске батарей в карманах одежды, где полюса могут закоротиться в результате контакта с ювелирными украшениями, ключами, металлизированной бумагой и другими металлическими предметами.

#### Меры предосторожности:

- Следите за тем чтобы полюса батарей не замыкались вследствие контакта с металлическими объектами.

## ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

При открытии прибора любое из указанных ниже действий может привести к получению электрического удара.

- Прикосновение к контактам
- Использование прибора после неквалифицированного устранения неисправностей.

#### Меры предосторожности:

- Не вскрывайте прибор самостоятельно. Только авторизованные сервис центры GeoMax имеют право ремонтировать данные продукты.

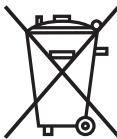
## ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

При неправильном обращении с оборудованием возможны следующие последствия:

- Возгорание полимерных компонентов может приводить к выделению ядовитых газов, опасных для здоровья.
- Механические повреждения или сильный нагрев аккумуляторов способны привести к их взрыву и вызвать отравления, ожоги и загрязнение окружающей среды.
- Несоблюдение техники безопасности при эксплуатации оборудования может привести к нежелательным последствиям для Вас и третьих лиц.

### Меры предосторожности:

▶



Прибор не должен утилизироваться вместе с бытовыми отходами.

Не избавляйтесь от инструмента ненадлежащим образом следуйте национальным правилам утилизации, действующим в Вашей стране

Не допускайте неавторизованный персонал к оборудованию.

Информация о специальном использовании и утилизации может быть представлена Geomax AG.

## ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Только авторизованные центры Geomax имеют право на ремонт приборов.

## 1.6

### Классификация лазеров

#### 1.6.1

#### Общие сведения

##### Общие сведения

В следующем разделе представлено руководство по работе с лазерными приборами согласно международному стандарту IEC 60825-1 (2014-05) и техническому отчету IEC TR 60825-14 (2004-02). Данная информация позволяет лицу, ответственному за прибор, и оператору, который непосредственно работает с прибором предвидеть и избегать опасности в процессе эксплуатации.



Согласно IEC TR 60825-14 (2004-02) продукты, относящиеся к лазерам класса 1, класса 2 или класса 3R не требуют:

- привлечение эксперта по лазерной безопасности,
- применения защитной одежды и очков,
- установки предупреждающих знаков в зоне работы лазера в случае эксплуатации в строгом соответствии с данным руководством пользователя, т.к. представляют незначительную опасность для глаз.



Государственные законы и местные нормативные акты могут содержать более строгие нормы применения лазеров, чем IEC 60825-1 (2014-05) или IEC TR 60825-14 (2004-02).

## Метка Zoom25

**Model: Zoom25** Art.No.:  
 Equip.No.: 1234567 1 2 3 4 5 6  
 Power: 12V/7.4V ===, 1.5A max. S.No.:  
 GeoMax AG 1 2 3 4 5 6  
 CH-9443 Widnau  
 Manufactured: 20XX

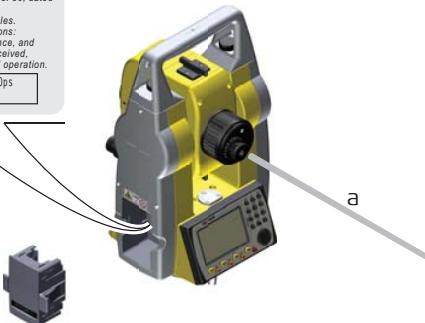
Made in China Developed by Hexagon Group Sweden  
 Complies with FDA performance standards for laser products  
 except for deviations pursuant to Laser Notice No. 50, dated  
 June 24, 2007.

This device complies with part 15 of the FCC Rules.  
 Operation is subject to the following two conditions:  
 (1) This device may not cause harmful interference, and  
 (2) This device must accept any interference received,  
 including interference that may cause undesired operation.

Pav = 4.6mW  $\lambda$  = 658nm tp = 800ps  
 IEC 60825-1:2014



0015215.001



а Лазерный луч

## Метка Zoom50

**Model: Zoom50** Art.No.:  
 Equip.No.: 1234567 1 2 3 4 5 6  
 Power: 12V/7.4V ===, 1.5A max. S.No.:  
 GeoMax AG 1 2 3 4 5 6  
 CH-9443 Widnau  
 Manufactured: 20XX

Made in China Developed by Hexagon Group Sweden  
 Complies with FDA performance standards for laser products  
 except for deviations pursuant to Laser Notice No. 50, dated  
 June 24, 2007.

This device complies with part 15 of the FCC Rules.  
 Operation is subject to the following two conditions:  
 (1) This device may not cause harmful interference, and  
 (2) This device must accept any interference received,  
 including interference that may cause undesired operation.

Pav = 4.6mW  $\lambda$  = 658nm tp = 800ps  
 IEC 60825-1:2014



0015211.001



а Лазерный луч

## Маркировка на вторичном аккумуляторе ZBA400



This device complies with part 15 of the FCC Rules. Operation  
 is subject to the following two conditions: (1) This device  
 may not cause harmful interference, and (2) this device  
 must accept any interference received, including  
 interference that may cause undesired operation.



ITE Accessory

E179078 . 70YL

### 1.6.3

### Дальномер измерения на отражатели

#### Общие сведения

Дальномерный модуль (EDM), встроенный в тахеометр, использует лазерный луч видимого диапазона, который выходит из объектива зрительной трубы.

Описанный в данном разделе лазерный прибор относится к классу 1 в соответствии со стандартом

- IEC 60825-1 (2014-05): "Безопасность лазерных устройств"

Данные устройства считаются безопасными при соблюдении правил безопасности и условий эксплуатации. При использовании данных устройств в соответствии с настоящим руководством пользователя они не вредны для глаз.

Описание	Значение ()	Значение ()
Максимальная мощность излучения	0,95 мВт	0,33 мВт
Длительность импульса	12 мс (незатух.)	800 пикосекунд
Частота повторения импульсов	320 МГц	100 МГц
Длина волны	635 нм	658 нм

### 1.6.4

### Дальномер измерения без отражателей (в безотражательном режиме)

#### Общие сведения

Дальномерный модуль (EDM), встроенный в тахеометр, использует лазерный луч видимого диапазона, который выходит из объектива зрительной трубы.

Описанный в данном разделе лазерный прибор относится к Классу 3R в соответствии со стандартом:

- IEC 60825-1 (2014-05): "Безопасность лазерных устройств"

Прямое попадание лазерного луча в глаза может быть вредным (с невысоким травматическим риском для глаз), особенно если попадание луча в глаза является умышленным. Луч может вызывать кратковременное ослепление и остаточное изображение на сетчатке особенно при низком уровне окружающей освещенности. Риск получения травмы от луча лазерных приборов класса 3R ограничен благодаря тому, что:

- a) случайное попадание луча в глаза очень редко может происходить в наихудшей ситуации, например, при прямом попадании в зрачок,
- b) конструктивно предусмотрен предел безопасности максимально допустимого воздействия лазерного излучения (MPE),
- c) срабатывает естественный рефлекс на яркий свет лазерного луча видимого диапазона.

Описание	Значение (Zoom25 N5 )	Значение (Zoom50 A5, A10)
Максимальная мощность излучения	4,8мВт	4,8мВт
Длительность импульса	400пикосекунд	800пикосекунд
Частота повторения импульсов	320МГц	100МГц
Длина волны	658нм	658нм
Расходимость пучка	0.2x 0.3миллирадиан	0.2x 0.3миллирадиан
НОНД (Номинальное расстояние риска для глаз) при 0.25сек	46м	44м

## ОСТОРОЖНО

С точки зрения безопасности лазерные устройства класса 3R должны рассматриваться как потенциально опасные

**Меры предосторожности:**

- ▶ 1. Избегайте прямого попадания луча в глаза.
- ▶ 2. Не направляйте лазерный луч на других людей.

## ОСТОРОЖНО

Потенциальные опасности относятся не только к прямым но и к отраженным пучкам направленным на отражающие поверхности, такие как отражатели, окна, зеркала, металлические поверхности и пр.

**Меры предосторожности:**

- ▶ 1. Не наводите тахеометр на сильно отражающие и зеркальные поверхности, способные создавать мощный отраженный пучок.
- ▶ 2. Не смотрите в направлении лазерного луча вблизи отражателей или отражающих объектов, когда дальномер включен в режиме лазерного визира или во время выполнения измерений. Наведение на отражатель выполняйте только с помощью зрительной трубы.

### Маркировка



0015212\_001

### 1.6.5

#### Лазерный целеуказатель

##### Общие сведения

Встроенный лазерный указатель генерирует красный луч в видимом диапазоне. Луч исходит из объектива зрительной трубы.

Описанный в данном разделе лазерный прибор относится к Классу 3R в соответствии со стандартом:

- IEC 60825-1 (2014-05): "Безопасность лазерных устройств"

Прямое попадание лазерного луча в глаза может быть вредным (с невысоким травматическим риском для глаз), особенно если попадание луча в глаза является умышленным. Луч может вызывать кратковременное ослепление и остаточное изображение на сетчатке особенно при низком уровне окружающей освещенности. Риск получения травмы от луча лазерных приборов класса 3R ограничен благодаря тому, что:

- a) случайное попадание луча в глаза очень редко может происходить в наихудшей ситуации, например, при прямом попадании в зрачок,
- b) конструктивно предусмотрен предел безопасности максимально допустимого воздействия лазерного излучения (MPE),
- c) срабатывает естественный рефлекс на яркий свет лазерного луча видимого диапазона.

Описание	Значение (Zoom25N5 )	Значение (Zoom50A5, A10)
Максимальная мощность излучения	4,8мВт	4,8мВт
Длительность импульса	400пикосекунд	800пикосекунд
Частота повторения импульсов	320МГц	100МГц
Длина волны	658нм	658нм
Расходимость пучка	0.2x 0.3миллирадиан	0.2x 0.3миллирадиан
НОНД (Номинальное расстояние риска для глаз) при 0.25сек	46м	44м

### ОСТОРОЖНО

С точки зрения безопасности лазерные устройства класса 3R должны рассматриваться как потенциально опасные

**Меры предосторожности:**

- ▶ 1. Избегайте прямого попадания луча в глаза.
- 2. Не направляйте лазерный луч на других людей.

### ОСТОРОЖНО

Потенциальные опасности относятся не только к прямым но и к отраженным пучкам направленным на отражающие поверхности, такие как отражатели, окна, зеркала, металлические поверхности и пр.

**Меры предосторожности:**

- ▶ 1. Не наводите тахеометр на сильно отражающие и зеркальные поверхности, способные создавать мощный отраженный пучок.
- 2. Не смотрите в направлении лазерного луча вблизи отражателей или отражающих объектов, когда дальномер включен в режиме лазерного визира или во время выполнения измерений. Наведение на отражатель выполняйте только с помощью зрительной трубы.



0015212\_001

## 1.6.6

### Лазерный отвес

#### Общие сведения

Встроенный лазерный отвес использует красный видимый луч, выходящий из нижней части тахеометра.

Описанный в данном разделе лазерный прибор относится к Классу 2 в соответствии со стандартом:

- IEC 60825-1 (2014-05): "Безопасность лазерных устройств"

Приборы этого класса не представляют опасности при кратковременном попадании их луча в глаза, но связаны с риском получения глазной травмы при умышленном наведении луча в глаза. Луч может вызывать кратковременное ослепление и остаточное изображение на сетчатке особенно при низком уровне окружающей освещенности.

Описание	Значение
Длина волны	640 нм
Усредненная максимальная мощность излучения	0,95 мВт
Длительность импульса	10 мс - cw
Частота повторения импульсов (PRF)	1 кГц
Расходимость пучка	<1,5 мрад

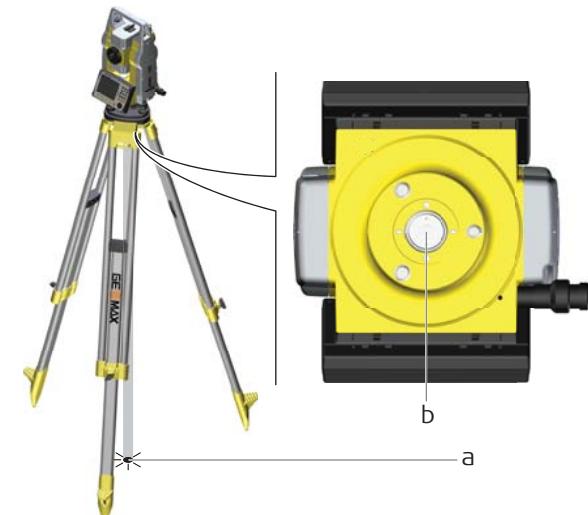
#### **⚠ ОСТОРОЖНО**

Лазерные устройства Класса 2 небезопасны для глаз.

#### Меры предосторожности:

- 1. Избегайте попадания лазерного луча в глаза напрямую или через оптические приборы.
- 2. Не направляйте луч на людей или других животных.

## Маркировка



- a      Лазерный луч  
b      Выход лазерного луча

## 1.7

### Электромагнитная совместимость EMC

#### Описание

Термин электромагнитная совместимость означает способность электронных устройств штатно функционировать в такой среде где присутствуют электромагнитное излучение и электростатическое влияние не вызывая при этом электромагнитных помех в другом оборудовании.

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Электромагнитное излучение может вызвать сбои в работе другого оборудования.

Хотя тахеометры отвечают требованиям строгих норм и стандартов, которые действуют в этой области, GeoMax не может полностью исключить возможность того, что в другом оборудовании могут возникать помехи.

#### ОСТОРОЖНО

Существует опасность возникновения помех при использовании дополнительных устройств, изготовленных сторонними производителями, например, полевых и персональных компьютеров и другого электронного оборудования, нестандартных кабелей или внешних источников питания.

#### Меры предосторожности:

- ▶ Используйте только оборудование и аксессуары, рекомендованные компанией GeoMax. При совместном использовании с изделием они должны отвечать требованиям оговоренным инструкциями и стандартами. При использовании компьютеров и другого электронного оборудования обратите внимание на информацию об электромагнитной совместимости, предоставляемой их изготовителем

## ОСТОРОЖНО

Помехи, создаваемые электромагнитным излучением могут приводить к превышению допустимых пределов ошибок измерений.

Хотя тахеометры GeoMax отвечают строгим требованиям норм и стандартов EMC, компания не может полностью исключить возможность того, что их нормальная работа может нарушаться интенсивным электромагнитным излучением например, вблизи радиопередатчиков, раций, дизельных электрогенераторов, кабелей высокого напряжения.

**Меры предосторожности:**

- ▶ Контролируйте качество получаемых результатов, полученных в подобных условиях.

## ОСТОРОЖНО

### **Электромагнитное излучение вследствие неправильного подключения кабелей**

Если продукт работает с соединительными кабелями, присоединенными только на одном из их двух концов, например, кабели внешнего электропитания, кабели интерфейса, то разрешенный уровень электромагнитного излучения может быть превышен, и правильное функционирование других продуктов может быть нарушено.

**Меры предосторожности:**

- ▶ В то время, как продукт используется, соединительные кабели, например, от продукта к внешнему аккумулятору, от продукта к компьютеру, должны быть подключены на обоих концах.

## Bluetooth

Вы используете прибор с Bluetooth:

## ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Электромагнитное излучение может привести к помехам в работе других приборов, в том числе медицинских - слуховых аппаратов, кардиостимуляторов. Также оно может повлиять на здоровье людей и животных.

**Меры предосторожности:**

- ▶ Хотя прибор отвечает всем требованиям предъявляемым к радиопередатчикам и сотовым телефонам GeoMax, компания GeoMax не может полностью гарантировать, что его использование никак не повлияет на здоровье людей и животных.
  - Не включайте приборы с радио или сотовым передатчиком неподалеку от подстанций или химических производств, а также в других взрывоопасных зонах.
  - Не включайте радио или сотовое оборудование там где используются медицинские приборы.
  - Не включайте радио или сотовое оборудование в самолете

## 1.8

### **Заявление о FCC (применимо в США)**



Нижеследующий параграф относится только к приборам задействующим радиосвязь.

## ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

В результате тестирования было установлено, что данное оборудование соответствует ограничениям для цифрового устройства класса В, в соответствии с частью 15 Правил FCC (Федеральная комиссия по средствам связи, США).

Эти требования были разработаны для того, чтобы обеспечить разумную защиту против помех в жилых зонах.

Данное оборудование генерирует, использует и может излучать энергию в радиодиапазоне и если оно установлено и используется без соблюдения приведенных в этом документе правил эксплуатации, это способно вызывать помехи в радиоканалах. Тем не менее не может быть никаких гарантий того, что такие помехи не могут возникать в отдельных случаях даже при соблюдении всех требований инструкции.

Если данное оборудование создает помехи в работе радио- или телевизионного оборудования, что может быть проверено включением и выключением инструмента, пользователь может попробовать снизить помехи одним из указанных ниже способов:

- Поменять ориентировку или место установки приемной антенны.
- Увеличить расстояние между оборудованием и приемником.
- Присоединить оборудование к другой линии электросети по сравнению с той, к которой подключен приемник радио или ТВ-сигнала.
- Обратиться к дилеру или опытному технику-консультанту по радиотелевизионному оборудованию.

## ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Изменения или модификации, не получившие официального одобрения фирмы GeoMax, могут привести к аннулированию прав владельца на использование данного оборудования.

## 1.9

### Декларация ICES-003 (применимо для Канады)

#### WARNING

This Class (B) digital apparatus complies with Canadian ICES-003.

Cet appareil num que de la classe (B) est conforme   la norme NMB-003 du Canada.

#### Canada Compliance Statement

This device complies with Industry Canada's license-exempt RSSs. Operation is subject to the following two conditions:

1. This device may not cause interference; and
2. This device must accept any interference, including interference that may cause undesired operation of the device.

#### Canada D laration de Conformit 

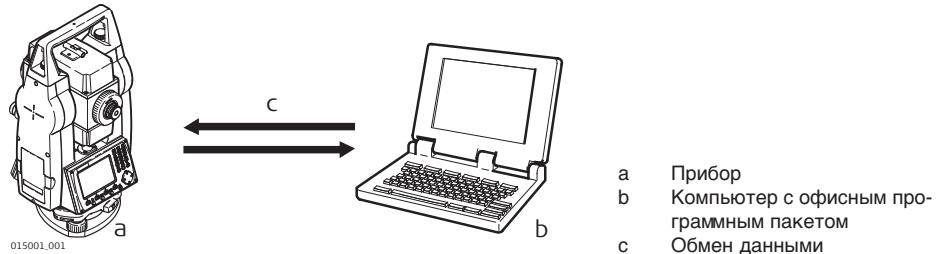
Le pr ent appareil est conforme aux CNR d'Industrie Canada applicables aux appareils radio exempts de licence. L'exploitation est autoris  aux deux conditions suivantes:

1. l'appareil ne doit pas produire de brouillage;
2. l'appareil doit accepter tout brouillage radio lectrique subi, m me si le brouillage est susceptible d'en compromettre le fonctionnement.

## 2.1

## Компоненты системы

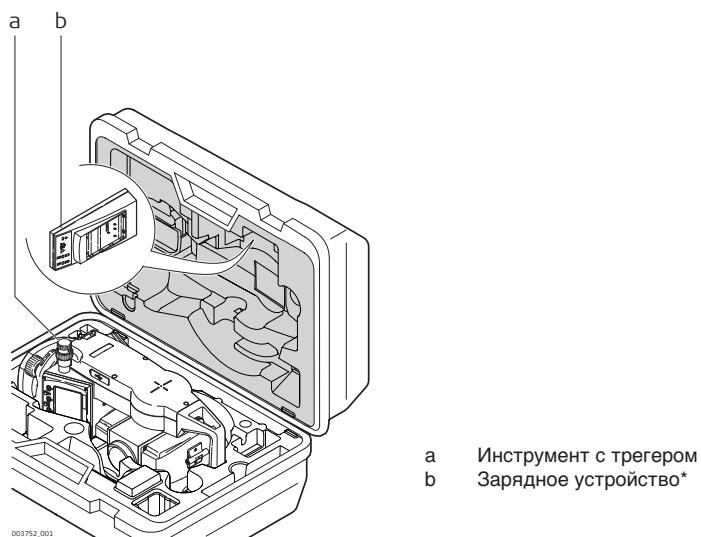
## Основная комплектация



Компонент	Описание
Прибор	Прибор для измерения, вычисления и записи данных. Отлично подходит как для обычных измерений, так и для решения более сложных задач. Различные версии приборов этой серии имеют различные точности и набор функциональных возможностей. Все их можно подключить к для просмотра, обмена и управления информацией.
Встроенное ПО	Этот программный пакет устанавливается непосредственно на прибор. Он содержит базовую операционную систему и выбранный пользователем набор дополнительных приложений.
Программное обеспечение GeoMax GeoOffice	Офисный программный пакет включающий набор утилит и приложений для просмотра данных, постобработки данных, обмена и управления данными.
Обмен данными	Обмен данными между инструментами и компьютером осуществляется с помощью коммуникационного кабеля, флеш-накопителя USB, USB кабеля или Bluetooth.

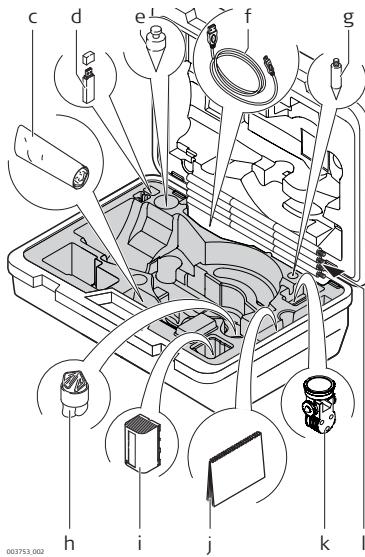
## 2.2

## Содержимое контейнера

Содержимое контейнера -  
часть 1 из 2

\* Дополнительно

**Содержимое контейнера -  
часть 2 из 2**



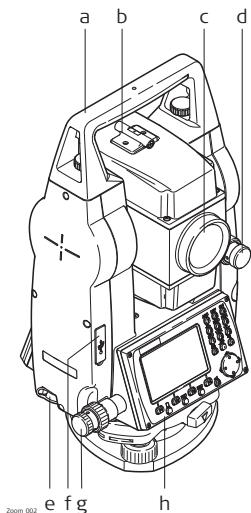
- c Юстировочные приспособления  
d USB-флэшка  
e Отвес  
f USB кабель\*  
g Наконечник для вешек мини-призм\*  
h Защитный кожух  
i Аккумулятор\*  
j Краткое руководство пользователя  
k Мини-призма\*  
l Веха для мини-призмы\*

\* Дополнительно

## 2.3

### Компоненты прибора

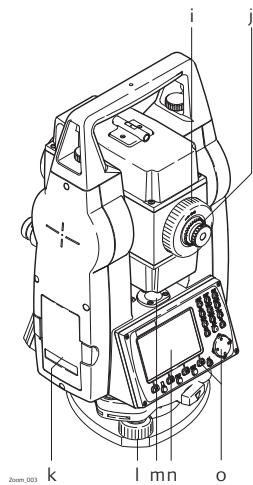
**Компоненты прибора, часть 1  
из 2**



- a Съемная транспортировочная ручка  
b Оптический визир  
c Объектив со встроенным дальномером (EDM). Выход лазерного луча (EDM)  
d Наводящий винт вертикального круга  
e Коммуникационные разъемы RS232/USB  
f Порт USB  
g Наводящий винт горизонтального круга  
h Вторая клавиатура\*

\* Дополнительно

**Компоненты прибора, часть 2  
из 2**



- i Фокусировочное кольцо объектива
- j Окуляр; ориентация сетки
- k Крышка аккумуляторного отсека
- l Подъемный винт
- m Круглый уровень
- n Экран
- o Клавиатура

## 3.1

## Клавиатура

## Клавиатура



Раскладка клавиатуры может отличаться в зависимости от модели.



- a Алфавитно-цифровая панель
- b Навигационная клавиша
- c Кнопка ENTER (Ввод)
- d Функциональные клавиши F1 - F4
- e Кнопка ESC
- f Кнопка FNC
- g Кнопка PAGE

## Кнопки

Клавиша	Описание
	Служит для перелистывания страниц. С ее помощью можно переходить от одной страницы экрана к другой, если они доступны.
	Кнопка FNC. Обеспечивает быстрый доступ к операциям измерения.
	Навигационная клавиша. С ее помощью можно перемещать полоску выбора в пределах окна и строку ввода в конкретном поле меню.
	Кнопка ENTER. Служит для подтверждения операции ввода и перехода к следующему полю на дисплее
	Кнопка ESC. Выход из текущего окна или режима редактирования без сохранения сделанных изменений. Переход к следующему более высокому уровню.
	Клавиши, которым прописаны определенные функции показаны в нижней части экрана.

Клавиша	Описание
	Алфавитно-цифровая панель для ввода текстовых или цифровых данных.

## 3.2

### Дисплей

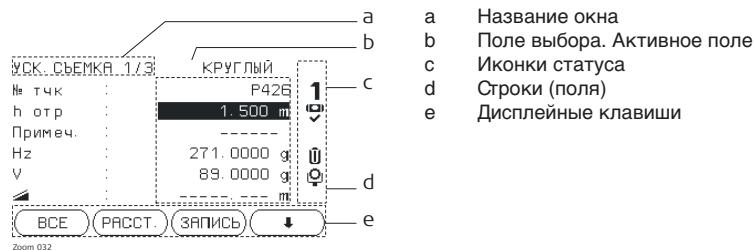
#### Дисплей

Прибор доступен с черно/белым дисплеем или цветным

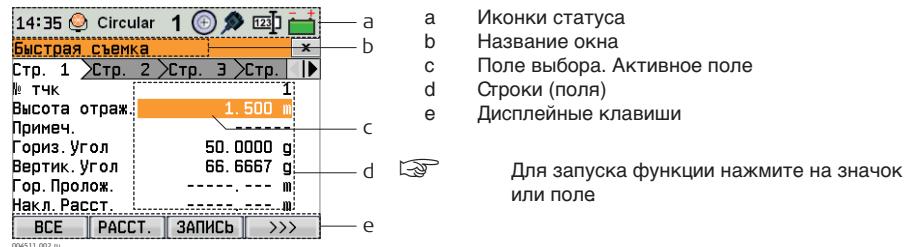


Все показанные здесь и далее окна служат только примерами. В зависимости от установленного системного ПО их вид может быть несколько иным

Черно-белый дисплей:



Цветной сенсорный дисплей



## 3.3

### Значки состояния

#### Описание

Данные иконки отражают текущий статус основных функций тахеометра. В зависимости от версии системного ПО их состав может быть различным

#### Иконки

Иконка	Описание
Ч/б	Цв.



100%

Значок аккумулятора показывает уровень заряда. Для цв.: При нажатии значка открывается **СИСТЕМНАЯ ИНФОРМАЦИЯ** окно.

Иконка	Описание
Ч/б	Цв.
	75%
	50%
	25%
	5%
	Критиче- ское
	Вкл. Выкл.
	Вне диапа- зона
	Выкл.
	В режиме EDM измерения производятся на призмы или на объекты с высокой отражательной способностью. Для цв.: При нажатии значка открывается окно <b>НАСТРОЙКИ EDM</b> .
	Измерение EDM на отражатель - измерение на отражающую пленку и Для цв.: При нажатии значка открывается окно <b>НАСТРОЙКИ EDM</b> .
	Безотражательный режим для измерений на любые объекты. Для цв.: При нажатии значка открывается окно <b>НАСТРОЙКИ EDM</b> .
	IR (P) - режим EDM измерения на призму. Для цв.: При нажатии значка открывается окно <b>НАСТРОЙКИ EDM</b> .
	Клавиатура находится в цифровом режиме
	Клавиатура находится в алфавитно-цифровом режиме
<b>1</b>	<b>1</b> Положение I вертикального круга (например, КЛ). Для цв.: При нажатии значка открывается окно <b>УРОВЕНЬ</b> .
<b>2</b>	<b>2</b> Положение II вертикального круга (например, КП). Для цв.: При нажатии значка открывается окно <b>УРОВЕНЬ</b> .
	Bluetooth - устройство подключено. Если рядом с этим значком стоит крестик, это значит что для связи выбран коммуникационный порт Bluetooth, но он пока неактивен. Для цв.: При нажатии значка открывается окно <b>ПАРАМЕТРЫ СВЯЗИ</b> .
	Выбран коммуникационный порт USB. Для цв.: При нажатии значка открывается окно <b>ПАРАМЕТРЫ СВЯЗИ</b> .

Иконка	Описание
Ч/б	Цв.
	Выбран порт RS232. Для цв.: При нажатии значка открывается окно ПАРАМЕТРЫ СВЯЗИ.
	Этот символ указывает что с данным полем связан список для выбора.

## 3.4

### Дисплейные клавиши

#### Описание

Дисплейные клавиши выбираются нажатием на соответствующие кнопки **F1 - F4**. Далее описаны функции, которые можно прописать обычным дисплейным клавишам. Возможности использования специальных дисплейных клавиш описаны в соответствующих разделах, посвященных прикладным программам.

#### Стандартные функции дисплейных клавиш

Клавиша	Описание
<b>АЛФ-ЦИФР</b>	Переключение панели в алфавитно-цифровой режим
<b>ЦИФР.</b>	Переключение панели в цифровой режим
<b>ВСЕ</b>	Запуск угловых и линейных измерений с сохранением результатов.
<b>НАЗД</b>	Возврат в предыдущее активное окно.
<b>КООРД</b>	Открытие окна ручного ввода координат
<b>EDM</b>	Просмотр и изменение настроек дальномера EDM. Обратитесь к разделу "5.2 Настройки EDM".
<b>ВЫХОД</b>	Выход из текущего окна или приложения.
<b>ИЗМЕР</b>	Запуск угловых и линейных измерений без записи результатов.
<b>OK</b>	Поле ввода: Подтверждение результатов измерений или введенных значений и продолжение работы. Окно сообщений: Подтверждение получения сообщения и продолжение текущих операций, либо возврат в предыдущее окно для внесения изменений.
<b>IR/RL</b>	Переключение между измерением на отражатели и безотражательным режимом
<b>СПИСОК</b>	Вывод на дисплей списка всех доступных точек.
<b>ЗАП</b>	Запись выведенных на дисплей значений.
<b>УМОЛН</b>	Переустановка всех полей редактирования на значения по умолчанию.
<b>Поиск</b>	Поиск заданной точки.
<b>ПРОСМОТ</b>	Вывод на дисплей координат и сведений о проекте для выбранной точки.
<b>&gt;&gt;&gt;</b>	Переход к следующему уровню дисплейных клавиш.

## 3.5

### Принцип работы

#### Включение и выключение инструмента

Используйте кнопку On/Off.

#### Алфавитно-цифровая панель

Эта часть клавиатуры служит для ввода символов в поля редактирования.

- **Цифровые поля:** Они могут содержать только численные величины. При нажатии на кнопку этой панели на дисплее появится соответствующая цифра.
- **Алфавитно-цифровые поля:** Они могут содержать как числа, так и буквы. При нажатии на кнопку этой панели на дисплее появится первый символ, указанный над нажатой кнопкой. Повторные нажатия на ту же кнопку приводят к появлению других закрепленной за ней символов. Например: 1->S->T->U->1->S....

#### Поля редактирования



**ESC** Удалит все изменения и восстановит предыдущее значение



Перемещение курсора влево.



Перемещение курсора вправо.



Вставка символа в текущее положение курсора.



Удаление символа из текущей позиции курсора.



В режиме редактирования положение десятичной точки изменить нельзя. Эта позиция при вводе пропускается.

#### Специальные символы

Символ	Описание
*	Используется как заместитель любого символа в полях поиска точек или кодов. Обратитесь к разделу "3.6 Поиск точек".
+/-	В полях редактирования знаки "+" и "-" трактуются как обычные символы, а не как знаки математических операций.
	"+" / "-" могут появляться только в первой позиции поля.

APPS 1/2



В данном примере нажатие на кнопку 2 на алфавитно-цифровой клавиатуре приводит к запуску приложения Разбивка.

### 3.6

## Поиск точек

### Описание

Поиск точки является функцией, которая используется в различных приложениях для быстрого поиска нужных измеренных или твердых точек в памяти.

Можно ограничить диапазон поиска пределами конкретного проекта, либо искать точку по всем записям в памяти. Прежде всего, по заданному критерию ищутся твердые точки, а потом уже изменившиеся. Если найдено несколько точек, отвечающих заданному критерию поиска, то их список будет упорядочен по дате их последнего ввода или редактирования. Прежде всего, ищутся наиболее "свежие" твердые точки.

### Прямой поиск

При задании конкретного номера точки, например 402, после нажатия на **ПОИСК** будут найдены все точки данного проекта с таким номером



### Поиск по шаблонам (Wildcard search)

Поиск по шаблону имени проводится с применением символа "\*". Эта звездочка может замещать любой символ на любой позиции в разыскиваемом имени. Такая возможность очень полезна в тех случаях, когда полное имя точки неизвестно или забыто, либо при пакетном поиске точек.

### Примеры поиска точек

- \* Будут найдены все имеющиеся точки.
- A Будут найдены все точки с именем «A».
- A\* Будут найдены все точки, имя которых начинается с «A», например A9, A15, ABCD, A2A.
- \*1 Будут найдены все точки, содержащие в своем имени «1», например 1, A1, AB1.
- A\*1 Будут найдены все точки, имя которых начинается с «A» и содержит «1» на любой позиции, например A1, AB1, A51.

## 4.1

## Настройка прибора

## Описание

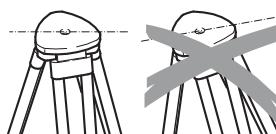
В этом разделе описывается процедура центрирования сканера над точкой на поверхности земли при помощи лазерного центрира. Всегда есть возможность установить прибор без использования опорной точки на земле



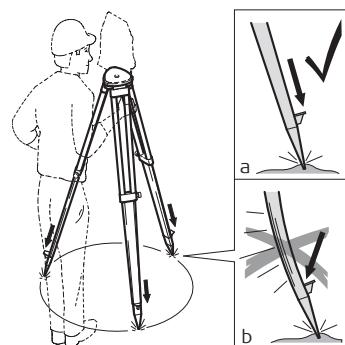
## Основные рекомендации:

- Защищайте тахеометр от прямых солнечных лучей во избежание общего перегрева и одностороннего нагрева.
- Лазерный отвес рассматриваемый в этом разделе встроен в ось вращения тахеометра. Отвес проецирует красную точку на поверхность земли, что значительно облегчает центрирование тахеометра.
- Если трегер имеет оптический отвес, то использовать лазерный отвес не удастся.

## Штатив

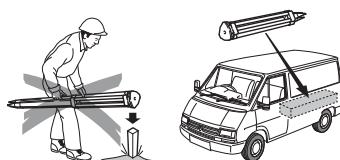


При установке инструмента старайтесь обеспечивать близкое к горизонтальному положение головки штатива. Небольшие коррекции при этом могут быть сделаны с помощью подъемных винтов подставки. Если наклон слишком велик, то изменяйте соответствующим образом выдвижение ножек штатива.



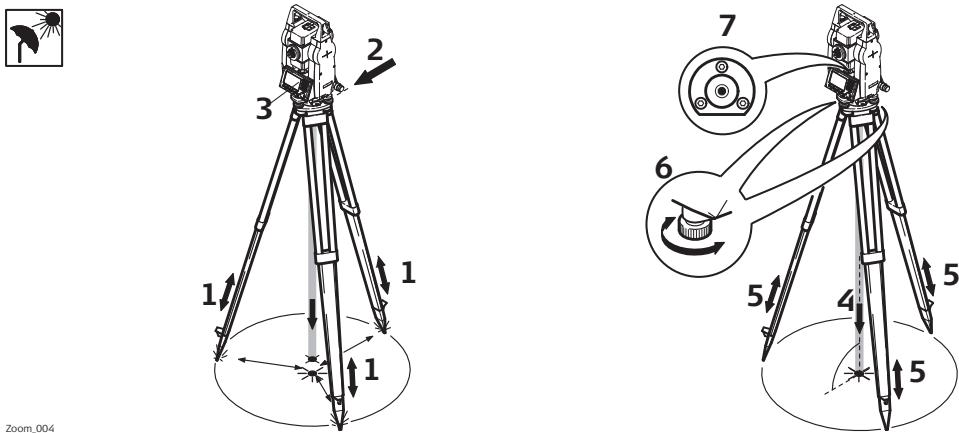
Слегка отпустите винты фиксации длины ножек штатива, и выдвиньте ножки на нужную длину и затяните винты.

- Убедитесь, что ножки штатива были надежно заглублены в землю.
- Прикладывать усилие к ножкам штатива нужно вдоль.



## Уход за штативом

- Проверяйте надежность всех винтов и болтов штатива.
- При транспортировке обязательно используйте чехол.
- Используйте штатив только по его штатному назначению.



1. Выдвиньте ножки штатива, для установки прибора в удобном рабочем положении. Установите штатив над отмеченной опорной точкой, центрируя его настолько точно, насколько это возможно.
2. Закрепите трегер и прибор на штативе
3. Включите инструмент Если в его настройках задана коррекция наклона по одной или двум осям то лазерный отвес включится автоматически, а на дисплее появится окно **Горизонтир**. В других ситуациях нажмите на кнопку **FNC** из того приложения, которое на данный момент активно и выберите **Уровень**.
4. Изменяя положение ножек штатива (1) и вращая подъемные винты (6), наведите пятно лазерного отвеса (4) на точку на земле
5. Работая ножками штатива (5), выровняйте круглый уровень (7).
6. Вращением подъемных винтов (6), точно отгоризонтируйте тахеометр по электронному уровню (7). Обратитесь к разделу "Горизонтирование инструмента шаг за шагом".
7. Точно отцентрируйте тахеометр над точкой, передвигая трегер по головке штатива (2).
8. Повторите шаги 6. и 7. до тех пор, пока не достигнете желаемой точности.

#### Горизонтирование инструмента шаг за шагом

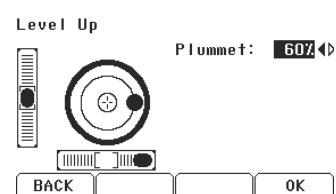
Электронный уровень предназначен для точного горизонтирования тахеометра с помощью подъемных винтов трегера.

1. Поверните инструмент так, чтобы ось вращения трубы была параллельна двум подъемным винтам
2. Приведите в нульpunkt круглый уровень с помощью подъемных винтов.
3. Включите инструмент Если в его настройках задана коррекция наклона по одной или двум осям то лазерный отвес включится автоматически, а на дисплее появится окно **Горизонтир**. В других ситуациях нажмите на кнопку **FNC** из того приложения, которое на данный момент активно и выберите **Уровень**.

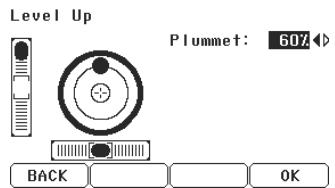


"Пузырек" электронного уровня появится на дисплее если наклоны инструмента находятся вне допустимого предела.

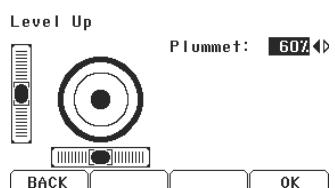
1. Приведите электронный уровень в нульpunkt по первой оси, вращая два подъемных винта. Когда электронный уровень будет приведен в нульpunkt появится индикатор, что прибор отгоризонтирован по одной оси.



2. Приведите электронный уровень в нульpunkt по второй оси, вращая третий подъемный винт. Когда электронный уровень будет приведен в нульpunkt, появится индикатор, что прибор оторизонтирован по второй оси.



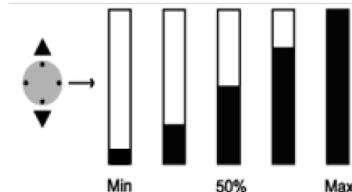
3. Появление трех маркеров на дисплее означает что инструмент точно оторизонтирован.



4. Если согласны, нажмите **OK**.

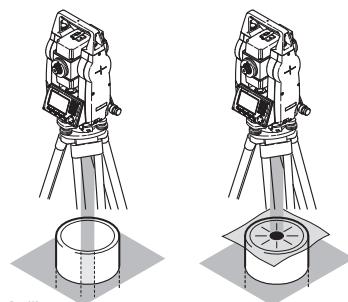
#### Регулировка яркости лазерного отвеса (центрира).

Уровень освещенности на месте работ и тип поверхности на точке установки инструмента могут потребовать регулировки яркости лазерного луча отвеса.



В меню **Горизонтир** можно изменить яркость лазера, используя навигационные клавиши. Изменение его яркости производится шагами по 25%.

#### Центрирование над вертикальными трубами и колодцами



В некоторых случаях лазерное пятно отвеса не может быть видимым например, при центрировании тахеометра над вертикальными трубами. В этой ситуации можно использовать прозрачную пластина для проектирования на нее луча лазерного отвеса и приведения его направления на геометрический центр трубы или колодца.

## 4.2

### Эксплуатация аккумулятора

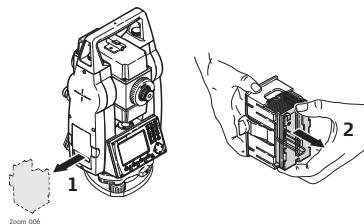
#### Первая зарядка аккумулятора

- Аккумуляторные батареи следует полностью зарядить до первого использования в работе поскольку они поставляются при минимальном уровне зарядки.
- Допустимый диапазон температур зарядки находится в диапазоне от 0 °C до +40 °C. Для обеспечения оптимального процесса зарядки мы рекомендуем если это возможно, заряжать аккумуляторные батареи при низкой температуре окружающей среды в диапазоне от +10 °C до +20 °C.
- Нагрев аккумуляторов во время их зарядки является нормальным эффектом. Зарядные устройства, рекомендованные GeoMax, имеют функцию блокировки процесса зарядки, если температура слишком высока.
- Новые или долго (более трех месяцев) хранившиеся без подзарядки аккумуляторы следует пропустить через одинократный цикл полной разрядки и зарядки.
- Для Li-Ion аккумуляторов достаточно выполнить один цикл разрядки и зарядки. Мы рекомендуем проводить процесс в случаях, когда емкость аккумуляторной батареи, согласно показаниям зарядного устройства или продукции GeoMax имеет значительные отклонения от фактической доступной емкости батареи.

#### Использование / разрядка

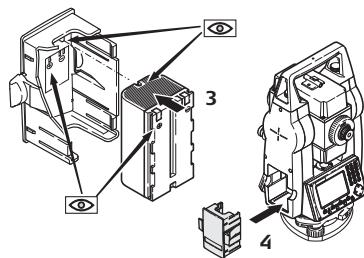
- Батареи можно эксплуатировать при температурах от -20° C до +55° C / от 4° F до +131° F.
- Слишком низкие температуры снижают емкость элементов питания, слишком высокие — уменьшают срок их эксплуатации.

#### Зарядка аккумулятора: шаг за шагом



Откройте батарейный отсек (1)  
достаньте оттуда кассету с аккумулятором

Вытащите аккумулятор из кассеты (2).



Вставьте другой аккумулятор в кассету (3) так, чтобы контакты были обращены вверх. Аккумулятор должен вставляться до щелчка.

Верните кассету в батарейный отсек (4).



Полярность аккумулятора указана внутри кассеты.

## 4.3

### Хранение данных

#### Описание

На всех тахеометрах этой серии установлена внутренняя память. Встроенное программное обеспечение хранит все данные проектов в базе данных этой памяти. Данные могут экспортироваться на компьютер.

Для тахеометров серии Zoom25/Zoom50 данные также могут экспортироваться из внутренней памяти на компьютер или другое устройство посредством Bluetooth-соединения.

Обратитесь к главе "12 Данные" для получения более подробной информации об передаче данных и об управлении ими.

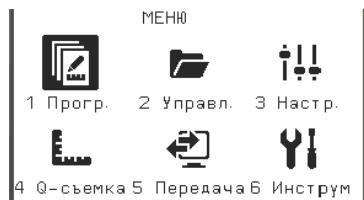
## 4.4

### Главное меню

#### Описание

**ГЛАВНОЕ МЕНЮ** является стартовым окном для доступа к функциональным возможностям инструмента. Оно обычно открывается сразу после включения тахеометра или после окна Уровень/Отвес.

#### ГЛАВНОЕ МЕНЮ



#### Описание функций Главного меню

Функция	Описание
Прогр	Выбор и запуск нужного приложения. Обратитесь к разделу "11 Приложения".
Управл.	Управление проектами, данными, списками кодов, форматами и файлами в системной памяти или модуле памяти USB. Обратитесь к разделу "12 Данные".
Настройки	Изменение настроек прибора EDM, параметров передачи данных и общих настроек прибора. Обратитесь к разделу "5 Настройки".
Съемка	Съемка - программа для непосредственного начала измерений. Обратитесь к разделу "4.5 Приложение Съемка".
Передач	Экспорт и импорт данных. Обратитесь к разделу "12.2 Экспорт данных".
Инструменты	Доступ к средствам поверки и калибровки тахеометра, настройки порядка его включения, изменения PIN-кода, лицензионного ключа и системных сообщений. Обратитесь к разделу "6 Инструменты".



При необходимости можно настроить тахеометр так, что после окна Уровень/Отвес открывалось **не ГЛАВНОЕ МЕНЮ**, а какое-либо другое окно. Обратитесь к разделу "6.2 Автозапуск".

## 4.5

### Приложение Съемка

#### Описание

После установки и включения тахеометра можно сразу приступить к работе

#### Доступ

Выберите раздел **Съемка** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.

#### Съемка

УСК. СЪЕМКА 1 / 3	КРУГЛЫЙ
№ тчк :	P401
h отр :	1. 500 m
Примеч. :	-----
Hz :	25. 7000 g
V :	83. 2300 g
:	26. 000 m
<input type="button" value="ВСЕ"/> <input type="button" value="РАССТ."/> <input type="button" value="ЗАПИСЬ"/> <input type="button" value="↓"/>	

**Кодирование**  
Поиск или ввод кодов. Обратитесь к разделу "8.1 Кодирование".

**СТНЦ**  
Ввод данных станции и параметров установки.

**Ориентирование**  
Установка начального отсчета по горизонтальному кругу (ориентирование инструмента).

Процедуры для быстрого запуска **Съемки** аналогичны процедуре запуска **Съемки** из меню **Прогр.** По этой причине операции в этом режиме описаны лишь однажды, в главе посвященной прикладным программам Обратитесь к разделу "11.2 Съемка".

## 4.6

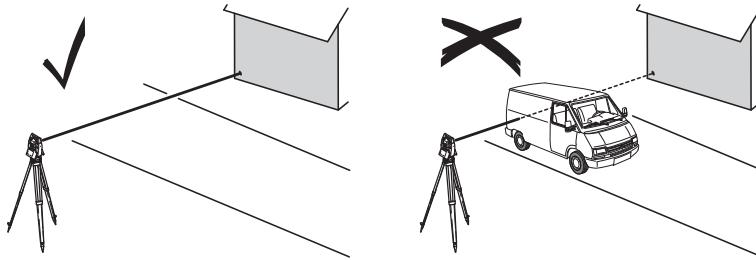
## Измерения расстояний - рекомендации по получению надежных результатов

### Описание

Электронный лазерный дальномер (EDM) встроен во все приборы. Во всех приборах этой серии расстояния измеряются с помощью лазерного луча видимого красного диапазона, который выходит по оптической оси из центра объектива. Есть два режима EDM:

- Измерения на отражатель (IR)
- Безотражательные измерения (RL)

### Безотражательные измерения



- После того, как процесс измерений запущен, дальномер будет выполнять их до ближайшего объекта, расположенного в данный момент на пути распространения лазерного луча. При возникновении препятствий на пути распространения луча к объекту, например, проезжающая машина сильный дождь, туман или снег, инструмент может измерить расстояние до такой помехи, а не до нужного объекта.
- Следите за тем чтобы лазерный луч не попадал на объекты вблизи пути его распространения, например, на сильно отражающие поверхности.
- При измерениях на отражающие поверхности или в безотражательном режиме избегайте ситуаций, когда что-то пересекает лазерный луч.
- Не наводите одновременно два инструмента на один и тот же объект

### Измерения на отражатель

- Точные измерения на отражатель должны выполняться в режиме измерения на отражатель.
- Не выполняйте измерения на сильно отражающие объекты, такие как, например дорожные знаки без использования отражателя в режиме измерения на отражатель. Такие измерения могут быть очень неточными.
- После того, как процесс измерений запущен, дальномер будет выполнять их до ближайшего объекта, расположенного в данный момент на пути распространения лазерного луча. Если на пути распространения лазерного луча встречаются автомобили, люди, животные или свисающие ветки деревьев, часть принимаемого сигнала будет отражена именно от них, что способно привести к неверным результатам
- Измерения на отражатель особенно эффективны на расстояния до 30 м или выше 300 м
- Поскольку сам процесс дальномерных измерений занимает очень мало времени, всегда есть возможность поймать момент когда помех на пути распространения луча не будет

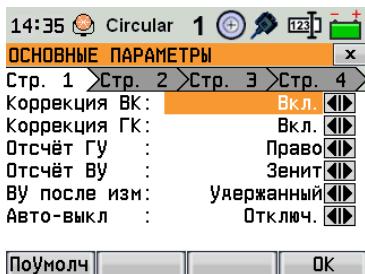
### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

По технике безопасности работы с лазером допускается использовать дальномер только для измерений на отражатели на расстояния свыше 1000 м

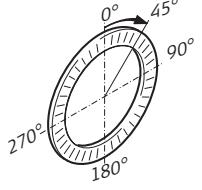
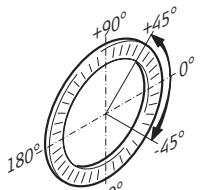
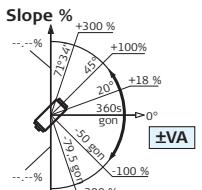
## Доступ

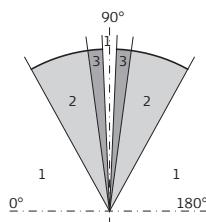
1. Выберите раздел **Настройки** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
2. Выберите **Основные** в меню **МЕНЮ НАСТРОЕК**.
3. Нажмите **Δ** для пролистывания страниц доступных настроек.

## Общие настройки



Поле	Описание
Корр.Наклона	<b>Выключен</b> Компенсация наклона отключена.  <b>Вкл.</b> Вертикальные углы будут приводиться к положению отвесной линии, горизонтальные углы исправляться за наклон оси вращения инструмента. Для правильного учета поправок, связанных с выбором в строке <b>Коллим ошиб.</b> , ознакомьтесь с таблицей "Поправки за наклон осей инструмента".  При установке инструмента на нестабильной площадке например на палубе корабля, компенсатор необходимо отключить. Это нужно для того, чтобы компенсатор не выходил за свой рабочий диапазон и не выдавал постоянно предупреждения о недопустимых наклонах инструмента.
Отсчёт ГУ, Коррекция	<b>Вкл.</b> Активизация корректирования горизонтальных углов. Для штатной работы при ориентировании прибора эта опция должна быть включена. Все измеренные горизонтальные углы будут скорректированы с учетом вертикального угла соответствующих направлений. Для правильного учета поправок, связанных с выбором в строке <b>КоррНакл.</b> , ознакомьтесь с таблицей "Поправки за наклон осей инструмента". <b>Выключен</b> Отключение коррекции горизонтальных углов.
Отсчёт ГУ, Направ.	<b>вправо</b> Отсчет горизонтальных углов по часовой стрелке  <b>влево</b> Отсчет горизонтальных углов против часовой стрелки. На дисплее отсчеты индицируются как выполненные против часовой стрелки, но записываются как сделанные по часовой стрелке
Отсчёт ВУ Настройка	Система отсчета вертикальных углов.

Поле	Описание
Зенит	 <p>Зенит = 0ш; Горизонт = 90ш.</p>
Горизонт	 <p>Зенит = 90ш; Горизонт = 0ш. Вертикальные углы считаются положительными при положении объекта над горизонтом инструмента и отрицательными - при его положении ниже этого горизонта.</p>
Уклон (%)	 <p>45ш = 100%; Горизонт = 0ш. Вертикальные углы выражаются в процентах уклона. Положительными считаются уклоны вверх от горизонтальной плоскости, а отрицательными - уклоны вниз от этой плоскости.</p> <p> Значения процента уклона растут достаточно быстро. --.--% появляется на дисплее при значениях уклона более 300%.</p>
V после РАССТ	Выводит значение вертикального угла при нажатии или . Поле вертикального угла всегда содержит значение текущего угла, вне зависимости от настроек.
Удерж	В поле вертикального угла пишется значение отсчета по вертикальному кругу на момент нажатия измерения расстояния .
Свободное	В поле вертикального угла пишется значение отсчета по вертикальному кругу на момент нажатия кнопки .
Автотключ.	<b>Активиз</b> При выборе этой опции инструмент будет автоматически выключаться, если в течение 20 минут не происходило никаких операций, например, нажатий на клавиши либо вращений более чем на $\pm 3^\circ$ .
	<b>Отключ</b> Автоматическое отключение неактивно.  Быстрая разрядка аккумулятора.
Звуковой сигнал	Это акустический сигнал, который выдается при нажатии на кнопки.
	<b>Норм.</b> Нормальная громкость. <b>Громкий</b> Повышенная громкость. <b>Выключен</b> Сигнал отключен.

Поле	Описание	
Секторный бип	Вкл.	Этот звуковой сигнал раздается при отсчетах по горизонтальному кругу в 0ш, 90ш, 180ш, 270ш или 0, 100, 200, 300 град.
		 <p>1. Выкл.      2. Краткий звуковой сигнал; 95,0 - 99,5 гона и 105,0 - 100,5 гона.      3. Постоянный звуковой сигнал; 99,5 - 99,995 гона и 100,5 - 100,005 гона.</p>
	Выключен	Секторный звук отключен.
Разб По Звук-Сигн.	Вкл.	Прибор издает звуковой сигнал, если радиальное расстояние по горизонтали от текущего положения до разбивающей точки $\leq 0,5$ м Чем ближе отражатель к проектному положению точки, тем чаще подается звуковой сигнал.
	Выключен	Сигнал отключен.
Подсветка	от 20% до 100%	Установка подсветки дисплея шагом в 20%.
Подсв. сетки	От Выкл до 100%	Настройка интенсивности подсветки сетки нитей с шагом 20%.
Подог.диспл	Вкл.	Подогрев дисплея включен.
	Выключен	Подогрев дисплея выключен.
		Подогрев дисплея включается автоматически при включенной подсветке и при температуре инструмента $\leq 5$ С. Эта функция возможна только для Zoom25.
Вывод данных	Здесь можно выбрать место хранения данных.	
	Внутрен. память	Все данные будут записываться в память инструмента.
	Интерфейсы	Данные будут записываться через серийный RS232 порт или USB-порт - в зависимости от выбора в меню <b>ПАРАМЕТРЫ СВЯЗИ</b> . Изменение настроек в меню <b>Вывод данных</b> необходимо только в тех случаях, когда внешний накопитель данных подключен к тахеометру и измерения выполняются по нажатию кнопок DIST/REC или ALL. Эта настройка не нужна, если инструмент управляет с помощью контроллера/регистратора данных.
GSI-формат	Задание GSI-формата для вывода данных.	
	GSI 8	81.00+12345678
	GSI 16	81.00+1234567890123456
Маска	Задание GSI-маски для вывода данных.	
	Маска1	Pt, HA, VA, sDIST, ppm+mm, TgtHGT, Instr.h.
	Маска2	Pt, HA, VA, sDIST, E, N, H, TgtHGT.
	Маска3	ID станции, Y, X, Z, высота инструмента (Станция). ID станции, Ориентация, Y, X, Z, высота инструмента (Station ID (Идентификатор базовой станции)). Точка, Y, X, Z (контрольные). Точка, HA, VA (установка азимута) Pt, HA, VA, SD, ppm+mm, TgtHGT, Y, X, Z (Измерение).
Запись кодов	Здесь можно задать, будет ли блок кодов записываться до или после измерений. Обратитесь к разделу "8.1 Кодирование".	

Поле	Описание	
Язык	Выбор языка интерфейса. Здесь показываются загруженные языки. Удалить установленный язык можно нажав <b>УД.ЯЗЫК</b> . Эта функция возможна, если в прибор загружено несколько языков, и если выбранный язык не задан как системный.	
Язык Выбор	Если в прибор загружено несколько языков, то при его включении на дисплей выводится окно для выбора одного из них.	
	Вкл.	Окно с информацией о языковой поддержке будет показываться при включении прибора.
	<b>Выключен</b>	Окно с информацией о языковой поддержке не будет выводиться при включении прибора.
Сенсорный экран	Доступно только для сенсорного, цветного экрана	
	Вкл.	Сенсорный экран включен.
	<b>Выключен</b>	Сенсорный экран выключен.
		Нажмите <b>Поверки</b> для калибровки сенсорного экрана. Следуйте инструкциям на экране
Дубл.№ точек	Здесь можно разрешить присвоение одного и того же номера нескольким точкам	
	Разрешено	Разным точкам можно присваивать один и тот же номер.
	Запрещено	Разным точкам нельзя присваивать один и тот же номер.
Тип сорт-вки	<b>Время</b>	Сортировка выполняется по времени ввода.
	Pt	Сортировка выполняется по номерам точек.
Порядок сорт	По убыванию	Выполнение сортировки в нисходящем порядке по выбранному типу.
	По возрастанию	Выполнение сортировки в восходящем порядке по выбранному типу.
Префикс/ Суффикс		Используется только для программы Разбивка.
	Префикс	Добавить указанный в качестве идентификатора символ перед именем проектной точки для разбивки.
	Суффикс	Добавить указанный в качестве идентификатора символ после имени проектной точки для разбивки.
	<b>Выключен</b>	Вынесенная в натуру точка будет иметь тот же номер, что проектная точка.
Идентификатор		Используется только для программы Разбивка. Эта строка длиной не более 4 символов добавляется перед или после номера разбивочной точки

#### Поправки за наклон осей инструмента

Настройка		Поправка			
Наклон оси вращения трубы	Поправка в горизонталь- ный угол	Продольный наклон	Поперечный наклон	Коллима- ционная ошибка	Ось враче- ния трубы
<b>Выключен</b>	Вкл.	Нет	Нет	Да	Да
<b>По 1-ой</b>	Вкл.	Да	Нет	Да	Да
<b>По 2-м</b>	Вкл.	Да	Да	Да	Да
<b>Выключен</b>	<b>Выключен</b>	Нет	Нет	Нет	Нет
<b>По 1-ой</b>	<b>Выключен</b>	Да	Нет	Нет	Нет
<b>По 2-м</b>	<b>Выключен</b>	Да	Нет	Нет	Нет

## 5.2

## Настройки EDM

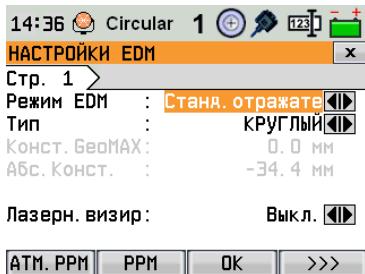
### Описание

Настройки в этом окне определяют режим работы **EDM**. Можно выбрать режимы для работы EDM без отражателя (RL) или с отражателем (IR).

### Доступ

1. Выберите раздел **Настройки** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
2. Выберите **EDM** в меню **МЕНЮ НАСТРОЕК**.

### НАСТРОЙКИ EDM



#### ATMOS

Ввод значения атмосферной ppm-поправки.

#### PPM

Ввод значения индивидуальной ppm-поправки.

#### >>> МАСШТАБ

Ввод масштабного коэффициента.

#### >>> ЧАСТ.

Индикация рабочей частоты дальномера EDM.

Поле	Описание		
<b>Режим</b>	IR-умолч IR-быстрый IR-постоянный <b>Пленка</b> Сбезотр.режим Стрэйттрекинга <b>Безотр дальномерн.</b>	Высокоточные измерения на отражатель.	
		Режим быстрых измерений на отражатель с пониженной точностью.	
		Непрерывные измерения на отражатель	
		Измерение расстояний на отражающую пленку.	
		Дальномерные безотражательные измерения.	
		Непрерывные безотражательные измерения.	
		Дальномерные безотражательные измерения. Только для режима .	
<b>Тип</b>	<b>КРУГЛЫЙ</b>		Станд.отражатель Постоянная призмы 0,0мм
	Mini-0	ZMP100	Постоянная призмы 0.0мм
	Mini (JP)	ZPM100	Постоянная призмы +34,4мм
	360φ	ZRP1	Постоянная призмы +23,1мм
	360шMini	GRZ101	Постоянная призмы +30,0мм
	<b>Пленка</b>	ZTM100	Постоянная призмы +34,4мм
<b>Нет</b>	<b>Сбезотр.режим</b>		Постоянная призмы +34,4мм
<b>Конст .GeoMAX</b>	В поле показывается постоянная призмы GeoMax для выбранного <b>Тип</b> : В случае если <b>Тип</b> : выбран <b>Польз1</b> или <b>Польз2</b> значение поля можно редактировать. Значение должно вводиться в мм Предельные значения: Пределы: от -999.9мм до +999.9мм		

Поле	Описание
<b>Абс. конст.</b>	В поле показывается постоянная призмы для выбранного Тип:. В случае если Тип: выбран Польз1 или Польз2 значение поля можно редактировать для задания постоянной. Значение должно вводиться в мм Предельные значения: -999.9 мм до +999.9 мм
Лазерный визир	<b>Выключен</b> Лазерный визир отключен.  <b>Вкл.</b> Лазерный визир включен.

#### Атмосферных поправок

В этом окне можно вводить параметры состояния приземной атмосферы. Эти параметры напрямую влияют на точность выполнения линейных измерений. Для учета этого влияния измеренные расстояния корректируются атмосферными поправками.

Поправка за рефракцию вводится в измеренные превышения и в горизонтальные проложения. Прочтите раздел "15.7 Пропорциональная поправка", где описано применение значений, введенных в данном окне



Если выбран вариант PPM=0, то для GeoMax, то будут приниматься стандартные параметры: давление 1013.25 мбар, температура 12шС и влажность 60%.

#### Масштаб проекции

В этом окне можно задать параметры используемой картографической проекции. Координаты корректируются на основе PPM-параметров. Прочтите раздел "15.7 Пропорциональная поправка", где описано применение значений, введенных в данном окне

#### Свободная PPM

В этом окне можно задавать конкретные значения параметров, отличные от стандартных. Координаты и расстояния будут корректироваться согласно введенным значениям PPM-параметров. Прочтите раздел "15.7 Пропорциональная поправка", где описано применение значений, введенных в данном окне

### 5.3

#### Настройки параметров связи

##### Описание

Для успешного обмена данными необходимо установить на инструменте коммуникационные параметры.

##### Доступ

- Выберите раздел **Настройки** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
- Выберите **СОМПорт** в меню **МЕНЮ НАСТРОЕК**.

#### ПАРАМЕТРЫ СВЯЗИ



Поле	Описание
Порт	Порт прибора.

Поле	Описание	
RS232	Связь через последовательный порт	
USB	Связь через хост-порт USB.	
Bluetooth	Связь с помощью Bluetooth.	
Bluetooth	Вкл.	Bluetooth активирован.
	<b>Выключен</b>	Bluetooth отключен.

Следующие поля активны только когда установлен Порт: **RS232**

Поле	Описание	
Скорость передачи данных	Скорость обмена данными между прибором и подключенным к нему устройством в битах в секунду.	
	<b>1200, 2400, 4800, 9600, 14 400, 19 200, 38 400, 57 600, 115 200</b>	
Биты данных:	Число бит в блоке цифровых данных.	
	7	При обменах будут использоваться 7 битов данных.
	8	При обмене данных используется 8 битов данных.
Четность	Четность	Четность. Применимо в случае 7-битных обменов.
	Нечетн.	Нечетность. Применимо в случае 7-битных обменов.
	<b>Нет</b>	Без контроля четности. Применимо при выборе 8-битных обменов.
Кон метка	CR/LF (возврат каретки/ перевод строки)	Перевод каретки и переход к следующей строке
	CR	Это символ только перевода каретки по окончании строки.
Стоп-биты:	1	Число бит в конце блока цифровых данных.
Подтверждение	Вкл.	Записи устройства после получения данных. Если запись не получена, выводится сообщение об ошибке
	<b>Выключен</b>	После передачи данных записей не требуется.

## 5.4

### Настройки единиц измерения

#### Доступ

- Выберите раздел **Настройки** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
- Выберите **Единицы измерения** в меню **Настройки**.

#### Настройки единиц измерения

Поле	Описание	
Ед. углов	Единицы измерения углов для всех соответствующих полей ввода.	
	Ф ' "	Градусы, минуты, секунды. Допустимые значения углов: от 0ш до 359ш59'59"
	ш и доли	Градусы и доли градусов. Допустимые значения углов: от 0ш до 359.999ш
	Грады	Гоны Допустимые значения углов: от 0 до 399,999 гон
	Тысячные	Тысячные Допустимые значения углов: от 0 до 6399
		Единицы измерения углов могут быть изменены в любой момент Представленные на дисплее значения углов преобразуются в заданные на данный момент единицы.

Поле	Описание
Мин.отсчет	Здесь можно задать число знаков после запятой для всех единиц угловых измерений. Это значение относится только к представлению данных на дисплее и не распространяется на точность записи и экспорта данных. <b>Для Единицы изм.углов</b> ф '' (0ш 00' 01" /0ш 00' 05"/0ш 00' 10"). <b>ф и доли</b> (0.0001 / 0.0005 / 0.001). <b>Гоны:</b> (0.0001 / 0.0005 / 0.001). <b>Тысячные:</b> (0.01 / 0.05 / 0.1).
<b>Ед. расст.</b>	Здесь можно задать единицы измерения расстояний и координат <b>Метры</b> Метры [м]. <b>футы (США)</b> Футы США [ft]. <b>футы (международные)</b> Международные футы. <b>Футы/16</b> Футы США с 1/16 дюймов [ft].
<b>Расст. и доли</b>	Здесь можно задать число знаков после запятой для всех единиц линейных измерений. Это значение относится только к представлению данных на дисплее и не распространяется на точность записи и экспорта данных. 3 Расстояния будут показываться с тремя знаками после запятой 4 Расстояния будут показываться с четырьмя знаками после запятой
<b>Ед. темп.</b>	Настройка единиц измерения температуры для всех соответствующих полей ввода. <b>фC</b> Градусы по Цельсию. <b>фF</b> Градусы по Фаренгейту.
Давление	Установка единиц измерения давления для всех соответствующих полей ввода. <b>гПа</b> Гектопаскали. <b>мБар</b> Миллибары. <b>ммрт.ст</b> Миллиметры ртутного столба. <b>inHg</b> Дюймы ртутного столба.
Един.уклонов	Здесь можно задать, как будет показываться уклон. <b>h:v</b> в плане Отношение превышения к горизонтальному расположению, например, 5 : 1. <b>v:h</b> по высоте Отношение превышения к горизонтальному расположению, например, 1 : 5. <b>%</b> (верт/гор x 100), например, 20 %.

## 6

# Инструменты

## 6.1

### Поверки

#### Описание

Меню **Поверки** содержит программы для юстировки узлов прибора. С помощью этих средств можно постоянно поддерживать точность измерений вашим тахеометром

#### Доступ

1. В Главном меню выберите пункт **Инструм.**
2. Выберите раздел **Поверки** в окне **Инструм.**
3. Выберите тип калибровки (поверки) в меню **КАЛИБРОВКА**.

#### Поверки

В меню **КАЛИБРОВКА** доступны несколько опций юстировок.

Раздел меню	Описание
<b>Коллимационная ошибка</b>	См "Коллимационная ошибка".
<b>Место нуля</b>	См "Место нуля вертикального круга".
<b>Инд.ОшКомпенс</b>	См "Погрешность индекса компенсатора".
<b>Просмотр данных поверок</b>	Отображает значения текущей калибровки и индекса компенсатора, установленные для Коллимации и Места Нуля.

## 6.2

### Автозапуск

#### Описание

С помощью Автозапуска можно задать выход в определенные программы по набору указанного сочетания клавиш сразу после появления окна **Уровень/Отвес**, минуя окно **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**. Например, можно задать вывод окна **Настройки** для конфигурирования работы тахеометра.

#### Доступ

1. Выберите **Инструменты** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
2. Выбор **Автозапуск** из меню **Инструменты**.

#### Изменение порядка действий при включении

1. Нажмите на **ЗАПИСЬ** в меню **Автозапуск**.
2. Кнопкой **OK** можно подтвердить получение информационного сообщения и начать запись нового порядка действий.
3. Нажатие нужных клавиш (максимум 16) будет записано для задания нового порядка действий при включении. Для завершения записи нажмите на **ESC**.
4. Если в поле **Статус** выбрана опция **Активно**, то записанный порядок нажатия клавиш будет выполняться автоматически при включении тахеометра.



Автоматический порядок действий при включении приводит к тем же результатам что и при нажатии клавиш вручную. Некоторые из настроек прибора все же не могут быть выполнены подобным образом. Например при включении инструмента невозможно задать автоматический запуск настройки Реж. EDM: Режим Fast.

## 6.3

### Системная информация

#### Описание

Раздел **СИСТЕМНАЯ ИНФОРМАЦИЯ** позволяет посмотреть сведения о самом инструменте о системе и встроенном ПО, а также установить дату и время.



Обращаясь в службу технической поддержки, пожалуйста, указывайте информацию о приборе: тип прибора, серийный и позиционный номер, а также версию и номер сборки встроенного ПО (прошивки).

#### Доступ

1. В Главном меню выберите пункт **Инструм.**
2. Выберите раздел **СисИнфо** в окне **Инструм.**



СистПО  
Данные об установленном встроенном программном обеспечении.

**Сист. ПО** Дата НАЗАД

DATE (дата)

Установка даты и формата ее отображения.



Формат  
При форматировании удаляются все проекты, форматы, листы кодов и языки. Все настройки сбрасываются по умолчанию.



**ФОРМАТ** для форматирования встроенной памяти убедитесь, что все важные данные перенесены на другие носители. При форматировании памяти из нее будут удалены все проекты, форматы, списки кодов, файлы настроек, используемые языки и встроенное программное обеспечение

Поле	Описание
Тип	Отображает тип инструмента
Серийный #	Отображает серийный номер инструмента.
Температура прибора	Отображение внутренней температуры прибора.
Время работы	Отображает состояние зарядки аккумулятора.
Дата	Текущая дата.
Время	Текущее время.
Проект	Выберите проект для отображения информации о проекте на дисплее
Станции	Количество сохраненных станций.
Известные точки	Отобразить известные/созданные точки проекта.
Допуски Запись	Отображает число записанных блоков данных.
Зан. Внутрен. память	Отображает объем занятой памяти проектами.
Зан. СИС: MEM	Отображает объем памяти, занятой системой.

## 6.4

### Загрузка программного обеспечения

#### Описание

Приложения могут устанавливаться с помощью USB-накопителя. Чтобы загрузить программное обеспечение выполните следующие действия:

## Доступ

1. Выберите **Инструменты** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
2. Выберите раздел **Загр ПО** в меню **Инструменты**.



Ни в коем случае не отключайте питание в процессе загрузки системного ПО. Уровень зарядки аккумулятора в начале загрузки не должен быть ниже 75% его емкости.

## Загрузка системного ПО и интерфейсных языков

1. Для загрузки системного ПО и интерфейсных языков: Выберите **Системное ПО** На дисплее появится окно **Выберите файл!**  
Для загрузки только языков: Выберите F2 **Только языковые файлы** и перейдите к следующему шагу 4.
2. Выберите файл программного обеспечения в системной папке USB-карты. Все файлы программного обеспечения и интерфейсных языков должны храниться в этой папке для того, чтобы их можно было передавать на тахеометр.
3. Нажмите **OK**.
4. На дисплее появится окно **Загрузите языковые файлы!**, в котором будут показаны все файлы интерфейсных языков, имеющиеся в системной папке USB-флэшки. Выбирайте **Да** или **Нет** для выбора нужных языковых файлов. Хотя бы для одного языка должно быть выбрано **Да**
5. Нажмите **OK**.
6. Нажмите на **Да** в окошке предупреждения об уровне питания для запуска процесса загрузки системного ПО и(или) выбранных языковых файлов.
7. По завершении загрузки система автоматически закроется и затем запустится вновь.

## 6.5

### Лицензионные ключи

#### Описание

На всех моделях лицензионные ключи могут вводиться с клавиатуры или загружаться из программы.

#### Доступ

1. В **Главном меню** выберите пункт **Инструм.**
2. Выберите раздел **Лицензия** в окне **Инструм.**

#### Ввод лицензионного ключа

Поле	Описание
Метод:	Способ ввода лицензионного ключа. <b>Ввод с клавиатуры</b> или <b>Загрузка файла ключа</b> .
Клавиатура	Лицензионный ключ. Доступно, если Способ: <b>Ввод с клавиатуры</b> .



При загрузке ПО с USB-накопителя, лицензионный ключ необходимо сохранить в папке System.

## 6.6

### Защита прибора с PIN

#### Описание

Защитить тахеометр от несанкционированного использования можно с помощью кода Personal Identification Number (PIN). Если такая защита на тахеометре установлена, то при попытке его включения будет выдаваться запрос на ввод PIN-кода. При пятикратном ошибочном вводе PIN-кода система потребует ввести код Personal UnblocKing (PUK). Этот код имеется в сопровождающей ваш тахеометр документации.

#### Активизация PIN-кода, шаг за шагом

1. В **Главном меню** выберите пункт **Инструм.**
2. Выберите раздел **PIN** в окне **Инстр**

3. Включите защиту с помощью PIN-кода, задав **Использ. PIN-код: Вкл.**
4. Введите личный PIN-код (максимум 6 цифр) в поле **Новый PIN-код**.
5. Если согласны, нажмите **OK**.



Теперь прибор защищен от несанкционированного использования. После включения прибора необходимо ввести PIN-код.

#### Ввод кода PUK

Если PIN-код введен неверно пять раз, система выдаст запрос на ввод кода PUK. Этот PUK-код имеется в сопровождающей Ваш тахеометр документации.

Если введен правильный код PUK, то тахеометр включится, а PIN-код будет переустановлен на заводское значение **0** и **Использ. PIN-код: Выкл.**.

#### Деактивизация PIN-кода

1. В **Главном меню** выберите пункт **Инструм.**
2. Выберете раздел **PIN** в окне **Инстр**
3. Введите текущий PIN-код в поле **PIN-код:**
4. Нажмите **OK**.
5. Выключите защиту с помощью PIN-кода, задав **Использ. PIN-код Выкл..**
6. Если согласны, нажмите **OK**.



Теперь инструмент больше не защищен от несанкционированного использования.

## 7.1

## Общие сведения

## Описание

Получить доступ к функциям можно нажатием на **FNC**, или из любой программы измерений. Нажатие на кнопку **FNC** открывает меню функций, в котором можно выбрать нужную из них и запустить ее

## Функции

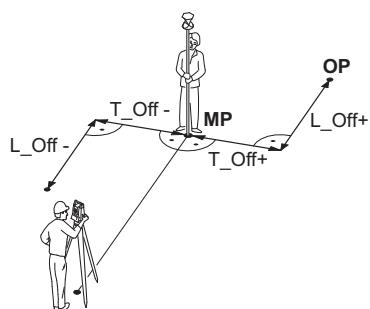
Функция	Описание
в меню	Вернитесь в <b>ГЛАВНОЕ МЕНЮ</b> .
Уровень	Активизация лазерного отвеса и электронного уровня.
Смещение	Обратитесь к разделу "7.2 Смещение".
Удалить точку	Удаление последнего записанного блока данных. Таким блоком может быть набор данных измерений или блок кодов объектов.  Удаление последней записи <b>нет</b> может быть отменено! Удалять можно только те блоки, которые были созданы в приложении Съемка.
Коды	Запускает приложение для выбора кода из списка или для ввода нового кода. Это эквивалентно нажатию на функциональной кнопки <b>КОДЫ</b> .
RL<->IR	Переключение режимов работы дальномера EDM. Доступно для приборов, которые работают в безотражательном режиме
Лазер	Включение или отключение подсветки точки визирования лазерным лучом
EDMPжм	Обратитесь к разделу "7.6 EDM Непрерывный режим".
Скр.Тчк	Обратитесь к разделу "7.4 2 Расст Сдвиг".
НапрРас	Обратитесь к разделу "7.5 НапрРас".
Подсветка	Включение или отключение подсветки дисплея.
Дисплей	Включение-выключение подсветки экрана. Доступно для Zoom25.
Сенсорное управление	Включение-выключение сенсорного управления экрана. Доступно для Zoom50.

## 7.2

## Смещение

## Описание

С помощью этой функции можно определять координаты точки, на которой невозможно установить отражатель или на которую невозможно навести трубу тахеометра. Значения смещения (продольное поперечное и по высоте) можно ввести с клавиатуры. При этом выполняются расчеты углов и расстояний для определения положения целевой точки.

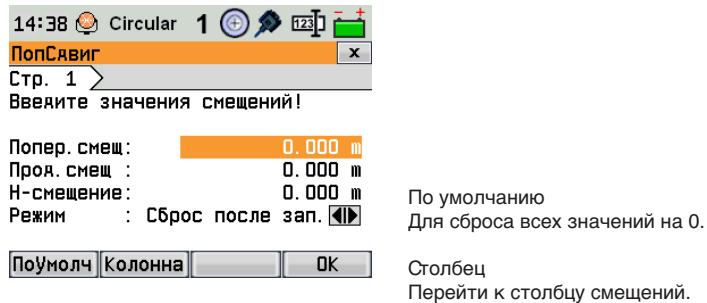


MP	Точка измерения
OP	Точка сдвига
T_Off	Поперечное смещение
L_Off	Продольное смещение

## Доступ

- Нажмите на **FNC** в открытом на данный момент приложении.
- Выберите команду **ПопСдвиг** в меню **МЕНЮ ФУНКЦИЙ**.

## Смещение



Поле	Описание
Попер смещение	Перпендикулярный сдвиг. Имеет знак плюс, если сдвинутая точка находится правее измеренной точки.
Прод.смещ	Продольный сдвиг. Имеет знак плюс, если сдвинутая точка находится за только что измеренной точкой.
Н-смещение	Смещение по высоте Имеет знак плюс, если отметка сдвинутой точки выше чем отметка точки измеренной.
Режим	Период времени, в течение которого параметры сдвига будут применены.
	Сброс после ЗАП    Значения сдвигов переустанавливаются на 0 после записи точки.
	Постоянно    Значения сдвигов постоянно для всех будущих измерений.
	При выходе из приложения величины сдвига всегда обнуляются.

## Следующий шаг

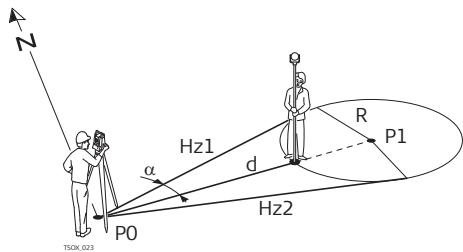
- Нажмите **OK** для вычисления исправленных значений и возврата в то приложение откуда эта подпрограмма была вызвана. Исправленные значения углов и расстояний выводятся на дисплей сразу после того, как будут измерены или взяты из памяти.

## 7.3

### Смещение к центру колонны

#### Описание

Эта подпрограмма позволяет определять координаты центральной точки объектов, имеющих цилиндрическую форму, и радиус этого цилиндра. Выполните измерение горизонтального угла между точками на левом и правом краях такого объекта, а также расстояние до него.

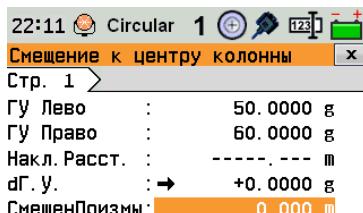


P0	Точка установки инструмента (станция)
P1	Центральная точка цилиндра
Hz1	Отсчет по горизонтальному кругу на точку левого края объекта
Hz2	Отсчет по горизонтальному кругу на точку правого края объекта
d	Расстояние до точки объекта, расположенной посередине между левым и правым краем
R	Радиус цилиндра
$\alpha$	Азимут направлениями Hz1 и Hz2.

## Доступ

Нажмите **Колонна** в меню **ПопСдвиг**.

## Смещение к центру колонны



ГУ Лево  
Измерение на левый край объекта.

ГУ Право  
Измерение на правый край объекта.

Поле	Описание
Отсчёт ГУ, влево	Измеренное горизонтальное направление на левый край объекта. Наведитесь на левую сторону объекта вертикальной сеткой нитей и нажмите <b>ГУлево</b> .
Отсчёт ГУ, вправо	Измеренное горизонтальное направление на правый край объекта. Наведитесь на правую сторону объекта вертикальной сеткой нитей и нажмите <b>ГУПраво</b> .
dГ.У.	Угол наведения. Поверните инструмент чтобы навестись в сторону центра цилиндрического объекта, так, чтобы dГ.У. был равен нулю.
СмещенПризмы	Это расстояние между центром отражателя и поверхностью объекта измерений. При безотражательных измерениях данной величине автоматически присваивается нулевое значение

## Следующий шаг

Как только **dГ.У.** будет равен нулю, нажмите **ВСЕ**, чтобы завершить измерения, результат отобразится на дисплее

## Рез-т определения центра колонны



ВЫХД  
Запись результатов и возврат в главное окно **ПопСдвиг**.  
  
НОВ  
Определение параметров нового цилиндрического объекта.

Поле	Описание
N тчк	Идентификатор точки центра.
E	Значение координаты Y центральной точки.
X	Значение координаты X центральной точки.
Z	Отметка точки установки отражателя.  Внимание: Это не вычисленное значение центральной точки!
Радиус	Радиус цилиндра.

## 7.4

### 2 Расст. Сдвиг

#### Описание

Данная функция используется для определения координат точек, на которые невозможно выполнить непосредственные измерения. Для этого используется специальная рейка. Смещение вехи



#### Доступ

- Нажмите на **FNC** в открытом на данный момент приложении.
- Выберите **2 Dist.** Выберите раздел Сдвиг в меню **ФУНКЦИИ**.

#### Следующий шаг

При необходимости, нажмите на **Рейка** для задания параметров рейки и настройки работы дальномера EDM.

#### Параметры рейки

Строка	Описание
<b>Режим</b>	Изменение режима работы EDM.
<b>Тип</b>	Изменение типа используемого отражателя.
<b>GeoMax Пост</b>	Индикация значения постоянного слагаемого отражателя.
<b>Высота рейки</b>	Суммарная высота двойной рейки.
<b>Расст. Р1-Р2</b>	Расстояние между центрами отражателей R1 и R2.
<b>Допуски изм.</b>	Допуск на расхождение между известным и измеренным расстоянием между отражателями. При выходе за установленный допуск будет выдано системное предупреждение

#### Следующий шаг

На экране **двойная рейка**. сначала наведитесь на первую, потом на вторую призму, нажимая **ВСЕ**. После чего на дисплей будут выведены параметры **двойнойрейки**.

#### Параметры двойной. рейки

В этом окне индицируются значения прямоугольных координат и высотная отметка целевой точки.

НЕДОСТУПНАЯ ТОЧКА: РЕЗУЛЬТ  
 N : тк P408  
 Y : 21.551 м  
 X : 10.141 м  
 H : 11.865 м

[ЗАВЕРШИТЬ] [НОВЫЙ]

#### Конец

Запись результатов измерений и возврат в приложение где была нажата кнопка **FNC**.

#### НОВ

Возврат к меню **двойная рейка**.

#### Следующий шаг

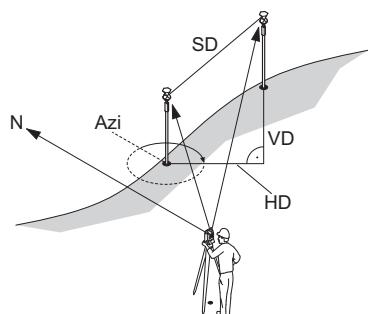
Нажмите на **КОНЕЦ** для возврата в приложение где была нажата кнопка **FNC**.

## 7.5

### НапРас

#### Описание

С помощью этой функции можно вычислять наклонные расстояния и горизонтальные проложения между двумя измеренными точками, превышения, уклоны, приращения координат и дирекционные углы между ними. Для работы этой функции требуется выполнить дальномерные измерения на эти точки.



Azi Азимут  
 SD Наклонное расстояние  
 VD Превышение  
 HD Горизонтальное проложение

#### Доступ

1. Нажмите на **FNC** в открытом на данный момент приложении.
2. Выберете **НапРас** из меню **ФУНКЦИИ**

#### Контрольное измерение

Строка	Описание
Дирекц. угол	Разность дирекционных углов на эти две точки.
Уклон	Уклон между точками.
hDIST	Разность в горизонтальных проложениях до этих двух точек.
sDIST	Разность наклонных расстояниях до этих двух точек.
d.d.Z	Разность отметок этих двух точек.

#### Предупреждения

На дисплее могут появляться следующие важные для работы сообщения и предупреждения:

Предупреждения	Описание
<b>Необходимо минимум два измерения!</b>	Невозможно выполнить вычисления при наличии менее двух измерений.

**7.6****EDM Непрерывный режим****Описание**

Эта функция служит для активизации или отключения режима слежения. Новый выбор показывается на дисплее в течение примерно одной секунды, а затем принимается тахеометром. Включение и отключение режима трекинга может выполняться только при установленных на конкретный момент режиме EDM и типе отражателя. Можно использовать следующие варианты:

Режим	Выкл <=> Вкл
IR	IR-Умолч<=> IR-Непрерывное/ IR-Быстрое<=> IR-Непрерывное
RL	RL-Умоч<=> RL-Непрерывное



Последняя настройка режима остается активной и после выключения инструмента.

## 8.1

## Кодирование

## Описание

Коды содержат информацию о зарегистрированных точках. С помощью кодирования точки можно объединять в тематические группы, что значительно облегчает последующую обработку.

Коды сохраняются в списках кодов, каждый список может содержать до 200 кодов.

## GSI-кодирование

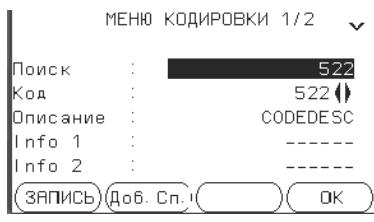
Коды всегда хранятся как свободные (W141-49); это означает что они не связаны напрямую с точками. Они записываются перед выполнением измерений или по их завершении - в зависимости от выбранных настроек.

Код обязательно прописывается каждому измерению, если он показан в поле **Код:** Для того, чтобы не прописывать **Код:** поле нужно очистить. С этой целью можно задать автоматическую очистку поля. Обратитесь к разделу "5.1 Общие установки".

## Доступ

- Или выберите **Съемка** из меню **Главное меню** и нажмите >>> **Кодирование**.
- или нажмите **FNC**, находясь в любом пункте меню и выберите **Библиотека кодов**.

## Библиотека кодов

**ЗАПИСЬ**

**ЗАПИСЬ** служит для регистрации кодов без выполнения измерений.

**Добав.**

**Добав.** позволяет добавлять введенный код к списку кодов.

Строка	Описание
<b>Поиск/Новый</b>	Имя кода. После ввода кода система будет искать код с таким же именем и выведет его в поле для кодов. В том случае когда такого кода еще нет введенное имя будет прописано новому коду.
<b>Код</b>	Список имеющихся в памяти кодов.
<b>Комментарий</b>	Дополнительная информация.
<b>От Text1 до Text8</b>	Строки для ввода и редактирования дополнительной информации. Предназначены для описания связанных с кодом атрибутов.

## Надстроить/изменить коды

Любому коду можно задать описание и до 8 атрибутов с максимум 16 символами. Уже имеющиеся атрибуты кода, показанные в строках **Text1** - **Text8**: можно заменять другими, с учетом и за исключением следующих случаев:

Редактор списков кодов из программы GGO может прописывать атрибутам их статус.

- Атрибуты со статусом "fixed" изменить нельзя. Их невозможно перезаписывать и редактировать.
- Атрибуты со статусом "Mandatory" (Обязательный) требуют их задания или подтверждения предложенного системой варианта.
- Атрибуты со статусом "Normal" можно редактировать без каких-либо ограничений.

## 8.2

## Быстрое кодирование

## Доступность

Имеется только на Zoom50.

## Описание

С помощью функции быстрого кодирования нужный код можно найти в памяти, введя его с клавиатуры. Код задается двузначным числом после его задания запускаются измерения на точку с последующим сохранением результатов и прописанного им кода.

Можно использовать до 99 кодов.

Номер быстрому коду назначается, в момент создания в экране **КОДЫ** в функции управления кодами в GGO, или он присваивается в соответствии с порядком в котором эти коды были введены, например, 01 -> первый код в списке кодов ... 10 -> десятый код в списке кодов.

## Доступ

1. Выберите раздел **Прогр** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
2. Выберите раздел **Съемка** в окне **Прогр**.
3. Нажмите  **R-код**.

## Быстрое кодирование - пошаговые операции

1. Нажмите  **R-код**.
2. Введите с клавиатуры двузначное число.  
 Нужно обязательно вводить две цифры, даже если в списке кодов прописан код в одну цифру.  
Например: 4 -> введите 04.
3. Теперь код выбран, измерения выполнены и все данные записаны в память. По завершении измерений имя выбранного кода будет показано на дисплее
4. Нажмите  **R-код** опять, чтобы выйти из быстрого кодирования.

## Сообщения

На дисплее могут появляться следующие важные для работы сообщения и предупреждения:

Сообщения	Описание
<b>Не удается изменить атрибут!</b>	Этот атрибут имеет статус фиксированного, что не допускает его редактирование
<b>Отсутствует список кодов!</b>	В памяти не найден список кодов. Автоматически происходит переход к режиму ручного ввода кодов и атрибутов.
<b>Код не найден!</b>	Введенному числу не удалось присвоить код.

## GGO

Описки кодов достаточно легко создавать и обновлять с помощью программы GGO.

## 9

# Карта. Особенности интерактивного отображения

## 9.1

### Общие сведения

#### Доступность

Имеется только на Zoom50.

#### Описание

Карта — это функция интерактивного просмотра, доступная во встроенном ПО.MapView графически отображает элементы исследования, что позволяет лучше понимать, как ведется процесс съемки.

## 9.2

### Доступ к Карте

#### Значение

MapView - это страница в рамках приложения. Доступ к MapView осуществляется непосредственно через приложение. Доступны различные режимы в зависимости от приложения и того, откуда в приложении осуществлен доступ к MapView.

#### Доступ

Для просмотра точек на карте:

- Для функции **Б-съемка / СЪЕМКА** изменения на страницах 4/5.
- Для функции **Прогр** нажмите быструю клавишу.  MAP

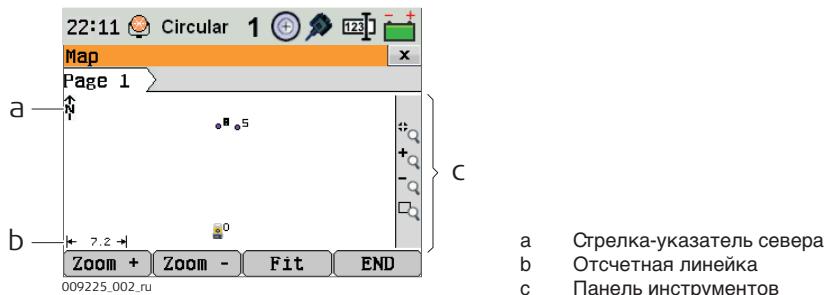
## 9.3

### Компоненты MapView

#### 9.3.1

### Область экрана

#### Стандартный экран



#### Отсчетная линейка

Символ	Описание
 115	Шкала текущего экрана. Минимум 0,1 м Максимального значения увеличения не существует но отсчетная линейка не может отобразить значения более 99000 м В этом случае значение будет показано как >99000 м

#### Стрелка-указатель севера

Символ	Описание
	Стрелка-указатель севера. Север всегда ориентирован на верхнюю часть экрана.

## Панель инструментов

Символ	Описание
	Панель инструментов Для получения дополнительной информации о функции значков на панели инструментов см раздел "9.3.2 Кнопки, функциональные клавиши и панель инструментов".

## Точка установки инструмента (станция)

Символ	Описание
	Положение тахеометра. Ориентация прибора показана пунктирной линией.

### 9.3.2 Кнопки, функциональные клавиши и панель инструментов

#### Описание

Стандартные функции Карты запускаются с помощью клавиш, дисплейных клавиш и панели инструментов.

Дисплейные клавиши доступны и выполняют одни и те же функции во всех режимах работы Карты.

В правой части экрана находится панель инструментов с иконками. Для доступа к некоторым функциям представленным на панели инструментов, можно также использовать клавиши клавиатуры или дисплейные клавиши. Описание кнопок панели инструментов и дублирующих их клавиш/дисплейных клавиш, если они существуют, приведено в таблице ниже

#### Описание кнопок, функциональных клавиш и значков

В данной таблице описываются стандартные функциональные клавиши для экранов Карта. Описание функциональных клавиш для конкретных режимов дано в соответствующих разделах.

Иконка	Кнопка или функциональная клавиша	Описание
	Fit	Используя максимальный масштаб данный значок подгоняет отображаемые в соответствии с фильтрами и конфигурацией карты данные под площадь экрана.
	Zoom +	Увеличивает карту.
	Zoom -	Уменьшает карту.

Иконка	Кнопка или функциональная клавиша	Описание
	-	Увеличивает определенную область экрана. Определить область для масштабирования можно, проведя по экрану стилусом по диагонали, чтобы выделить прямоугольную область, или, дважды нажав на экран, чтобы определить диагонально противоположные углы прямоугольной области. Данные действия увеличивают определенную область экрана.
-	Нажмите стилусом на экран, удерживая передвигните или Кнопки навигации - влево, вправо, вверх, вниз	Двигает карту влево, вправо, вверх, вниз. Данная опция особенно полезна, когда не изменяя масштаб карты необходимо посмотреть другие области.

### 9.3.3

#### Символы точек

##### Символы

Символ	Описание	
Ч/б	Цв.	
	Точка с известными координатами	
	Расчетная станция	
		Измеряемая точка.

## 10

# Приложения - Начало работы

### 10.1

#### Общие сведения

##### Описание

Приложения являются готовыми программными модулями, позволяющими решать широкий круг топографических задач, позволяют существенно облегчить выполнение работ в поле. Следующие программы доступны для всех инструментов, хотя пакеты для каждого инструмента могут отличаться от программ, указанных в приведенном списке:

- Топо-съемка
- Разбивка
- Засечка
- Недоступные линии
- COGO
- Площади и объемы
- Недоступное превышение
- Опорная линия
- Опорная дуга
- Строительство
- Дороги 2D
- Дороги 3D
- Ход

### 10.2

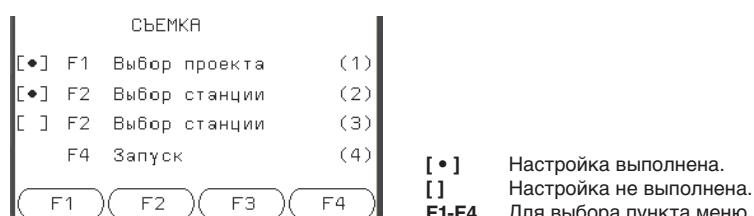
#### Запуск приложения

##### Доступ

1. Выберите раздел **ПРОГРАММЫ** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
2. Нажмите  для пролистывания страниц доступных приложений.

##### Экраны предварительных настроек

Настройки по умолчанию для приложения Съемка показаны в качестве примера. Настройки для других прикладных программ объясняются в соответствующих главах.



Поле	Описание
Выбор проекта	Служит для определения проекта, в который будут записываться данные. Обратитесь к разделу "10.3 Выбор проекта".
Станция	Для определения координат точки стояния прибора. Обратитесь к разделу "10.4 Выбор станции".
Запуск!	Запуск выбранного приложения.

### 10.3

#### Выбор проекта

##### Описание

Все данные хранятся в проектах, как в директориях файлов. Проекты содержат данные различного типа, например, результаты измерений, коды, координаты твердых точек или станций. Проекты можно экспортовать, редактировать или удалять.

##### Доступ

Выберите раздел **Выбор Проекта** в окне **Предварительные Настройки**.

## Выбор проекта

ВЫБЕРИТЕ ПРОЕКТ 1 / 2

Проект:	J101
Оператор:	ABC
Дата:	04.08.2010
Время:	09:19:57

[НОВЫЙ] [OK]

НОВ

Создание нового проекта.

Строка	Описание
Проект	Имя проекта для использования.
Пользователь	Имя оператора.
Дата	Дата создания выбранного проекта.
Время	Время создания выбранного проекта.

### Следующий шаг

- Можно нажать либо на **OK** для продолжения работы с выбранным объектом
- либо на **НОВЫЙ** для перехода в окно **НОВЫЙ ПРОЕКТ** для создания нового проекта.

## Регистрация данных

После настройки проекта все полученные в ходе работы с ним данные будут записываться в него.

Если никакой проект не был задан или выбран, а приложение уже было запущено, либо в режиме **Съемка** было записано хотя бы одно измерение то автоматически будет создан новый проект с именем "DEFAULT".

### Следующий шаг

Нажмите на **OK** для подтверждения выбора проекта и возвращения в окно **Настройки**.

## 10.4 Выбор станции

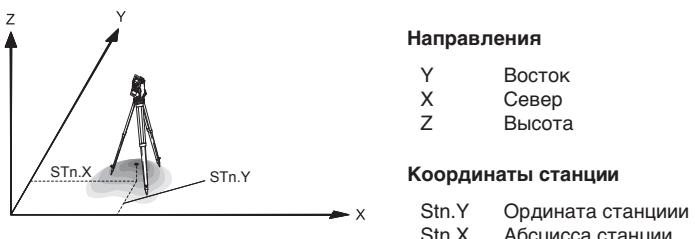
### Описание

Все измерения и вычисления координат выполняются на основе заданной ориентировки инструмента на станции.

Координаты точки стояния должны быть

- хотя бы плановыми координатами (X, Y) и
- высотой (при необходимости).

Координаты водятся вручную или выбираются из памяти прибора.



### Доступ

Выберите раздел **Выбор станции** в окне **Предварительные Настройки**.

## Ввод данных

Строка	Описание
<b>СТАНЦИЯ</b>	Название предыдущей точки стояния прибора, для которой сохранились координаты.



Если станция не была выбрана или в меню **Съемка** было записано измерение в качестве последней станции устанавливаются текущие координаты.

## Следующий шаг

Как только были введены координаты станции, появляется поле **Нинстр** (высота инструмента). Введите высоту инструмента и нажмите **OK** для возврата к меню предварительных настроек: **Pre-Settings**.

## 10.5

### Выбор ориентирования

#### 10.5.1

##### Общие сведения

###### Описание

Все измерения и вычисления координат выполняются на основе заданной ориентировки инструмента на станции. Исходное направление можно ввести вручную или вычислить по координатам (измеренных точек или выбранных в памяти).

###### Доступ

Выберите **Выбор ориентирования**, в меню **Предварительных настроек** и нажмите:

- Угол** Для ввода нового исходного направления. Обратитесь к разделу "10.5.2 Установка ориентирования вручную".
- Координаты** Для вычисления исходного направления по координатам точек. Максимально используется до пяти точек. Обратитесь к разделу "10.5.3 Ориентирование по координатам".

#### 10.5.2

##### Установка ориентирования вручную

###### Доступ

Выберите **Угол** в меню **Ориентирование станции**.

###### Установка угла вручную



Строка	Описание
<b>Дирекц. угол</b>	Исходное направление на станции.
<b>TgtHGT.</b>	Высота отражателя.
<b>Идентификатор ЗТ</b>	Имя задней по ходу точки.

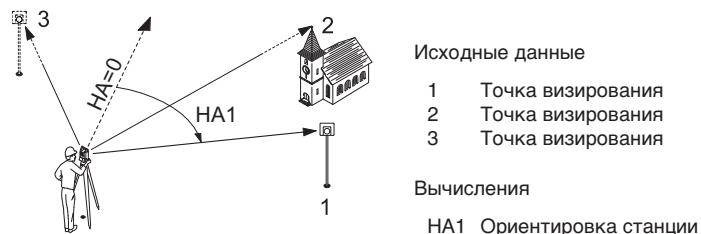
## Следующий шаг

- Или же выберите **Все** для измерения и записи как расстояний, так и горизонтальных углов. После этого автоматически будет вычислено исходное направление и Вы вернетесь в меню **Предварительных настроек**.
- Или выберите **Запись** для записи только горизонтального направления. После этого автоматически будет вычислено исходное направление и Вы вернетесь в меню **Предварительных настроек**.

## 10.5.3

### Ориентирование по координатам

#### Рисунок



#### Исходные данные

- 1 Точка визирования
- 2 Точка визирования
- 3 Точка визирования

#### Вычисления

- HA1 Ориентировка станции

#### Доступ

Выберите **Координаты** в меню **Ориентирование станции**.

#### Ориентирование по координатам

Строка	Описание
Pt.	Имя задней по ходу точки.

#### Следующий шаг

Выберите заднюю по ходу точку в памяти или введите ее координаты. Нажмите **OK** для перехода к **Наведению на точку**.

#### Визирование на точку

Строка	Описание
Идентификатор ЗТ	Идентификатор выбранной точки или задней по ходу точки.

#### Следующий шаг

После каждого измерения появится сообщение **Хотите произвести дополнительные измерения?** Выберите:

- **Да** для возврата к меню **Наведение на точку** и проведения дополнительных измерений. Максимально используется до пяти точек.
- **Нет** для перехода к результатам на станцию **Станция. Координаты**.

#### Результат вычислений

Если измерения производились на более чем одну точку, координаты точки стояния вычисляются по методу наименьших квадратов.

ЕСЛИ	ТО
Исходное направление измеряется только при круге право	горизонтальное проложение измеряется при круге право.
Исходное направление измеряется при круге лево или по приему из круга право и лево	горизонтальное проложение измеряется при круге лево.

ЕСЛИ	ТО
На точку осуществляется несколько измерений при одном круге	Для вычислений используется последнее качественное измерение

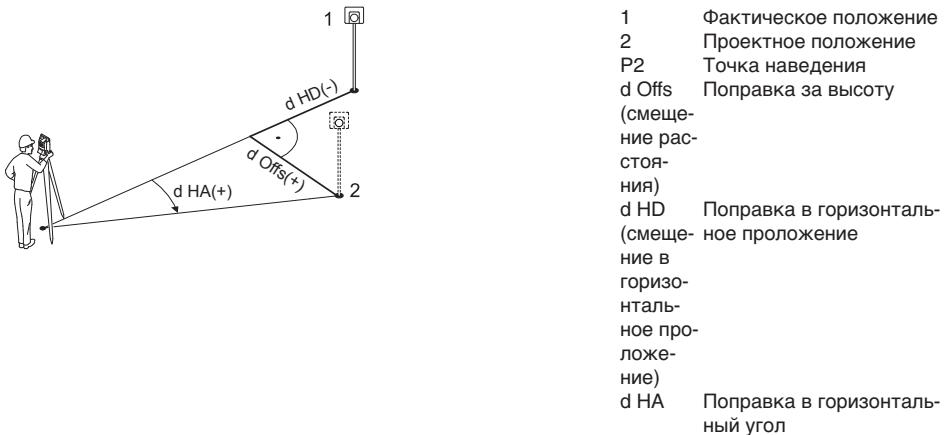
#### Результаты. Исходное направление

Строка	Описание
<b>Точек</b>	Число точек, использованных при вычислениях.
<b>СТАНЦИЯ</b>	Имя станции, для которой установлено исходное направление
<b>Поправка в горизонтальный угол</b>	Поправка в горизонтальный угол.
<b>Станд. Отклонение</b>	Среднее квадратическое отклонение означающее возможное отклонение вычисленного направления от истинного значения.

#### Следующий шаг

- Нажмите на **ОстПогр** для просмотра остаточных ошибок для точки визирования.
- Нажмите на **OK** для подтверждения выбора проекта и возвращения в окно **Предварительные Настройки**.

#### Результаты. Ориентирования



Поле	Описание
<b>Идентификатор 3Т</b>	Идентификаторы точек, используемых при вычислении исходного направления.
<b>d.HA</b>	Разность между направлением на точку.
<b>d.HD</b>	Разность между горизонтальным проложением на точку.
<b>dZ</b>	Разница в высоте точки.



Если станция не была выбрана или в меню **Съемка** было записано измерение в качестве последней станции устанавливаются текущие координаты.

#### Следующий шаг

Выберите **GO!** для запуска приложения.

## 11.1

## Общие диалоговые разделы

## Описание полей

В приведенной ниже таблице представлены общие для всех прикладных программ диалоговые окна и поля. Эти разделы описаны только в данной главе и в главах, посвященных конкретным приложениям рассматриваться не будут за исключением тех случаев, когда какой-либо диалог имеет особый смысл для конкретного приложения.

Поле	Описание
<b>Тчка, Тчка 1</b>	Номер точки.
<b>Высота отраж.</b>	Высота отражателя.
<b>Гориз.Угол</b>	Горизонтальное направление на точку.
<b>V</b>	Вертикальный угол на точку.
<b>ГорПролож.</b>	Горизонтальное проложение до точки.
<b>Накл.Расст.</b>	Наклонное расстояние до точки.
<b>Прев.</b>	Наклонное расстояние до точки.
<b>X</b>	Координата точки X (на восток).
<b>Y</b>	Координата точки Y (на север).
<b>Z</b>	Высотная отметка точки.

## 11.2

## Съемка

## Описание

Прикладная программа Съемка (Survey) может работать с практически неограниченным количеством точек. Ее функциональность сравнима с возможностями приложения **Съемка**, которое можно запустить из окна **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**, но предоставляет дополнительные средства для настройки проектов, инstrumentальных станций и ориентирования прибора, доступные до начала работ

## Доступ

1. Выберите раздел **ПРОГРАММЫ** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
2. Выберите раздел **Съемка** в окне **Прогр.**
3. Выполните необходимые настройки по указаниям приведенным в главе См "5 Приложения - Начало работы".

## Съемка



&gt;&gt;&gt; | Pt

Для переключения между индивидуальной и последовательной нумерацией точек.

## Кодирование

Поиск или ввод кодов. Обратитесь к разделу "8.1 Кодирование".

Поле	Описание
<b>Комментарий/код</b>	<p>Комментарий или имя кода — в зависимости от метода кодировки. Для кодировки предусмотрено два способа:</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Кодирование с использованием комментария. Данный текст сохраняется с соответствующим измерением. Такой код не связан со списком кодов, это просто комментарий. Наличие списка кодов необязательно.</li> <li>2. Кодирование с применением списка кодов: Нажмите <b>&gt;&gt;&gt;</b></li> </ol> <p><b>Кодировка.</b> Поиск нужного кода в списке при этом можно добавить к коду атрибуты.</p>

#### Следующий шаг

- Нажмите на **ВСЕ** для регистрации следующей точки,
- Можно также нажать на **ESC** для выхода из этого приложения.

### 11.3 Разбивка

#### Описание

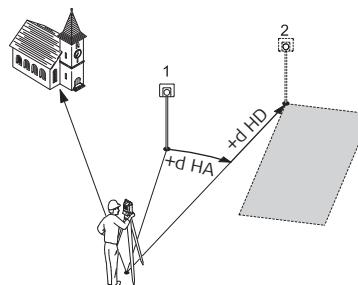
Программа Разбивка применяется для выноса в натуру проектных точек. Эти точки называются разбивочными. Координаты разбивочных точек должны быть в файле проекта или могут вводиться с клавиатуры.

В ходе работы это приложение постоянно выводит на дисплей отклонения текущего положения от положения проектного.

#### Точки разбивки

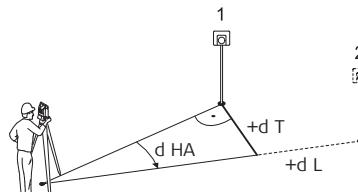
Точки могут быть вынесены на местности при помощи различных режимов: Полярный режим, режим перпендикуляров и режим по координатам.

#### Режим полярной разбивки



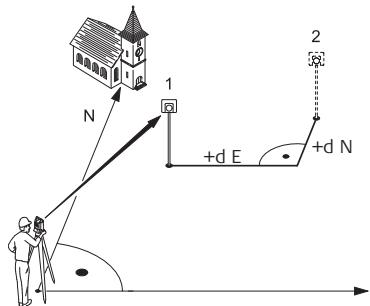
- |     |  |
|-----|--|
| 1   | Текущее положение  |
| 2   | Точка разбивки   |
| dHD | Продольное отклонение: имеет знак плюс, если разбивочная точка находится дальше  |
| dHA | Отклонение по углу: имеет знак +, если проектное положение разбивочной точки находится справа от фактического направления. |

#### Разбивка по методу перпендикуляров



- |     |   |
|-----|---|
| 1   | Текущее положение   |
| 2   | Точка разбивки  |
| dL  | Продольное смещение: имеет знак плюс, если номинальная точка находится дальше   |
| dT  | Поперечное отклонение перпендикулярное визирной оси: имеет знак +, если номинальная точка находится справа от измеренной точки. |
| dHA | Отклонение по углу: имеет знак +, если номинальная точка находится справа от фактического направления.                          |

## Режим разбивки по координатам



- 1 Текущее положение  
 2 Точка разбивки  
 d E Смещение по Y (на восток) между разбиваемой точкой и фактической.  
 d N Смещение по X (на север) между разбиваемой точкой и фактической.

### Доступ

- Выберите раздел **ПРОГРАММЫ** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
- Выберите раздел **РАЗБИВКА** в окне Прогр
- Выполните необходимые настройки по указаниям приведённым в главе См "5 Приложения - Начало работы".

### Разбивка

МЕНЮ РАЗБИВКИ 1 / 4	
Поиск :	P401
N тчк :	1
h отр :	1.500 м
dHz :	-0.3000 г
d:	0.348 м
d:	-0.846 м
<b>ВСЕ</b>	<b>РАССТ.</b>
<b>ЗАПИСЬ</b>	<b>↓</b>

#### >>> Вручную

Ввести координаты точки вручную.

#### >>> B&D

Ввести направление и расстояние по горизонтали до точки разбивки.



Нажмите для пролистывания страниц. Содержание трех нижних строк окна будет меняться в зависимости от выбранного метода разбивки.

Поле	Описание
<b>Найти</b>	Поиск нужной точки по ее идентификатору. После записи ПО выполнит поиск совпадающих точек и покажет их в <b>Pt</b> : Если нет совпадающих точек, будет открыто окно поиска.
<b>d HA</b>	Угловое смещение: имеет знак плюс, если проектное положение выносимой в натуру точки находится правее измеренной точки.
<b>d.H.D</b>	Смещение в плане: имеет знак плюс, если проектное положение выносимой в натуру точки находится за только что измеренной точкой.
<b>d.d.Z</b>	Смещение по высоте: Имеет знак плюс, если проектное положение выносимой в натуру точки находится выше только что измеренной точки.
<b>dПрод</b>	Продольный сдвиг: имеет знак плюс, если проектное положение выносимой в натуру точки находится за только что измеренной точкой.
<b>dПопер</b>	Перпендикулярный сдвиг: имеет знак плюс, если проектное положение выносимой в натуру точки находится правее измеренной точки.
<b>dY</b>	Смещение по Y (по ординате): имеет знак плюс, если проектное положение выносимой в натуру точки находится правее измеренной точки.

Поле	Описание
dX	Смещение по X (по абсциссе): имеет знак плюс, если проектное положение выносимой в натуру точки находится за только что измеренной точкой
dZ	Смещение по высоте: Имеет знак плюс, если проектное положение выносимой в натуру точки находится выше только что измеренной точки.

#### Следующий шаг

- Нажмите на **ВСЕ** для регистрации измерений по выносу разбивочной точки в натуру,
- Можно также нажать на **ESC** для выхода из этого приложения.

## 11.4

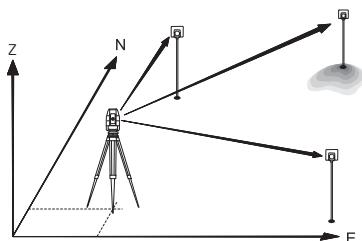
### Обратная засечка

#### 11.4.1

#### Начало выполнения обратной засечки

##### Описание

Засечка - приложение предназначено определить координаты точки стояния по измерениям на известные точки. Точка стояния может определяться максимально по 10 опорным точкам



##### Доступ

- Выберите раздел **Прогр** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
- Выберите раздел **ОбрЗСЧК** в окне **Прогр**.
- Выполните необходимые настройки по указаниям приведенным в главе Обратитесь к разделу "10.2 Запуск приложения".
- Выберете допуск точности:**
  - Состояние Нажмите **ВКЛ**, чтобы активировать предупреждение что рассчитанное стандартное отклонение превышает заданную точность.
  - Установка допусков по точности для плановых и высотных координат а также угла.
  - Нажмите на **OK** для записи установленных пределов точности и возвращения в окно **Настройки**.
- Нажмите **Запуск**, чтобы запустить приложение

##### Ввод данных о точках

Введите имя станции и высоту прибора в меню **Данные о станции** и нажмите **OK**.

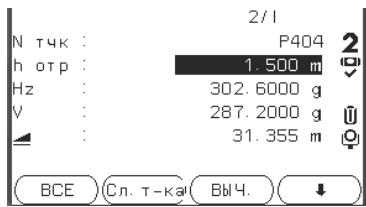
#### Следующий шаг

Перейдите к окну **Наведись**:

- Или нажмите **OK**, после задания параметров о точке в разделе **Данные о точке**.

##### Наведись

В окне **Наведись** будет показано следующее (пример):



#### Следующий шаг

Нажмите ВСЕ или Измер/Зап для измерения на следующую известную точку.

### 11.4.2

#### Информация об измерениях

##### Последовательность измерений

Допустим следующий порядок измерений:

- Измерения углов (вертикальных и горизонтальных) (засечка)
- Расстояние углы (горизонтальные и вертикальные)
- Горизонтальные и вертикальные углы на одни точки, расстояния и углы на другие точки.

Измерения при круге лево, при круге право или при обоих кругах. Не требуется выбора специфической последовательности точек.

##### Измерения при двух кругах

При измерениях на одну и ту же точку при обоих кругах, при измерениях на второго полуприема можно не изменять высоту отражателя. Контроль осуществляется по измерениям при обоих кругах.



Если многократные измерения на точку выполняются при одном и том же круге то в качестве результата будет использоваться последнее измерение

##### Измерения, не участвующие в вычислениях

Точки, высота которых равна 0.000 не участвуют в вычислениях высоты. Если высота точки в действительности 0.000 м укажите 0.001 м чтобы она участвовала в вычислениях.

### 11.4.3

#### Процесс обработки

##### Описание

Измерительная процедура автоматически определяет метод вычисления, например обратная засечка или засечка на три точки.

При наличии избыточных измерений для определения всех трех координат места установки инструмента и его ориентировки применяется метод наименьших квадратов.

- В процесс обработки включаются осредненные наблюдения при различных кругах.
- Все измерения считаются имеющими одинаковую точность, независимо от того, выполнялись они при одном круге или при обоих кругах.
- Прямоугольные координаты вычисляются с использованием метода наименьших квадратов с выдачей СКО и с введением поправок горизонтальные углы и положения.
- Окончательное значение высотной отметки (H) определяется по осредненным значениям превышений, полученным по результатам измерений.
- Горизонтальное направление вычисляется по результатам измерений при обоих кругах.

### 11.4.4

#### Результат обратной засечки

##### Доступ

Нажмите РАССЧИТ в окне Результат установки станции после измерения расстояния по крайней мере на две известные точки.

## Координаты станции

В этом окне выводятся координаты станции. Будут вычислены плановые и высотные координаты точки стояния, с учетом высоты прибора.

Кроме того, в этом окне даются значения среднеквадратических и остаточных ошибок для оценки точности.

КООРДИНАТЫ СТАНЦИИ	
Станци:	5201
Н инстр умента	1. 400 м
YO :	-0. 000 м
XO :	-0. 000 м
HO :	0. 000 м
(ПРЕД.)	(ОСТ. ОШ.)
(СКО.)	(ОК.)

- Добав Тчк** Для возврата в **Ввод целевой точки** и ввода следующей точки.
- Невязка** Вывод остаточных погрешностей и определения качества точек в плане высоте или в плане и высоте. Обратитесь к разделу **Остаточные погрешности на точке**.
- Станд. откл.** Вывод значений средних квадратических ошибок координат и угловых измерений.
- SET** Установка координат и/или ориентирования станции.



Если высота инструмента в окне настроек задана равной 0.000, то высота станции будет приравнена к высоте оси вращения трубы.

Поле	Описание
<b>СТАНЦИЯ</b>	Идентификатор точки стояния
<b>Н инстр</b>	Текущая высота прибора.
<b>Е</b>	Вычислённая координата Y (восток).
<b>Х</b>	Вычислённая координата X (север).
<b>Z</b>	Вычислённая высота
Отсчёт ГУ,	Отсчет по горизонтальному кругу после ориентирования прибора.

## Следующий шаг

Нажмите **Невязка** для отображения остаточных значений.

## Остаточные погрешности на точке

В окне **Разности в целевых точках** индицируются вычисленные остаточные погрешности для точки визирования по горизонтальному проложению, превышению и горизонтальному направлению. Остаточная погрешность вычисляется как разность между вычисленным и измеренным значением

**Используется** указывает на то, используется ли целевая точка в вычислении станции и каким образом Выбор из **3D**, **2D**, **1D** и **Выкл.**

## Описание полей

Поле	Описание
<b>3D</b>	При расчете используются плановые и высотные координаты.
<b>2D</b>	При расчете используются плановые координаты.
<b>1D</b>	При расчете используются только высота точки.
<b>Выключен</b>	При расчете данные о точке не используются.

## Сообщения

На дисплее могут появляться следующие важные для работы сообщения и предупреждения:

Сообщения	Описание
<b>Для выбранного пункта нет данных! Проверьте данные и попробуйте снова!</b>	Это сообщение выводится в тех случаях, когда для выбранной точки нет прямоугольных координат

Сообщения	Описание
<b>Поддерживается не более 10 точек!</b>	10 точек уже были измерены, а вы хотите выполнить измерения еще на одну точку. Максимально система поддерживает 10 точек.
<b>Измерения не позволяют рассчитать координаты станции!</b>	Результаты измерений не дают возможности вычислить координаты станции.
<b>Измерения не позволяют рассчитать высоту!</b>	Это сообщение появляется, когда отметка точки визирования неприемлема, либо при отсутствии необходимого для определения отметки высоты станции.
<b>Несоответствие Круг лево / Круг право!</b>	Такое сообщение выдается в тех случаях, когда измерения вертикального угла при обоих кругах расходятся на величину, превышающую $-V\pm0.9$ ш.
<b>Измерений не произошло! Измерьте точку еще раз!</b>	Это предупреждение означает что для позиционирования станции не хватает информации. Возможные причины: не выполнены измерения на необходимое число точек или не хватает измеренных расстояний.

#### Следующий шаг

Для установки координат и/или ориентирования станции нажмите **Уст**, после чего Вы будете перенаправлены в меню **Программы**.

## 11.5

### Недостающая линия

#### Описание

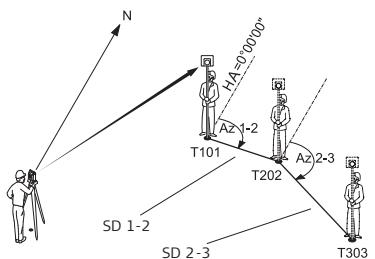
Это приложение позволяющее вычислять наклонные расстояния, горизонтальные проложения, превышения и дирекционные углы между двумя точками, на которые были выполнены измерения или по их координатам, взятым из памяти, либо введенным с клавиатуры.

#### Способы определения

Можно выбрать один из двух описанных ниже способов:

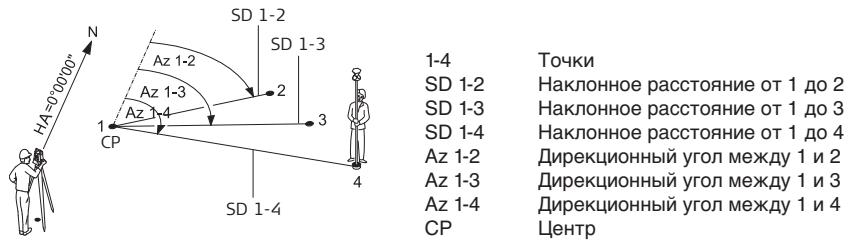
- Полигональный: P1-P2, P2-P3, P3-P4.
- Радиальный: P1-P2, P1-P3, P1-P4.

#### Полигональный метод



T101	1-я целевая точка
T202	2-я целевая точка
T303	3-я целевая точка
SD 1-2	Наклонное расстояние от T101 до T202
SD 2-3	Наклонное расстояние от T202 до T303
Az 1-2	Дирекционный угол между T101 и T202
Az 2-3	Дирекционный угол между T202 и T303

## Радиальный метод



1-4	Точки
SD 1-2	Наклонное расстояние от 1 до 2
SD 1-3	Наклонное расстояние от 1 до 3
SD 1-4	Наклонное расстояние от 1 до 4
Az 1-2	Дирекционный угол между 1 и 2
Az 1-3	Дирекционный угол между 1 и 3
Az 1-4	Дирекционный угол между 1 и 4
CP	Центр

### Доступ

- Выберите раздел **ПРОГРАММЫ** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
- Выберите раздел **КОСВИЗМ** в окне **Прогр**
- Выполните необходимые настройки по указаниям приведенным в главе См"5 Приложения - Начало работы".
- Выберите **ПОЛИГОН**. или **РАДИАЛЬН..**

### Недоступные линии

После выполнения всех необходимых измерений на дисплее появится окно **РЕЗУЛЬТАТЫ КОСВ. ИЗМЕРЕНИЙ**.

### Результаты косвенных измерений - Полигональный метод

MISSING LINE RESULT	
Pt 1 :	415
Pt 2 :	416
Brg. :	136. 9985 8
Grade :	1. 000: 0. 029 h: v
d. H. D. :	3. 532 m
d. S. D. :	3. 533 m
d. d. z. :	0. 104 m

NewPt1 NewPt2 RADIAL

#### НовТч1

Для расчета дополнительной линии. Приложение будет перезапущено с точки 1.

#### НовТч2

Точка 2 будет использоваться как начальная точка новой линии. Потребуется выполнить измерения на точку 2.

#### РАДИАЛ (Радиальный метод)

Переход к радиальному методу.

Поле	Описание
Дир угол	Дирекционный угол направления между точками 1 и 2.
Уклон	Уклон в % между точками 1 и 2.
d.H.D	Горизонтальное проложение между точками 1 и 2.
d.S.D	Наклонное расстояние между точками 1 и 2.
d.d.Z	Превышение между точками 1 и 2.

### Следующий шаг

Нажмите на **ESC** для выхода из подпрограммы.

## 11.6 COGO

### 11.6.1 Начало работы

#### Описание

COGO представляет собой приложение исполняющее расчеты координатой геометрии, например, координаты точек, направления между точками и расстояния между точками.

### Доступ

- Выберите раздел **ПРОГРАММЫ** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
- Выберите раздел **COGO** в окне **ПРОГРАММЫ**
- Выполните необходимые настройки установки. См"5 Приложения - Начало работы".
- Выберите из меню **COGO**:

Приложение	Описание
Обратная задача	Обратная задача
ПрЗадач	Полигонометрия
ДУ - ду	Прямая угловая засечка
дУ - Рст	ДУ-Рст
Рст-Рст	Рст-Рст
По 4 тч	Пересечение линий
Лин.сдв	СДВИГ ПО РАССТОЯНИЮ
ВыносТч	Установка точки по расстоянию и сдвигу
Пл-сть	Пл-сть
Линия-Внешн	Продление линии.

## 11.6.2

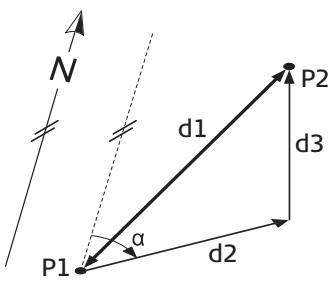
### Обратная задача и траверс

Доступ

Выберите **ОбрЗад** или **ПрЗадач.** в меню **COGO**.

#### Обратная задача

Эта подпрограмма позволяет вычислять расстояние дирекционный угол, превышение и уклон COGO ГЛАВНОЕ МЕНЮ между двумя точками с известными координатами.



#### Исходные данные

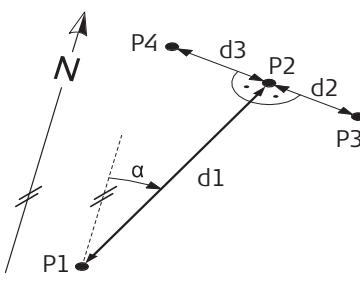
- P1 Первая точка с известными координатами
- P2 Вторая точка с известными координатами

#### Определяемые данные

- $\alpha$  Направление P1- P2
- d1 Наклонное расстояние между точками P1 и P2
- d2 Горизонтальное проложение между точками P1 и P2
- d3 Превышение между точками P1 и P2

#### Прямая задача

Данная подпрограмма дает возможность определять координаты новой точки по дирекционному углу и расстоянию от известной точки. Можно задавать и сдвиг.



#### Исходные данные

- P1 Известная точка
- $\alpha$  Направление P1- P2
- d1 Расстояние между точками P1 и P2
- d2 Положительное значение сдвига - вправо
- d3 Отрицательное значение сдвига - влево

#### Определяемые данные

- P2 точка COGO без сдвига
- P3 точка COGO со сдвигом вправо (+)
- P4 точка COGO со сдвигом влево (-)

## 11.6.3

### Засечки

Доступ

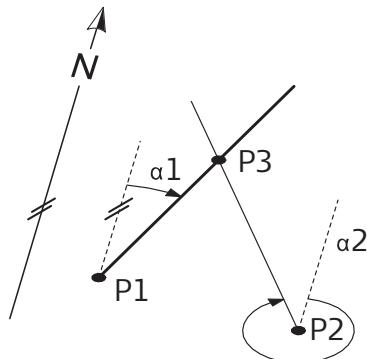
Выберите необходимый COGO метод от **COGO** в меню.

- Азм-Азм
- Азм -Рст

- Рст-Рст
- Лин-Лин

#### Прямая угловая засечка

Этот метод позволяет определять новую точку на пересечении направлений на нее с двух известных точек. Направление определяется своим дирекционным углом и координатами известной точки.



#### Исходные данные

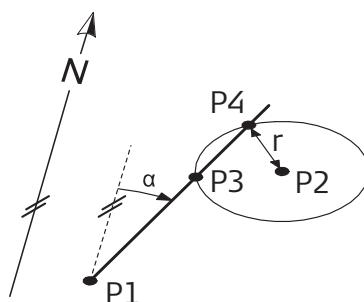
- P1 Первая точка с известными координатами  
 P2 Вторая точка с известными координатами  
 α1 Направление P1 на P3  
 α2 Направление P2-P3

#### Определяемые данные

- P3 Точка COGO

#### ДУ-Рст

Данный метод использует измеренное направление с одной известной точки и расстояния от другой известной точки до определяемых точек. Направление определяется своим дирекционным углом и координатами известной точки. Окружность засечки определяется ее центром и радиусом



#### Исходные данные

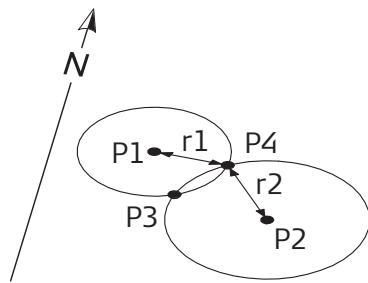
- P1 Первая точка с известными координатами  
 P2 Вторая точка с известными координатами  
 α Направление с P1 на P3 и P4  
 R Радиус окружности, равный расстоянию между точками P2 и P3

#### Определяемые данные

- P3 Первая точка, координаты которой вычисляются по программе COGO  
 P4 Вторая точка, координаты которой вычисляются по программе COGO

#### Рст-Рст

Данный метод позволяет определять новые точки на пересечении двух окружностей, описанных вокруг двух известных точек. Эти окружности задаются положением их центров и расстояниями, измеренными до определяемых точек.



#### Известные

- P1 Первая точка с известными координатами
- P2 Вторая известная точка с известными координатами
- r1 Радиус окружности, равный расстоянию между точками P1 и P4 и P3
- r2 Радиус окружности, равный расстоянию между точками P2 и P4 и P3

#### Неизвестно

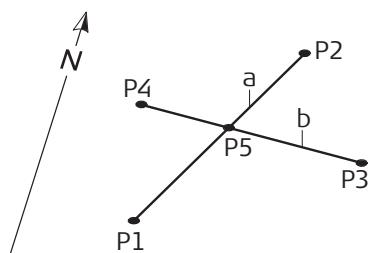
- P3 Первая точка COGO
- P4 Вторая точка COGO

#### По 4 тч

Эта подпрограмма позволяет определить положение новой точки по четырем известным как пересечение двух линий. Каждая линия задается двумя известными точками.

Чтобы добавить сдвиг линий выполните следующие действия:

1. Выберете **Страница 2** ( Цветн&Сенсор дисплей) или **Страница 2/2** (Черно & Белый дисплей) в меню **ПЕРЕСЕЧЕНИЕ ПО 4 ТОЧКАМ** .
2. Введите значение для сдвига линии. Введите положительное значение (+) для сдвига вправо. Введите положительное значение (-) для сдвига влево.



#### Известные

- P1 Первая точка с известными координатами
- P2 Вторая известная точка с известными координатами
- P3 Третья известная точка
- P4 Четвертая точка с известными координатами
- a Линия, соединяющая точки P1 и P2
- b Линия, соединяющая точки P3 и P4

#### Неизвестно

- P5 Точка, координаты которой будут вычислены программой COGO

### 11.6.4

#### Смещения

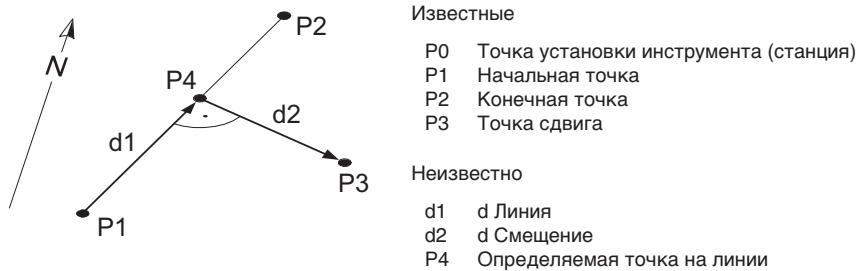
##### Доступ

Выберите COGO пункт в **COGO меню**.

- **Лин.сдв**
- **ВыносТч**
- **Пл-сть**

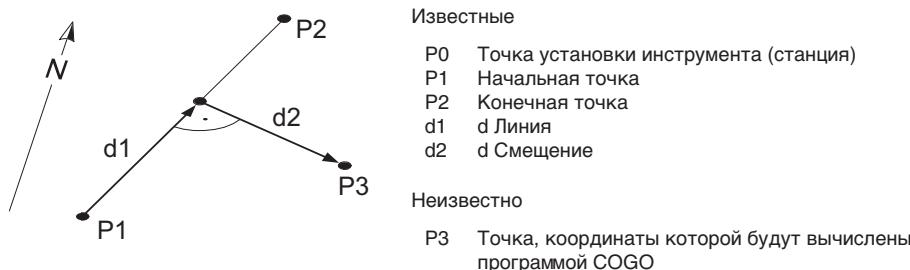
##### Лин.сдв

Используйте этот метод для определения положения новой точки на заданной линии как основание перпендикуляра, опущенного на эту линию с известной точки.



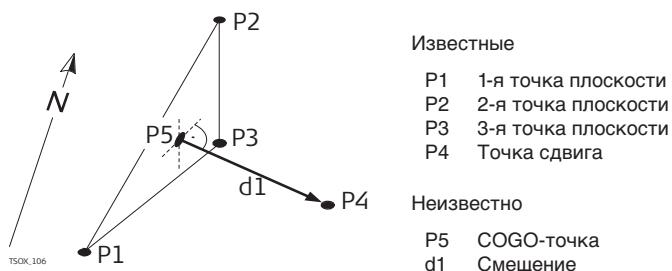
## Вынос Тч

Данный метод применяется для определения координат точки по расстоянию и поперечному сдвигу от заданной линии.



## Пл-сть

Данный метод применяется для определения координат точки, ее отметки и смещения относительно заданной плоскости с учетом заданного сдвига.



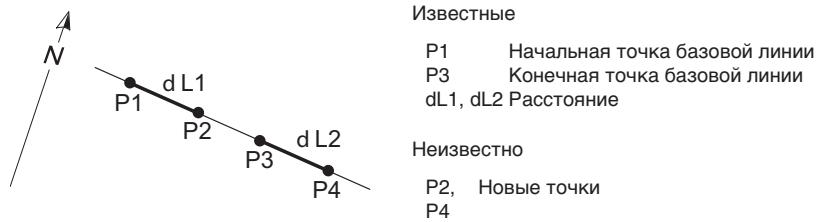
## 11.6.5 Продление линии

### Доступ

Выберите Линия-Внешн пункт в COGO меню.

### Продление

Это приложение можно использовать для определения положения точки на продолжении базовой линии.

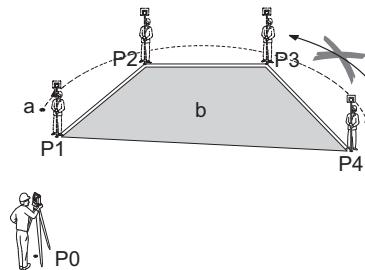


## 11.7

## Площади и объемы

### Описание

Эта подпрограмма позволяет вычислять площади участков, ограниченных максимум 50-ю точками, соединенных отрезками прямой. Эти точки должны быть измерены, взяты из памяти либо заданы с клавиатуры - с расположением их по часовой стрелке Вычисленная площадь проектируется на горизонтальную плоскость (2D) или на наклонную опорную плоскость, заданную своими тремя точками (3D). При постоянной высоте объем вычисляется по площади (2D/3D).



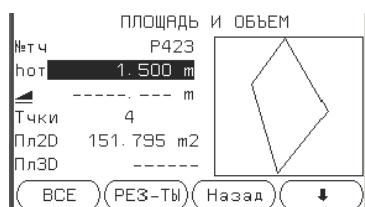
P0	Точка установки инструмента (станция)
P1	Начальная точка
P2-4	Точки
a	Периметр, расстояние от начальной точки до измеренной.
b	Вычисленная площадь всегда площадь замкнутой фигуры, начинающейся в точке P1, спроектированной на горизонтальную плоскость.

### Доступ

- Выберите раздел **Прогр** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
- Выберете раздел **ПЛОЩАДЬ и ОБЪЕМЫ** в окне Прогр.
- Выполните необходимые настройки установки. См "5 Приложения - Начало работы".

### ПЛОЩАДЬ и ОБЪЕМЫ

На дисплее всегда будет показываться площадь, спроектированная на горизонтальную плоскость.



#### 1тчНазад

Отбраковка измерений или выбора предыдущей точки.

#### Вычисл.

Вывод на дисплей и запись дополнительных результатов (периметр, объем).

#### ОБЪЕМЫ

Для вычисления объема с заданной высотой. Высота должна быть задана или измерена.

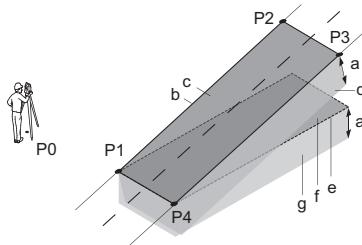
#### Опр. 3D

Для задания наклонной опорной плоскости, посредством выбора из списка или измерения трех точек.



Площадь 2D вычисляется и отображается, когда выбраны хотя бы три точки. Объемная 3D площадь вычисляется, когда задана наклонная плоскость.

## Графическая визуализация



- P0 Точка установки инструмента (станция)  
P1 Точка для задания наклонной отсчетной плоскости  
P2 Точка для задания наклонной отсчетной плоскости  
P3 Точка для задания наклонной отсчетной плоскости  
P4 Точка наведения  
a Постоянная высота  
b Периметр (3D), т.e общая длина сегментов границы полигона от начальной до текущей точки  
c Площадь (3D), спроектированная на наклонную отсчетную плоскость  
d Объем (3D) = a x c  
e Периметр (2D), т.e общая длина сегментов границы полигона от начальной до текущей точки  
  
F Площадь (2D), спроектированная на горизонтальную плоскость  
g Объем (2D) = a x c

### Следующий шаг

Нажмите на **Вычисл** для вычисления площади и объема и перехода в окно **Площадь и Объем - Резты.**

#### Результат вычисления площадей и объемов



При добавлении новых точек периметр и объем автоматически пересчитываются.

#### Следующий шаг

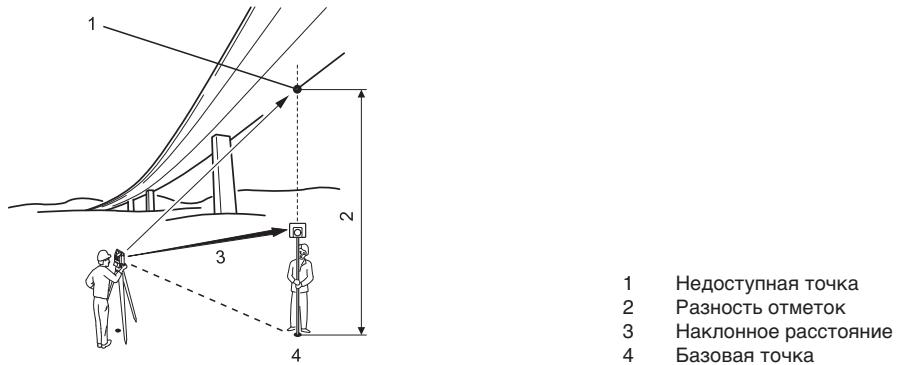
- Нажмите на **Нов.плд** для определения нового участка.
- Или **Добавить** для добавления новой точки в текущую область.
- Можно также нажать на **ESC** для выхода из этого приложения.

## 11.8

### Недоступная высота

#### Описание

Эта подпрограмма используется для вычисления высотных отметок недоступных для непосредственных измерений точек, расположенных над пунктом установки отражателя без необходимости его размещения на самой этой точке



#### Доступ

1. Выберите раздел **Прогр** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
2. Выберете раздел **Недост****H** в окне Прогр
3. Выполните необходимые настройки установки. См "5 Приложения - Начало работы".

#### Измерение недоступной высоты

Выполните измерения на базовую точку или нажмите на >> **Tgt.H=?** для определения высоты отражателя.

#### Следующий шаг

По завершении измерений на дисплее появится окно **НЕДОСТУПНАЯ ОТМЕТКА**.

#### Недоступная отметка - Наведитесь на недоступную точку

Наведите трубу тахеометра на недоступную точку.

Поле	Описание
<b>ГорПролож.</b>	Превышение между базовой и недоступной точкой.
<b>d.d.Z</b>	Вычисленное расхождение высот измеренной точки и недоступной точки.
<b>Z</b>	Отметка недоступной точки.
<b>X</b>	Вычисленный Y недоступной точки.
<b>Y</b>	Рассчитывается по Y координате в удаленной точке
<b>dY</b>	Вычисленное расхождение координат Y измеренной точки и недоступной точки.
<b>dX</b>	Вычисленное расхождение координат X измеренной точки и недоступной точки.
<b>dZ</b>	Вычисленное расхождение высот измеренной точки и недоступной точки.

#### Следующий шаг

- Нажмите **OK** для сохранения измерений.
- либо на **Назад** для выбора новой базовой точки и выполнения измерений на нее
- Можно также нажать на **ESC** для выхода из этого приложения.

## 11.9

### Базисная линия

#### 11.9.1

#### Общие сведения

##### Описание

Базовая линия является приложением, которое используется при выносе проектов в натуру и контроле осей, например, зданий, дорог или земляных работ. С помощью этого приложения можно задать базовую линию и выполнять следующие операции, опираясь на эту линию:

- Прод. и попер.сдвиг
- Вынос точек в натуре

#### Доступ

1. Выберите раздел **Прогр** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
2. Выберете раздел **БАЗ-ЛИН** в окне **Прогр**
3. Выполните необходимые настройки установки. См."5 Приложения - Начало работы".

#### Следующий шаг

Выберите опорную линию для базовой линии.

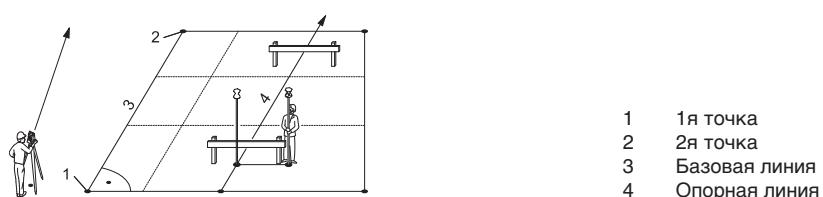
### 11.9.2 Задание базовой линии

#### Описание

Базовая линия задается относительно имеющейся опорной оси. Положение базовой линии относительно опорной оси может определяться продольным и поперечным сдвигом сдвигом по вертикали, либо поворотом вокруг первой точки базовой линии. Кроме того, базовую отметку можно задавать на первой или второй точке опорной линии, либо определять путем интерполяции вдоль этой линии.

#### Определение базовой линии

Базовая линия задается по двум точкам. Эти точки можно определять путем измерений, вводить с клавиатуры, либо выбирать из памяти.



Задайте базовую линию, выполнив измерения на начальную и конечную точки, либо выбрав их в памяти.

#### Следующий шаг

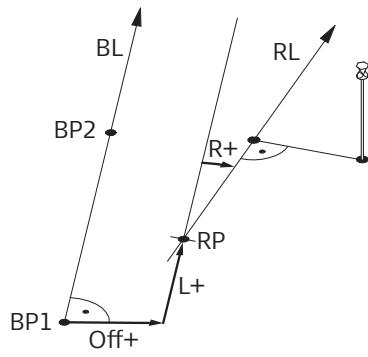
После задания базовой линии на дисплее появится окно **БАЗОВАЯ ЛИНИЯ** для определения опорной линии.

### 11.9.3 Определение опорной линии

#### Описание

Базовая линия может определяться сдвигами в горизонтальной и/или вертикальной плоскости относительно первой базовой точки, либо вращением вокруг этой точки. Новая линия, определенная таким образом называется опорной. Все дальнейшие измерения будут связаны именно с этой линией.

## Опорная Линия



BP Базовая точка  
 BL Базовая линия  
 RP Опорная точка  
 RL Опорная линия  
 Вык Параллельный сдвиг  
 л  
 L Продольный сдвиг  
 R Поворот

### Доступ

После выполнения всех необходимых для задания базовой линии измерений на дисплее появится окно **БАЗОВАЯ ЛИНИЯ**.

### ОПОРНАЯ ЛИНИЯ

БАЗОВАЯ ЛИНИЯ - ОСН. 1/2	
d:	35.497 м
Введите значение сдвига оси	
Сдвиг:	0.250 м
Длина:	1.580 м
H:	0.000 м
Вращение:	0.0000 г
<input )"="" type="button" value="Нов. БЛ"/> <input )"="" type="button" value="ИЗМЕР"/> <input )"="" type="button" value="РАЗБИВКА"/>	

Новое  
Для задания новой базовой линии.

**ИЗМЕР**  
Для измерений продольных и поперечных сдвигов.

**РАЗБИВКА**  
Для разбивки проектных точек по перпендикулярам от опорной линии.

Поле	Описание	
Длина	Длина базовой линии.	
Смещение	Параллельное смещение опорной линии относительно базовой (P1-P2). Смещению вправо от базовой линии присваивается знак плюс	
Отрезок прямой	Продольное смещение начальной точки (P3) опорной линии в относительно точки 2 базовой линии. Положительными считаются смещения по направлению к точке 2.	
<b>Z</b>	Смещение опорной линии по высоте по отношению к выбранной опорной отметке Положительными считаются смещения выше опорной точки.	
Поворот	Здесь можно задать угол поворота опорной линии по часовой стрелке вокруг опорной точки P3.	
Баз.отметка	<b>Тчк 1</b>	Разности отметок вычисляются относительно отметки первой опорной точки.
	<b>Тчк 2</b>	Разности отметок вычисляются относительно отметки второй опорной точки.
	Интерполир.	Разности отметок вычисляются интерполярированием вдоль опорной линии.
	<b>без Высоты</b>	Разности отметок не могут быть вычислены или выведены на дисплей.

### Следующий шаг

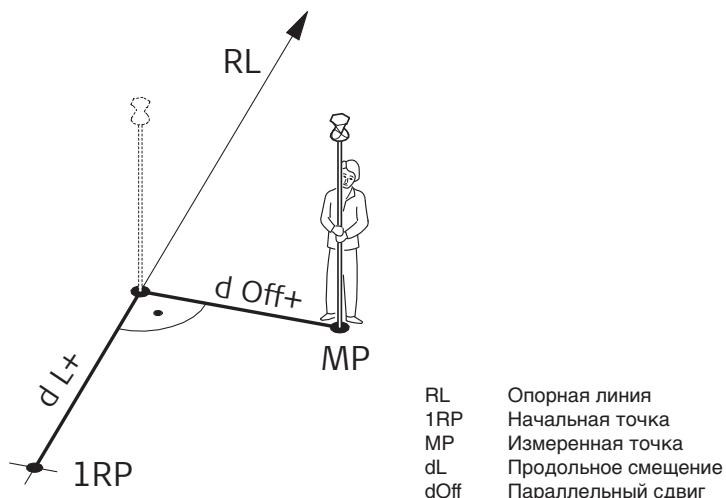
Выберете программную кнопку опции, **Изм** или **Вынос** для перехода к подпрограмме

#### 11.9.4

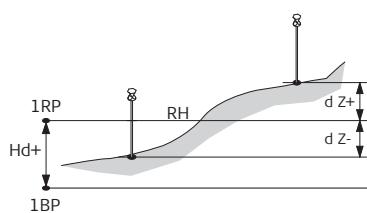
#### Подпрограмма Измерпрод. и попер сдвига

##### Описание

Эта подпрограмма вычисляет по результатам измерений или по координатам продольные и параллельные смещения и превышения точки над опорной линией.



##### Пример превышения относительно первой опорной точки



1RP	1-я точка с известными координатами
1BP	1-я базовая точка
RH	Опорная отметка
$Hd$	Разность отметок между точкой с известными координатами и базовой точкой
$d_Z$	Разность отметок для опорной отметки

##### Доступ

Нажмите Измерения в меню Базовая линия.

##### Измерить

Поле	Описание
$dL$	Вычисленное расстояние вдоль опорной линии.
$d_{Po}$	Вычисленное расстояние перпендикулярно опорной линии.
$dH$	Вычисленное превышение относительно заданной опорной отметки.

##### Следующий шаг

- Нажмите на ВСЕ для выполнения измерений и записи,
- Или нажмите >>> Назад для возврата в меню Базовая линия.

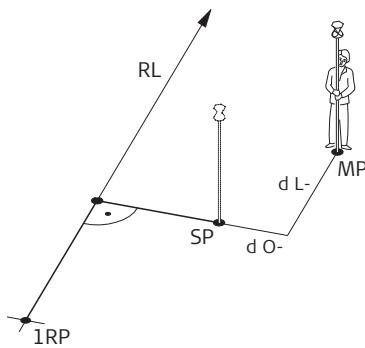
#### 11.9.5

#### Разбивка прикладных элементов

##### Описание

Подпрограмма разбивки вычисляет расхождение между положением измеренной точки и вычисленным ее положением Отображаются ортогональные ( $dLine$ ,  $dOffset$ ,  $d.d.Z$ ) и полярные ( $dHA$ ,  $d.hDIST$ ,  $d.d.Z$ ) расхождения.

### Пример ортогональной разбивки



1RP	1-я точка с известными координатами
SP	Точка разбивки
MP	Измеренная точка
RL	Опорная линия
dL	Продольное смещение
dPo	Параллельный сдвиг

#### Доступ

Нажмите **Разбивка** в меню **Базовая линия**.

#### Разбивка

Введите элементы разбивки проектной точки от опорной линии.

Строка	Описание
<b>Линия</b>	Продольное отклонение: имеет знак +, если проектное положение точки находится дальше конца опорной линии.
<b>сдвиг</b>	Поперечное смещение: имеет знак +, если проектное положение точки находится справа от опорной линии.
<b>Z</b>	Смещение по высоте: имеет знак +, если проектное положение точки находится выше опорной линии.

#### Следующий шаг

Нажмите на **OK** для перехода в режим измерений.

#### РАЗБИВКА

Знаки разностей расстояний и углов являются поправками (для их учета требуется применять знак минус). Стрелки указывают направление движения к точке разбивки.



>>> СледТчк

Добавление новой разбивочной точки.

Поле	Описание
<b>d HA</b>	Горизонтальное направление с измеренной точкой на проектное положение. Оно считается положительным если тахеометр для наведения на проектное положение точки нужно повернуть по часовой стрелке
<b>d.H.D</b>	Горизонтальное положение между измеренной точкой и проектным положением. Имеет знак плюс если проектное положение выносимой в натуру точки находится за только что измеренной точкой.

Поле	Описание
d.d.Z	Превышение между измеренной точкой и проектным положением Имеет знак плюс, если проектная отметка больше чем отметка измеренной точки.
dПопСдв	Расстояние по перпендикуляру между измеренной точкой и проектным положением Имеет знак плюс, если проектное положение находится правее измеренной точки.
dLine	Продольное расстояние между измеренной точкой и проектным положением Имеет знак плюс, если проектное положение выносимой в натуру точки находится за только что измеренной точкой.

## Сообщения

На дисплее могут появляться следующие важные для работы сообщения и предупреждения:

Сообщения	Описание
<b>Базовая линия слишком коротка!</b>	Базовая линия короче 1 см Выберите базовые точки так, чтобы расстояние между ними было более 1 сантиметра.
<b>Ошибка в координатах!</b>	Не заданы координаты точки или введенные координаты некорректны. Проверьте как минимум координаты X и Y.

## Следующий шаг

- Нажмите на **ВСЕ** для выполнения измерений и записи.
- Или нажмите >>> **Назад** для возврата в меню **Базовая линия**.
- либо на **ESC** для выхода из подпрограммы.

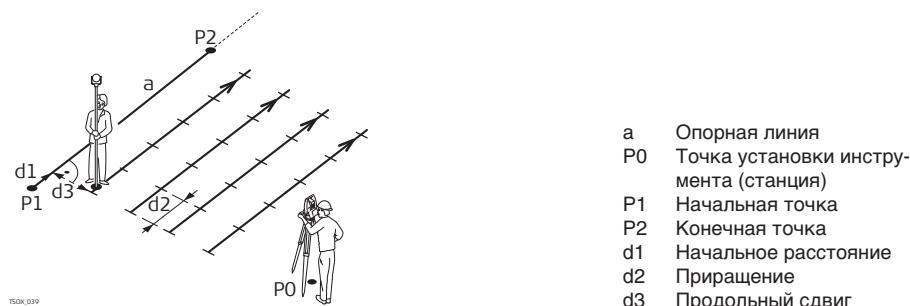
## 11.9.6

### Разбивка координатной сетки

#### Описание

Программа Координатной сетки вычисляет и отображает ортогональные параметры (**dL**, **dPo**, **dH**) и полярные разности (**dГ.У.**, **dHD**, **dZ**) точек для разметки координатной сетки. Сетка задается без определенных границ. Ее можно продолжать за конечные точки опорной линии.

#### Пример разбивки по строительной сетке

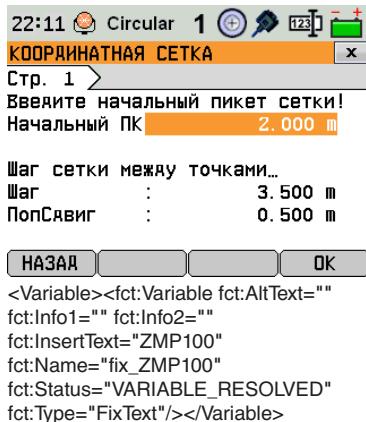


#### Доступ

Нажмите **СеткаСК** в меню **БАЗИСНАЯ ЛИНИЯ**.

## Задание сетки

Задайте начало пикетажа и шаг сетки в направлении вдоль опорной линии и поперек него.



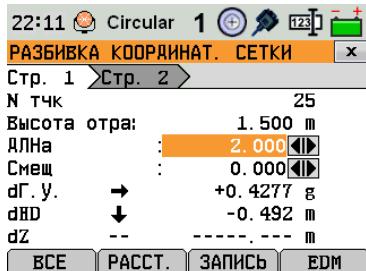
Поле	Описание
Начпикетажа	Расстояние между начальной точкой опорной линии и начальной точкой сетки.
Шаг сетки	Шаг сетки.
Смещение	Смещение относительно опорной линии.

### Следующий шаг

Нажмите **OK**, чтобы перейти в окно **РАЗБИВКА КООРДИНАТ. СЕТКИ**

## РАЗБИВКА КООРДИНАТ. СЕТКИ

Знаки разностей расстояний и углов являются поправками (для их учета требуется применять знак минус). Стрелки указывают направление движения к проектному положению точки.



Поле	Описание
ПК	Пикет точки при разбивке сетки.
Смеш	Величина смещения. Выносимая в натуру точка находится справа от опорной линии.
dГ.У.	Горизонтальное направление с измеренной точкой на проектное положение. Оно считается положительным если тахеометр для наведения на проектное положение точки нужно повернуть вокруг по часовой стрелке
d.H.D	Горизонтальное проложение между измеренной точкой и проектным положением. Имеет знак плюс, если сдвинутая точка находится за только что измеренной точкой.

Поле	Описание
dZ	Превышение между измеренной точкой и проектным положением Имеет знак плюс, если отметка сдвинутой точки выше чем отметка точки измеренной.
Отрезок прямой	Значение шага по сетке Точка выносится вдоль направления с первой на вторую точку опорной линии
dL	Продольное расстояние между измеренной точкой и проектным положением Имеет знак плюс, если проектное положение выносимой в натуре точки находится за только что измеренной точкой.
dПо	Расстояние по перпендикуляру между измеренной точкой и проектным положением имеет знак плюс, если проектное положение выносимой в натуре точки находится правее измеренной точки.

#### Следующий шаг

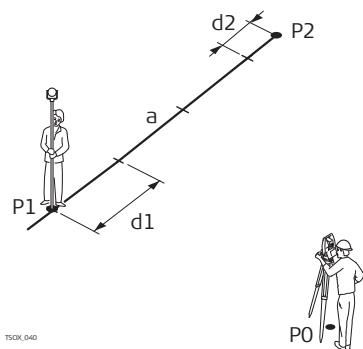
- Либо, нажмите **ВСЕ** для измерения и записи.
- Или нажмите **ESC** для возврата в окно **Введите начальный пикет сетки!** и обратно, нажмите клавишу **НАЗАД** для возврата в окно **БАЗИСНАЯ ЛИНИЯ**.

### 11.9.7 Сегмент линии:

#### Описание

Приложение сегментирование линии вычисляет и отображает ортогональные элементы (**dL**, **dПо**, **dH**) или полярные разности (**dГ.У.**, **dHD**, **dZ**) точек разбивки вдоль линии. Сегментирование может выполняться только на опорной линии - между ее конечными точками.

**Пример разбивки линии на сегменты.**



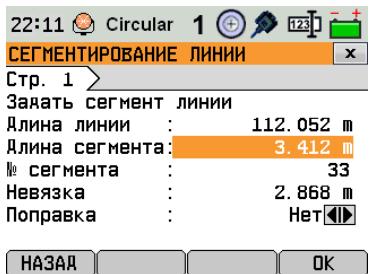
P0	Точка установки инструмента (станция)
P1	Первая точка с известными координатами
P2	Вторая точка с известными координатами
a	Опорная линия
d1	Длина сегмента
d2	Остаток

#### Доступ

Нажмите **Сегмент** в меню **СЕГМЕНТИРОВАНИЕ ЛИНИИ**.

#### Сегментирование

Для работы с этой подпрограммой можно ввести либо длины сегментов, или их количество, а также задать, как именно будет трактоваться длина остатка линии после сегментирования. Этот остаток можно разместить либо в начале либо в конце линии или распределить его равномерно вдоль линии.



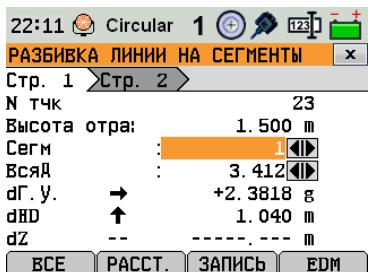
Поле	Описание
Длина линии	Вычисленная длина заданной опорной линии.
Длина сегмента	Длина каждого сегмента. Это значение автоматически обновляется при изменении числа сегментов.
Число сегментов	Количество сегментов. Это значение автоматически обновляется при изменении длины сегмента.
Невязка	Длина отрезка опорной линии, которая остается после задания длины сегмента.
Поправка	Метод распределения остатка.
	Нет Весь остаток будет размещен за последним сегментом
	Поровну Остаток будет поровну распределен по всем сегментам
	В начале Весь остаток будет размещен перед первым сегментом
	НачалКон Остаток будет поровну распределен по всем сегментам

#### Следующий шаг

Нажмите **OK**, чтобы перейти в окно **РАЗБИВКА ЛИНИИ НА СЕГМЕНТЫ**.

#### РАЗБИВКА ЛИНИИ НА СЕГМЕНТЫ

Знаки разностей расстояний и углов являются поправками (для их учета требуется применять знак минус). Стрелки указывают направление движения к проектному положению точки.



Поле	Описание
Сегм	Количество сегментов. Включает и остаточный сегмент при его наличии.
ВсяД	Сумма длин сегментов. Она постоянно наращивается по мере добавления сегментов. Включает и остаточный сегмент при его наличии.

Поле	Описание
dГ.У.	Горизонтальное направление с измеренной точки на проектное положение Оно считается положительным если тахеометр для наведения на проектное положение точки нужно повернуть вокруг по часовой стрелке
dН.Д	Горизонтальное проложение между измеренной точкой и проектным положением Имеет знак плюс, если сдвинутая точка находится за только что измеренной точкой.
dZ	Превышение между измеренной точкой и проектным положением Имеет знак плюс, если отметка сдвинутой точки выше чем отметка точки измеренной.
dL	Продольное расстояние между измеренной точкой и проектным положением Имеет знак плюс, если проектное положение выносимой в натуре точки находится за только что измеренной точкой.
dПо	Расстояние по перпендикуляру между измеренной точкой и проектным положением имеет знак плюс, если проектное положение выносимой в натуре точки находится правее измеренной точки.

## Сообщения

На дисплее могут появляться следующие важные для работы сообщения и предупреждения:

Сообщения	Описание
<b>Базовая линия слишком коротка!</b>	Базовая линия короче 1 см Выберите базовые точки так, чтобы расстояние между ними было более 1 сантиметра.
<b>Ошибка в координатах!</b>	Не заданы координаты точки или введенные координаты некорректны. Проверьте как минимум координаты X и Y.
<b>Идет запись через интерфейс!</b>	Вывод данных устанавливается в меню <b>Интерфейс</b> в меню <b>ОСНОВНЫЕ ПАРАМЕТРЫ</b> . Чтобы правильно задать опорную линию, <b>Вывод данных</b> нужно установить <b>Внутрен. память</b> .

## Следующий шаг

- Либо, нажмите **ВСЕ** для измерения и записи.
- Или нажмите **ESC** для возврата в окно **Задать сегмент линии** и обратно, нажмите клавишу **НАЗАД** для возврата в окно **БАЗИСНАЯ ЛИНИЯ**.
- Можно также нажать на **ESC** для выхода из этого приложения.

## 11.10

### Базисная дуга

#### 11.10.1

##### Общие сведения

## Описание

Приложение Базовая дуга позволяет задавать эту дугу и и выполнять после этого следующие задачи:

- Прод. и попер.сдвиг
- Вынос точек, дуг, хорд и углов

## Доступ

- Выберите раздел **Прогр** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
- Выберите раздел **БАЗДУГА** в окне **ПРОГРАММЫ**
- Выполните необходимые настройки установки. См "5 Приложения - Начало работы".

## Следующий шаг

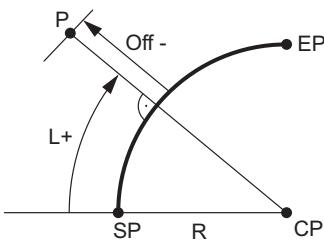
Задание опорной дуги.

## 11.10.2

## Определение опорной дуги

### Описание

Дугу можно задать через центр, начальную точку или через начальную точку, конечную точку и радиус. Эти точки можно определять путем измерений, вводить с клавиатуры, либо выбирать из памяти.



SP	Начальная точка
EP	Конечная точка
CP	Центр
R	Радиус дуги
L	Расстояние по кривой от ее начала
Вык	Расстояние до дуги
л	



Дуги задаются по часовой стрелке и все вычисления выполняются в двух измерениях.

### Доступ

Выберите **Кривая**, а затем укажите метод задания дуги:

- Старт-/Центр кривой
- Старт-/Конец крив./R
- 3 Точки

### Базовая дуга - Измерения на начальную точку

Строка	Описание
НачТочка	Идентификатор начальной точки.
Центр	Идентификатор точки центра.
КонечнТочкат	Идентификатор конечной точки.
Радиус	Радиус дуги.

### Следующий шаг

После задания базовой дуги на дисплее появится окно **БАЗОВАЯ ДУГА**.

### Опорная дуга

БАЗОВАЯ ДУГА - ГЛАВНАЯ	
Нач. точка	P410
Кон. точка	P411
Центр. т.чка	-----
Радиус :	32.000 м
<b>(Новая д.)</b> <b>(ИЗМЕР.)</b> <b>(РАЗБИВКА)</b>	

НОВ	Определение новой базовой дуги.
ИЗМЕР	Подпрограмма Измерпрод. и попер. сдвига
Разбивка	Для осуществления разбивки.

### Следующий шаг

Выберите на клавиатуре **Измерения** или **Разбивка** для перехода к собственно работе

### 11.10.3

### Подпрограмма Измерпрод. и попер сдвига

#### Описание

Эта подпрограмма вычисляет по результатам измерений или по координатам продольные и параллельные смещения и превышения точки над опорной линией.

#### Доступ

Нажмите **Измерения** в меню **Базовая дуга**.

#### Измерить

Строка	Описание
dLine	Вычисленное расстояние вдоль базовой дуги.
dOffset	Вычисленное расстояние перпендикулярно базовой дуге
d.d.Z	Вычисленное превышение относительно отметки начальной точки базовой дуги.

#### Следующий шаг

- Нажмите на **Все** для выполнения измерений и записи,
- Или нажмите >>> **Назад** для возврата в меню **Базовая дуга**.

### 11.10.4

### Разбивка прикладных элементов

#### Описание

Эта подпрограмма вычисляет расхождение между положением измеренной точки и вычисленным ее положением. Подпрограмма Базовая дуга поддерживает четыре способа разбивки:

- |   |   |
|---|---|
| <ul style="list-style-type: none"> <li>Вынос точки</li> <li>Вынос дуги</li> </ul> | <ul style="list-style-type: none"> <li>Вынос хорды</li> <li>Вынос угла</li> </ul> |
|---|---|

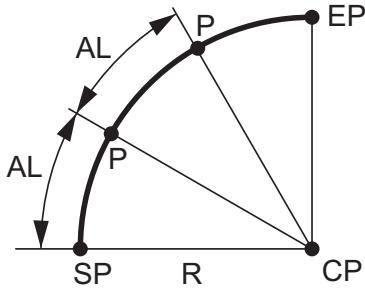
#### Вынос точки

Эта процедура позволяет вынести в натуру проектную точку, задав дугу и смещение от нее.



#### Вынос дуги

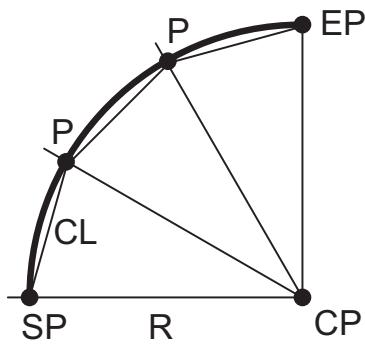
Эта операция позволяет разбить по дуге несколько равноотстоящих точек.



CP	Центр дуги
SP	Начальная точка дуги
EP	Конечная точка дуги
P	Вынос точек(s)
R	Радиус дуги
AL	Длина дуги

#### Вынос хорды

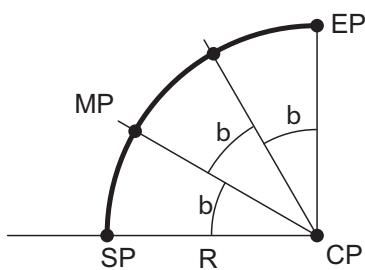
Эта операция позволяет разбить по дуге несколько равноотстоящих хорд.



CP	Центр дуги
SP	Начальная точка дуги
EP	Конечная точка дуги
P	Вынос точек(s)
R	Радиус дуги
CL	Длина хорды

#### Вынос угла

Этот вариант служит для разбивки нескольких точек вдоль дуги по заданным значениям угловых секторов от центра дуги.



CP	Центр дуги
SP	Начальная точка дуги
EP	Конечная точка дуги
MP	Измеренная точка
R	Радиус дуги
b	Центральный угол

#### Доступ

1. Нажмите **ВЫНОС** в меню **БАЗИСНАЯ ДУГА**.
2. Выберите один из указанных методов разбивки:

#### Вынос точки разбивка дуги, хорд или по углам

Введите разбивочные элементы. Нажмите **Пред.Tч/ След.Tч** для переключения между вычисленными точками разбивки.

Поле	Описание
<b>Поправка</b>	Для разбивки кривой: Метод распределения остатка. Если заданная длина сегмента дуги не является кратным числом общей длины дуги, то возникает невязка, которую нужно распределить.
<b>Нет</b>	Невязка будет добавлена к последней секции дуги.
<b>Поровну</b>	Остаток будет поровну распределен по всем сегментам
<b>Начало дуги</b>	Невязка будет добавлена к первой секции дуги.
<b>Начало / Конец:</b>	Половина невязки добавится к первой секции дуги, половина - ко второй.
<b>Длина дуги</b>	Для разбивки кривой: Длина сегмента кривой для разбивки.
<b>Длина хорды</b>	Для разбивки хорды: Длина хорды для разбивки.
<b>Угол</b>	Для разбивки угла: Для выноса по углам: Углы на проектные положения точек с геометрического центра базовой дуги.
<b>Линия</b>	Для разбивки угла, хорды, кривой: Перпендикулярный сдвиг относительно базовой дуги. Это значение вычисляется по длине дуги, длине хорды или по центральному углу, а также с учетом выбранного способа распределения невязки. Для разбивки точки: Перпендикулярный сдвиг относительно базовой дуги.
<b>Смещение</b>	Перпендикулярный сдвиг относительно базовой дуги.

#### Следующий шаг

Нажмите **OK** чтобы перейти в режим измерения.

#### Разбивка опорной дуги

Знаки разностей расстояний и углов являются поправками (для их учета требуется применять знак минус). Стрелки указывают направление движения к проектному положению точки.



След Точка      Добавление новой разбивочной точки.

Строка	Описание
<b>d HA</b>	Горизонтальное направление с измеренной точки на проектное положение Оно считается положительным если тахеометр для наведения на проектное положение точки нужно повернуть вокруг его оси по часовой стрелке
<b>d.H.D</b>	Горизонтальное проложение с измеренной точки на проектное положение Имеет знак плюс, если проектное положение выносимой в натуре точки находится за только что измеренной точкой.
<b>d.d.Z</b>	Превышение между измеренной точкой и проектным положением Имеет знак плюс, если проектная отметка больше чем отметка измеренной точки.

#### Следующий шаг

- Или нажмите >>> **Все**, чтобы выполнить и записать измерения.
- Или нажмите >>> **Назад** для возврата в меню **Базовая дуга**.
- либо на **ESC** для выхода из подпрограммы.

## 11.11

## Строительство

### 11.11.1

### Запуск приложения Строительство

#### Описание

Это приложение используется для работы на строительных площадках. Оно позволяет точно устанавливать инструмент на проектной строительной оси для измерений и выноса в натуру точек относительно этой оси.

#### Доступ

1. Выберите раздел **Прогр** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
2. Выберете раздел **Строит.** в окне **Прогр**
3. Выберете **Настройка EDM**: выполнить настройки EDM. См."5.2 Настройки EDM ".
4. Выберите:
  - **Новая осевая лин.** - чтобы задать новый участок, или
  - **Продолж. осев.лин** - чтобы продолжить в текущем проекте строительного участка (настройка).



Если координаты задавались с помощью **Коорд** и путем измерений на твердые точки, то производится контроль точности с выводом на дисплей вычисленной длины оси, реальной ее длины и расходления между ними.

#### Следующий шаг

После выполнения измерений на начальную и конечную точку на дисплее появится окно **СХЕМА**.

## 11.11.2

## СХЕМА

#### Описание

Это приложение служит для поиска или ввода точек разбивки относительно заданной строительной оси. Выводимая на дисплей схема показывает положение текущей точки установки отражателя по отношению к проектному расположению точки. В нижней части окна показаны проектные координаты и стрелки, указывающие направление к проектному расположению.



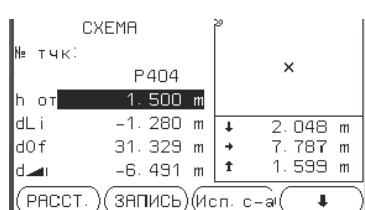
- Следует иметь в виду, что конечные точки оси задаются в использованной последний раз системе координат. По этой причине при новой разбивке эти точки могут выглядеть как имеющие смещения.
- В ходе работы с данной подпрограммой параметры и ориентирование станции будут заменены на вновь вычисленные. Начальной точке будут присвоены нулевые прямоугольные координаты.
- Высотная отметка начальной точки всегда используется как опорная!

#### Доступ

- Откройте окно **Новая строительная ось** из меню Строительство - настройки и выполните изменения на начальную и конечную точки оси,
- либо выберите **Продолжить предыдущую работу** в этом же меню.

#### СХЕМА

Масштаб схемы можно менять для более удобного просмотра. Изменение масштаба может приводить к движению разбивочных точек на дисплее



AsBLT

Переход к режиму исполнительной съемки для проверки положения разбивочных точек относительно строительной оси.

Сдвиг

Ввести значение смещения линии.

Поле	Описание
dВдо	Продольный сдвиг: Имеет знак плюс, если целевая точка находится за только что измеренной точкой.

Поле	Описание
dPop	Перпендикулярный сдвиг: имеет знак плюс, если целевая точка находится правее измеренной точки.
d HG	Смещение по высоте: Имеет знак плюс, если целевая точка находится выше только что измеренной точки.

#### Следующий шаг

- Нажмите на **Исп.с-а** для проверки положения разбивочных точек относительно строительной оси,
- или нажмите **>>> Сдвиг** для ввода параметров сдвига строительной оси.

### 11.11.3

#### Контроль разбивки

##### Описание

В этом окне показаны продольные и поперечные смещения, а также d.d.Z измеренных точек относительно строительной оси. Выводимая на дисплей схема показывает положение текущей точки установки отражателя по отношению к строительной оси.



Высотная отметка начальной точки всегда используется как опорная!

##### Доступ

Нажмите на **AsBLT** в окне **СХЕМА**.

##### СЪЁМКА ОТН. ОСИ

Масштаб схемы можно менять для более удобного просмотра. Изменение масштаба может приводить к движению точек установки инструмента на дисплее



**ВЫНОС**  
**Сдвиг**

Чтобы переключиться в режим Разбивки для разбивки точек.  
Ввести значение смещения линии.

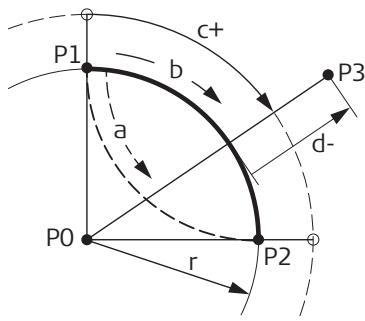
Поле	Описание
<b>dBdo</b>	Продольный сдвиг: Продольное смещение: имеет знак +, если измеренная точка расположена вдоль оси дальше чем начальная точка строительной оси.
<b>dPop</b>	Перпендикулярный сдвиг: Поперечное отклонение: имеет знак +, если измеренная точка находится справа от строительной оси.
<b>dHgt:</b>	вычисленное превышение: Вычисленная разность отметок: имеет знак +, если измеренная точка расположена выше чем начальная точка строительной оси.

### 11.12

#### Дороги 2D

##### Описание

Подпрограмма ТРАССА используется для измерений или выноса в натуру точек дорожных проектов относительно заданных элементов. Таким элементом может быть прямая, дуга или переход. кривая. В качестве данных могут быть пикетаж, шаг разбивки и сдвиги (влево или вправо).

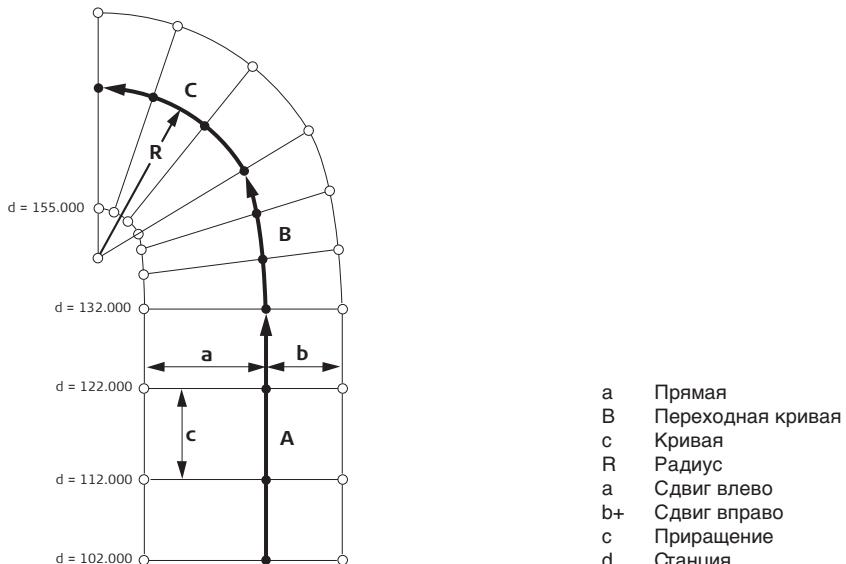


P0	Центр
P1	Начальная точка дуги
P2	Конечная точка
P3	Точка разбивки
a	Против часовой стрелки
b+	По часовой стрелке
c+	Расстояние по кривой от ее начала
d	Сдвиг от кривой по перпендикуляру
C	Радиус дуги

#### Доступ

1. Выберите раздел **Прогр** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
2. Выберите раздел **ТРАССИРОВАНИЕ 2D** в окне **Прогр**
3. Выполните необходимые настройки по указаниям приведенным в главе
4. Выберите тип элемента:
  - Отрезок прямой
  - Кривая
  - Клотоида

#### Компоненты



#### Задание элементов

1. Введите с клавиатуры, измерьте или выберите из памяти начальную и конечную точки.
2. Для задания кривой и переходной кривой доступен экран **Трассирование**.

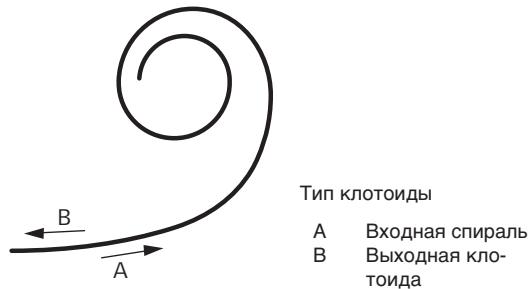


3. Для элементов дуги:

- Задайте радиус и направление дуги (по ЧС или против ЧС).
- Нажмите **OK**.

Для элементов переход. кривой:

- Выберете метод, который будет использоваться: **R/Парам.** или **R/Длина**
- Введите радиус и параметр, либо радиус и длину, в зависимости от выбранного метода.
- Выберите тип и направление переход. кривой.
- Нажмите **OK**.



Тип клотоиды

- A Входная спираль  
B Выходная клотоида

4. Когда элемент задан, появится **ROAD-MAIN**.

#### Способы пикетажа

Введите данные о пикетаже и нажмите на:

- РАЗБИВКА:** для выбора точки и смещения (по центру, вправо, влево), для разбивки и начала измерений. Сдвиг текущей точки от ее проектного положения будет показан на дисплее
- ИЗМЕР.:** для измерения точек или для выбора из памяти, расчетов пикетажа, продольных и поперечных сдвигов от заданного элемента.

#### Введите данные разбивки

Ввод разб. данных!

Станция : 1100.000 м  
Вынос влево: 5.000 м  
Вынос вправ: 4.000 м  
Интервал : 10.000 м  
Н : 0.000 м

**ПРЕД.** **СБРОС** **OK**

#### Следующий шаг

- В меню разбивка нажмите **OK** для начала разбивки
- Или в режиме измерений нажмите **ВСЕ** для измерения и записи данных.

## 11.13

### Дороги 3D

#### 11.13.1

#### Начало работы

##### Описание

Приложение ROAD 3D предназначено для выноса в натуру дорожных проектов, а также для контроля основных элементов дороги, включая уклоны. В этом приложении доступны следующие возможности:

- Разбивка в плане по таким элементам как прямая, дуга и переходная кривая (входные выходные или частичные)
- Вертикальная разбивка по таким элементам как прямая, дуга и квадратическая парабола
- Создание просмотр и удаление элементов выноса проекта в натуре непосредственно на тахеометре
- Использование для вертикальной разбивки проектных высот из файла или ввод отметок вручную
- Системный журнал через Формат данных GGO

#### Методы дорожных 3D-работ

ТРАССИРОВАНИЕ 3D включает в себя следующие подпрограммы:

- |  |  |
|--|--|
| <ul style="list-style-type: none"> <li>• Подпрограмма Проверка</li> <li>• Приложение Разбивка</li> </ul> | <ul style="list-style-type: none"> <li>• Подпрограмма Проверка уклона</li> <li>• Приложение Разбивка Уклона</li> </ul> |
|--|--|

#### Пошаговые операции при работе с ТРАССИРОВАНИЕ 3D

1. Создайте новый проект или загрузите уже существующий.
2. Выберите файлы горизонтальной и/или вертикальной разбивки.
3. Задайте параметры разбивки, контроля и уклонов.
4. Выберите одно из приложений ТРАССИРОВАНИЕ 3D.



- Данные для выноса проектов в натуре должны быть непрерывными, поскольку геометрические разрывы и уравнения пикетажа не поддерживаются системой.
- Файлы горизонтальных створов должны иметь префикс ALN, например, ALN\_HZ\_Axis\_01.gsi. Файлы вертикальных створов должны иметь префикс PRF, например, PRF\_VT\_Axis\_01.gsi. Имя файла не должно содержать более 16 символов.
- Созданные или загруженные файлы проектов дорожного строительства всегда сохраняются в памяти, даже если прикладная программа закрывается нештатным образом
- Профиль ТРАССЫ может быть удален в самом приборе или через GGO Data Exchange Manager.

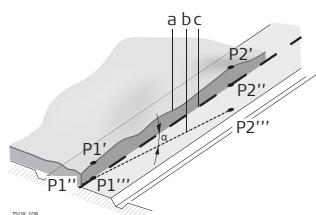
### 11.13.2

#### Базовые термины

##### Элементы дорожных проектов

Проект ТРАССЫ обычно включает горизонтальную проекцию и вертикальный профиль.

Любая проектная точка P1 определяется тремя координатами в заданной системе и по своему расположению может принадлежать к одному из трех типов:



P1'	Положение на существующей поверхности
P1''	Положение вдоль проектной оси
P1'''	Положение на проектной горизонтальной плоскости

Вторая точка P2 определяет:

P1' P2'	Проекция оси трассы на существующую поверхность
P1'' P2''	Вертикальный створ
P1'''	Горизонтальная проектная плоскость
P2'''	Угол между вертикальным и горизонтальным створом
$\alpha$	

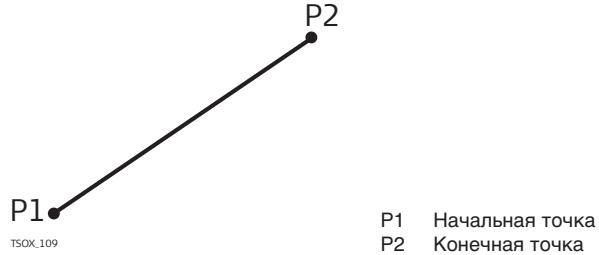
a	Существующая поверхность
b	Горизонтальная проектная плоскость
c	Вертикальный створ

## Горизонтальные геометрические элементы

Программа 3D Road поддерживает ввод с клавиатуры тахеометра следующих элементов для разбивки в плане:

Элемент	Описание
---------	----------

- Прямая      Прямая задается следующими параметрами:  
• Начальная точка (P1) и конечная точка (P2) с известными плановыми координатами.

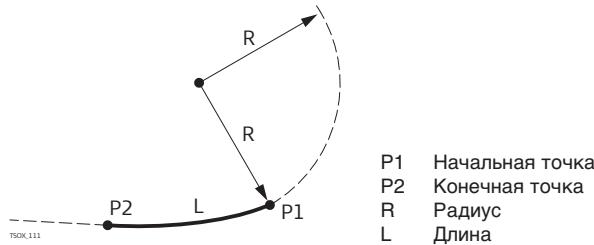


- Кривая      Эта дуга задается следующими параметрами:  
• Начальная точка (P1) и конечная точка (P2) с известными плановыми координатами.  
• Радиус (R).  
• Направление: по часовой стрелке (b) или против часовой стрелки(a).

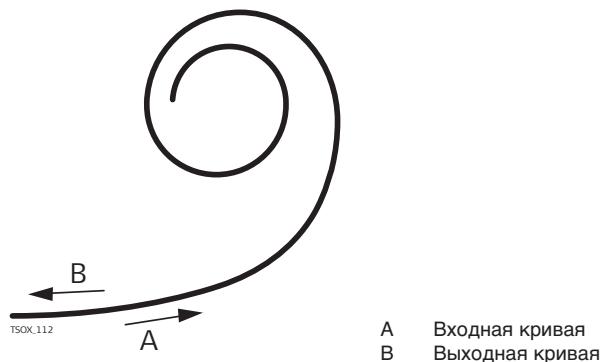


- Переходная кривая/  
Клотоида      Клотоида является переходной кривой, радиус кривизны которой меняется вдоль ее протяжения. Эта кривая определяется следующими параметрами:  
• Начальная точка (P1) и конечная точка (P2) с известными плановыми координатами.  
• Радиус кривизны на начальной точке клотоиды (R)  
• Параметр клотоиды ( $A = \sqrt{L \cdot R}$ ) или ее длина (L).  
• Направление: по часовой стрелке или против часовой стрелки  
• Переход. кривая Тип переходной кривой: Входная или выходная клотоида

Элемент	Описание
---------	----------



- Виды переходных кривых
- Введите вход в переходящую кривую (Переходящая кривая вход = А): Кривая с бесконечным радиусом кривизны в начальной точке и заданным радиусом кривизны в ее конце
  - Введите выход из переходящей кривой (Переходящая кривая выход= В): Кривая с заданным радиусом кривизны в начальной точке и бесконечным радиусом кривизны в ее конце
  - Соединительная\Овальная кривая: Частичная\овоидная кривая: Кривая с заданным радиусом кривизны в ее начале и другим радиусом в ее конце

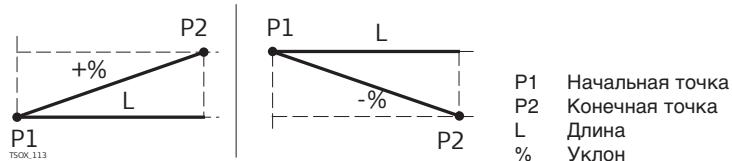


#### Вертикальные геометрические элементы

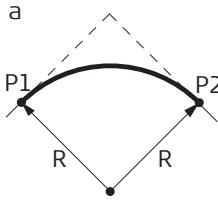
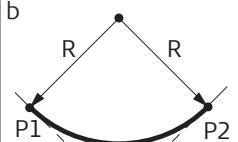
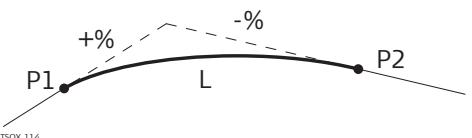
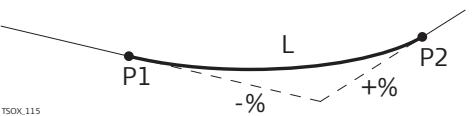
Программа 3D Road поддерживает ввод с клавиатуры тахеометра следующих элементов для разбивки по вертикалам:

Элемент	Описание
---------	----------

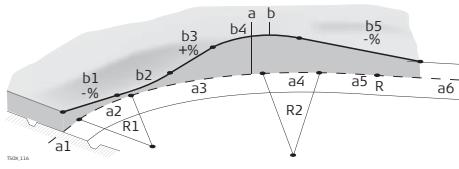
- Прямая
- Прямая задается следующими параметрами:
- Начальный пикетаж и отметка точки P1.
  - Конечный пикетаж и отметка конечной точки P2 или Длина (L) и Уклон (%)



- Переходная кривая
- Эта дуга задается следующими параметрами:
- Начальный пикетаж и отметка точки P1.
  - Конечный пикетаж и отметка конечной точки P2
  - Радиус (R).
  - Тип: выпуклая (гребень) или вогнутая (прогиб)

Элемент	Описание
a	
b	
a b	Выпуклость Вогнутость
P1 P2 R	Начальная точка Конечная точка Радиус
Квадратичная парабола	<p>Выбор варианта с квадратичной параболой обладает тем преимуществом, что устанавливается постоянное изменение уклона и получается более "плавная" кривая. Квадратичная парабола определяется следующими параметрами:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Начальный пикетаж и отметка точки P1.</li> <li>• Конечный пикетаж и отметка конечной точки P2</li> <li>• Параметр, либо Длина (L), уклон входящей прямой (Grade In) и уклон выходящей прямой (Grade Out).</li> </ul>  <p>TSOK_114</p>  <p>TSOK_115</p>
P1 P2 L %	Начальная точка Конечная точка Длина Уклон

#### Комбинация горизонтальных и вертикальных геометрических элементов



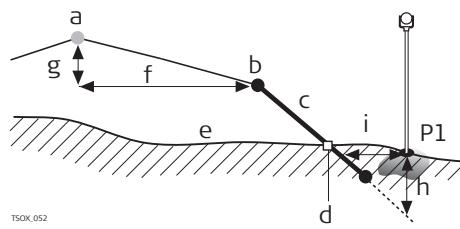
a	= Проектная плоскость (вид сверху)
R1	Радиус 1
R2	Радиус 2
a1	Прямая
a2	Дуга радиуса R1
a3	Частичная кривая с радиусами R1 и R2
a4	Дуга радиуса R2
a5	Переходная кривая на выходе с R2 и R = ∞
a6	Прямая

b	= Разбивка по вертикали (фронтальный вид)
b1	Прямая
b2	Кривая
b3	Прямая
b4	Парабола
b5	Прямая

- Точка касания



Начало и конец пикетажа, а также точки касания (Tangent points) могут различаться для выноса проекта в плане и по высоте



P1	Измеренная точка
a	Горизонтальная проектная плоскость
b	Точка гребня (брюка)
c	Уклон
d	Кювет
e	Существующая поверхность
f	Заданное смещение
g	Заданная разность отметок
h	Выемка при заданном склоне
i	Δ смещение от нулевой точки

**Элементы разбивки уклонов:**

- a **Разбивка в плане** определяется заданными элементами пикетажа.
- b **Точка гребня** определяется заданными значениями правого/левого сдвига и разностью отметок.
- c **Величина уклона.**
- d **Точка кювета** — это точка пересечения проектного откоса и существующей поверхности. Как точка гребня (брюки), так и нулевая точка лежат на откосе
- e **Существующая поверхность** — это земная поверхность до начала строительных работ

Выемка/Насыпь	Описание
Выемка	<p>TSOK_117</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>a Горизонтальная проектная плоскость</li> <li>b Точка гребня (брюка)</li> <li>c Уклон</li> <li>d Кювет</li> <li>e Существующая поверхность</li> </ul>
Насыпь	<p>TSOK_118</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>a Горизонтальная проектная плоскость</li> <li>b Точка гребня (брюка)</li> <li>c Уклон</li> <li>d Кювет</li> <li>e Существующая поверхность</li> </ul>

### 11.13.3

### Создание и загрузка файлов створов

#### Доступ

- Выберите раздел Прогр в окне ГЛАВНОЕ МЕНЮ.
- Выберете раздел ТРАССИРОВАНИЕ 3D в окне Прогр
- Выполните предварительные настройки приложения.

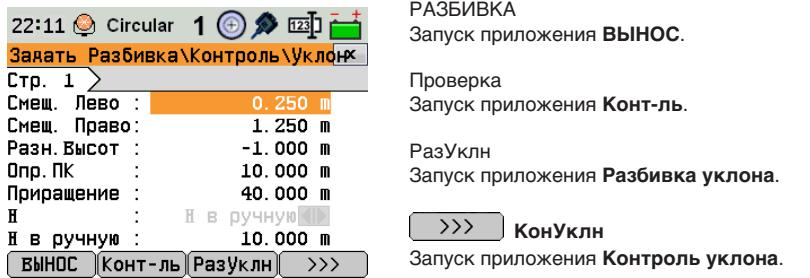
#### Выбор файлов створов

Поле	Описание
Гориз. Проекции	Список имеющихся файлов с горизонтальными проекциями.  Наличие данных для разбивки в плане является обязательным
Верт. профиль	Список имеющихся файлов с вертикальными створами.  Наличие файла вертикальной разбивки обязательным не является. Проектные отметки можно вводить и с клавиатуры.

#### Следующий шаг

- Или нажмите НОВЫЙ, чтобы создать и задать имя новому файлу превышений.
- Или нажмите OK, чтобы выбрать существующий файл превышений и переходите в окно функции Задать Разбивка\Контроль\Уклон.

#### Задать Разбивка\Контроль\Уклон



Поле	Описание
Смеш влево	Сдвиг в плане влево от горизонтального створа.
Смеш вправо	Сдвиг в плане вправо от горизонтального створа.
РазнОтм	Отклонение по вертикали, вниз или вверх, от горизонтального створа.
Опр. Последовательность	Проектные данные для разбивочного пикетажа.
Шаг сетки	Величина, с которой будет наращиваться/уменьшаться проектный пикетаж в приложениях Разбивка и Разбивка склона.
Z	Высота вручную Опорная отметка для расчета высот При выборе этого варианта заданная высотная отметка будет использоваться во всех подпрограммах.
	Расчетная высота В этом варианте для выполнения вертикальной разбивки будет применяться заданная в проектном файле отметка.
Н вручную	Высота используется для Н в ручную

#### Следующий шаг

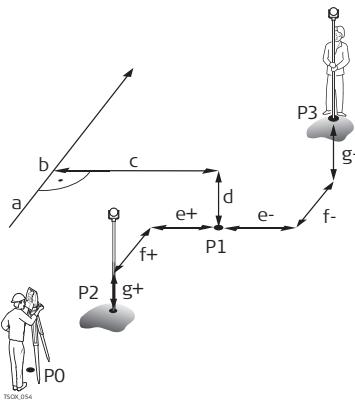
Выберете программную клавишу опции, Вынос, Конт-ль, РазУклн или >>> КонУклн, для перехода к программе

## 11.13.4

## Разбивка

### Описание

Эта подпрограмма используется для разбивки точек относительно заданного створа. Превышения отсчитываются относительно вертикального створа или от введенной вручную отметки.

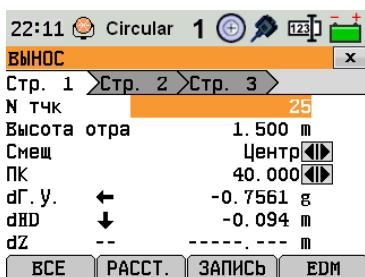


P0	Точка установки инструмента (станция)
P1	Точка визирования
P2	Измеренная точка
P3	Измеренная точка
a	Горизонтальная проектная плоскость
b	Проектный пикетаж
c	Смещение
d	Разность отметок
e+	Δ ПопСдвиг, положительный
e-	Δ ПопСдвиг, отрицательный
f+	Δ Пикетаж, положительный
F	Δ Пикетаж, отрицательный
g+	Δ Высоты, положительная
g:	Δ Высоты, отрицательная

### Доступ

Нажмите **ВЫНОС** в окне **Задать Разбивка\Контроль\Уклон.**

### РАЗБИВКА



Чтобы ввести или найти коды, нажмите **FNC/Избранное** и выберите **КОДЫ**.

Поле	Описание
ПК	Задайте пикетаж для разбивки.
dГ.У.	Угловое смещение: Имеет знак плюс, если проектное положение находится правее измеренной точки.
d.H.D	Смещение в плане: Имеет знак плюс, если проектное положение выносимой в натуру точки находится за только что измеренной точкой.
dZ	Смещение по высоте: Имеет знак плюс, если проектная отметка больше чем отметка измеренной точки.
Δрас	Продольный сдвиг: Имеет знак плюс, если проектное положение выносимой в натуру точки находится за только что измеренной точкой.
dПоп	Перпендикулярный сдвиг: Имеет знак плюс, если проектное положение находится правее измеренной точки.
Зад. Y	Вычисленная координата Y (на восток) разбивочной точки.
Зад. X	Вычисленная координата X (на север) разбивочной точки.
Зад. H	Вычисленная отметка (H) разбивочной точки.

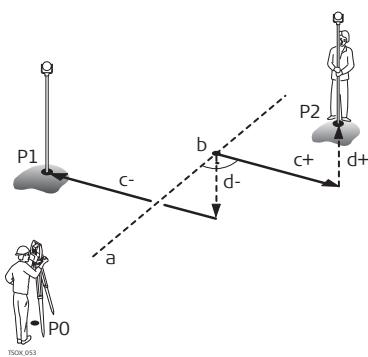
## Следующий шаг

- Либо, нажмите **ВСЕ** для измерения и записи.
- Или нажмите **ESC** для возврата в окно **Задать Разбивка\Контроль\Уклон.**

### 11.13.5 Проверка

#### Описание

Эта подпрограмма используется для исполнительного контроля (as-built checks). Контрольные точки могут измеряться или выбираться из памяти. В результате система выдаст значения пикетажа и смещений в плане а также превышения относительно вертикального створа или введенной вручную высоты.



P0	Точка установки инструмента (станция)
P1	Точка визирования
P2	Точка визирования
a	Горизонтальная проектная плоскость
b	Пикет
c	Сдвиг, плюсовый
c-	Сдвиг, минусовой
d+	Превышение полож.
d-	Превышение отриц.

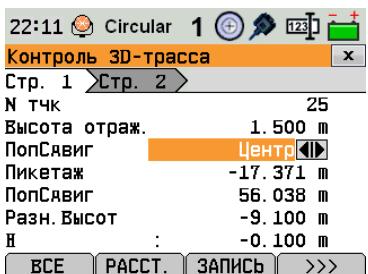


Заданные параметры пикетажа в этой подпрограмме игнорируются.

#### Доступ

Нажмите **Контроль** в окне **Задать Разбивка\Контроль\Уклон.**

#### РАЗБИВКА 3D-ROAD



Поле	Описание
Смещение	Заданное горизонтальное смещение Влево, Вправо или По центру.
Пикетаж	Текущий пикетаж от измеренной точки.
Смещение	Поперечное смещение от створа.
РазнОтм	Разность между отметкой измеренной точки и заданной отметкой.
dY	Вычисленное расхождение координат Y измеренной точки и элемента створа.
dX	Вычисленное расхождение координат X измеренной точки и элемента створа.

## Следующий шаг

- Либо, нажмите **ВСЕ** для измерения и записи.
- Или нажмите **ESC** для возврата в окно **Задать Разбивка\Контроль\Уклон.**

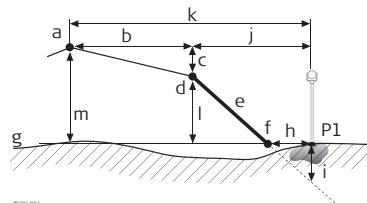
### 11.13.6

### Разбивка уклона

#### Описание

Эта подпрограмма используется для выноса в натуре точки кювета, которая является точкой пересечения заданного склона с существующей поверхностью.

Склон всегда определяется от точки гребня. Если параметр Смещение вправо/влево и превышение не заданы в проектном пикетаже то точка заданного пикетажа будет считаться точкой гребня (Hinge point).

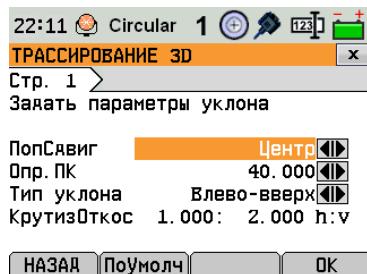


P1	Измеренная точка
a	Горизонтальная проектная плоскость
b	Заданное смещение
c	Заданная разность отметок
d	Точка гребня (брюка)
e	Заданный уклон
f	Кювет
g	Существующая поверхность
h	Δ смещение от нулевой точки
i	Выемка/подсыпка для точки кювета
j	Смещение относительно точки гребня
k	Смещение относительно проектной оси
l	Превышение относительно точки гребня
m	Превышение относительно проектной оси дороги

#### Доступ

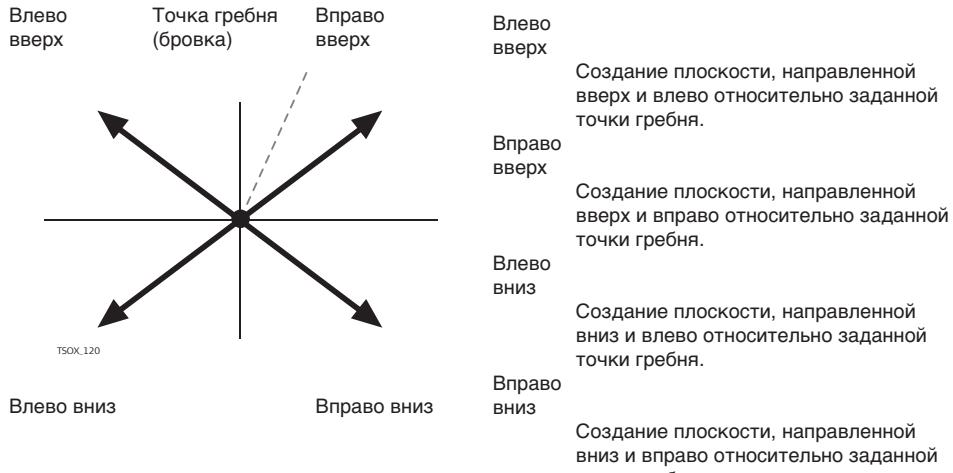
Нажмите **РазУклн** в меню **Задать Разбивка\Контроль\Уклон.**

#### Выбрать Разбивка уклона



Поле	Описание
Смещение	Сдвиг в плане от горизонтального створа для задания точки гребня.
Опрл-жа	Заданный для разбивки пикетаж.
Тип склона	Тип склона. Обратитесь к разделу "Тип склона".
Уклон	Величина уклона. Обратитесь к разделу "Значение уклона".

## Тип склона



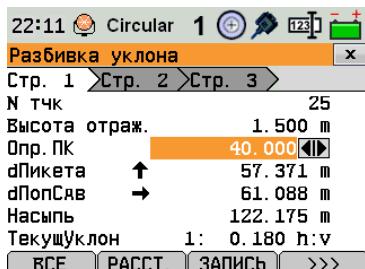
## Значение уклона

Величина уклона. Единицы ввода уклона задаются в меню **ОСНОВНЫЕ ПАРАМЕТРЫ**. См "5.1 Общие установки".

### Следующий шаг

Нажмите **Разбивка уклона** для перехода в окно **Разбивка уклона**.

## Разбивка уклона

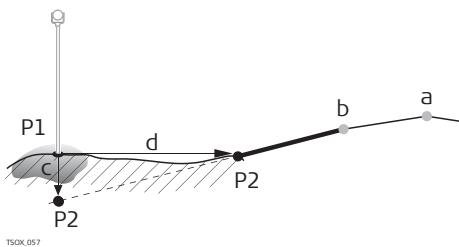


Поле	Описание
Опр.ПК	Проектные данные для разбивочного пикетажа.
dПикета	Разница между проектным и текущим значением пикетажа.
dPopSdv	Расхождение в плане между точкой кювета проектного уклона и текущей измеренной точкой.
Выемка	Расхождение по вертикали между точкой кювета проектного уклона и текущей измеренной точкой. Выемка грунта необходима при положении измеренной точки выше проектной, а насыпь - в противном случае
ТекущУклон	Измеренный уклон между точкой установки отражателя и точкой гребня.
СмТчкИзгб	Измеренное смещение относительно горизонтального створа, включая сдвиг вправо или влево.

Поле	Описание
ΔН ТчкИзгиба	Превышение относительно точки гребня. Это разность между заданной отметкой текущего пикетажа и измеренной отметкой с учетом заданного превышения.
Накл.Расст. - Превыш	Наклонное расстояние от измеренной точки до точки гребня.
Z	Высотная отметка текущей измеренной точки.
ФактПктж	Измеренный пикетаж.
СмешПрофл	Измеренное смещение относительно горизонтального створа, без учета сдвига вправо или влево.
ΔНПрофильт	Превышение относительно проектной оси дороги. Это разность между заданной отметкой текущего пикетажа и измеренной отметкой без учета заданного превышения.
УклнПроф	Наклонное расстояние от измеренной точки до створа.

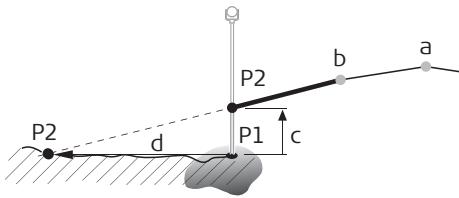
#### Правило знаков

#### Выемка



P1 Измеренная точка  
P2 Кювет  
a Горизонтальная проектная плоскость  
b Точка гребня (бровка)  
c Вырезать  
d Δ смещение от нулевой точки

#### Насыпь



P1 Измеренная точка  
P2 Кювет  
a Горизонтальная проектная плоскость  
b Точка гребня (бровка)  
c Насыпь  
d Δ смещение от нулевой точки

#### Следующий шаг

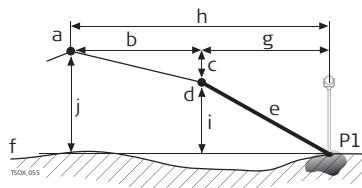
- Либо, нажмите **BCE** для измерения и записи.
- Или нажмите **ESC** для возврата в окно **Задать Разбивка\Контроль\Уклон.**

### 11.13.7

#### Проверка уклона

##### Описание

Эта подпрограмма применяется для исполнительного контроля (as-built checks) и получения информации об уклонах, например на существующей поверхности. Если параметр Смещение вправо/влево и превышение не заданы, то точка будет считаться точкой гребня (Hinge point).



P1	Измеренная точка
a	Горизонтальная проектная плоскость
b	Заданное смещение
c	Заданная разность отметок
d	Точка гребня (бровка)
e	Имеющийся склон
f	Существующая поверхность
g	Смещение относительно точки гребня
h	Смещение относительно проектной оси
i	Превышение относительно точки гребня
j	Превышение относительно проектной оси дороги



Заданные параметры пикетажа в этой подпрограмме игнорируются.

#### Доступ

Нажмите Нажмите КонУклн в меню Задать Разбивка\Контроль\Уклон.

#### Контроль Значения Уклона изгиба



Поле	Описание
Смещение	Заданное горизонтальное смещение Влево, Вправо или По центру.
Пикетаж	Текущий пикетаж от измеренной точки.
СмТчкИзгб	Смещение до бровки. Измеренное смещение относительно горизонтального створа, включая сдвиг вправо или влево.
ΔН ТчкИзгиба	Превышение относительно точки гребня. Это разность между заданной отметкой текущего пикетажа и измеренной отметкой с учетом заданного превышения.
ФактУклин	Измеренная величина уклона между измеренной точкой и точкой гребня.
Накл.Расст - Превыш.	Наклонное расстояние от измеренной точки до точки гребня.
Z	Высотная отметка текущей измеренной точки.
СмешПрофл	Измеренное смещение относительно горизонтального створа, без учета сдвига вправо или влево.

Поле	Описание
ΔН до Профиля	Превышение относительно проектной оси дороги Это разность между заданной отметкой текущего пикетажа и измеренной отметкой без учета заданного превышения.
УклнПроф	Наклонное расстояние от измеренной точки до створа.

#### Следующий шаг

- Либо, нажмите **ВСЕ** для измерения и записи.
- Или нажмите **ESC** для возврата в окно **Задать Разбивка\Контроль\Уклон.**
- Или, продолжайте выбирать **ESC** для выхода из приложения.

### 11.14

#### Ход

##### 11.14.1

#### Общие сведения

##### Описание

Полигонометрия представляет собой программу, которая предназначена для создания сетей опорных точек в тех случаях, когда другие методы топографических съемок или выноса проектов в натуре не могут быть использованы.

Методы, используемые в полигонометрии, включают 2D-трансформацию по Гельмерту, а также алгоритмы компаса и правило теодолита.

##### 2D-трансформация по Гельмерту

Гельмертовская трансформация выполняется по двум опорным точкам. Этими точками должны быть начальная и конечная точки, либо точка замыкания и станция. Параметры сдвига, поворота и масштабирования будут вычислены и использованы при обработке хода.

Если Вы начинаете выполнять измерения прямой задачи без первого ориентирного измерения, автоматически будет применена трансформация Гельмерта.

##### Компаса

Согласно правилу Компаса, координатная невязка будет распределяться пропорционально длинам сторон хода. При этом предполагается, что наибольшие погрешности возникают при больших длинах сторон. Данный метод также предполагает, что уровень точности угловых и линейных измерений примерно одинаков.

##### Теодолита

Координатная невязка будет распределяться с учетом изменений Y и X. Этот метод предполагает, что углы измерялись точнее, чем расстояния.

##### Полигонометрия, пошаговая инструкция

Шаг	Описание
1.	Запустите и сконфигурируйте программу Полигонометрия.
2.	Введите данные о станции.
3.	Выберите начальный метод.
4.	Выполните измерения на заднюю по ходу точку либо перейдите к шагу 5..
5.	Выполните измерения на переднюю по ходу точку.
6.	Измерьте углы нужным числом приемов.
7.	Перенесите инструмент на очередную по ходу станцию.

##### Пункты меню Полигонометрии

- При прокладке хода можно также делать измерения на боковые и контрольные точки, но в уравнивание контрольные точки включаться не будут
- По завершении прокладки хода результаты будут выведены на дисплей и можно будет запустить его уравнивание

**Доступ**

1. Выберите раздел **Прогр** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
  2. Выберете раздел **Полигонометрия** в окне **Прогр**.
  3. Выполните предварительные настройки приложения:
- F1 Выбор проекта:**  
Для каждого проекта может быть задан только один ход. Если в выбранном проекте уже имеется регулируемый или законченный ход, то нужно задать другой проект. Обратитесь к разделу "5 Приложения - Начало работы".
- F2 Установка допусков:**
1. **Использовать допуски:** Да, чтобы включить использование допусков.
  2. Можно задать следующие допуски: расхождение между полученным в результате измерений дирекционным углом на конечную точку привязки и его вычисленным по координатам значением; расхождение между измеренным и известным расстоянием до конечной точки привязки; и расхождения известных и вычисленных координат в плане и по высоте. Если в результатах уравнивания или в наблюдениях на контрольную точку будет обнаружен выход за эти допуски, то на дисплей выводится диалоговое окно с предупреждением об этом.
  3. Нажмите на **Далее** для записи пределов и возвращения в окно **Предвар-Настр.**
4. Выберите **F4 Пуск**, чтобы запустить программу



Do начала работы удалите из памяти ненужные более данные чтобы освободить место для записи новых. Если в памяти окажется недостаточно свободного места, то измерения по ходу и результаты обработки будут некуда записывать! Сообщение об этом выдается, когда в памяти остается менее 10% свободного места.

**Конфигурирование хода**

Поле	Описание
<b>ID хода</b>	Имя нового хода.
Описание	При желании можно дать описание
Оператор	Имя пользователя, который будет прокладывать новый ход.
Метод:	<b>B'F'F"B"</b> Измерения на все точки выполняются при круге лево, затем при круге право в обратном порядке <b>B'B"F"F'</b> Сначала выполняются измерения на заднюю точку при двух кругах (круг лево, затем круг право). Другие точки измеряются в чередующемся порядке кругов. <b>B'F'</b> На все точки измерения выполняются при одном положении круга (круг лево).
Число углов	Число приемов. Ограничено десятью.
<b>Исп.доп.КЛ+КП</b>	Подтверждение использования допуска для измерений, проводимых при двух кругах. Он проверяет допустимость расхождения между этими измерениями. При выходе за установленный допуск на дисплей выдается предупреждение об этом
<b>Доп.КЛ+КП</b>	Значение допустимого расхождения между измерениями при обоих кругах.

**Следующий шаг**

Нажмите **Далее**, чтобы подтвердить конфигурацию и перейти на экран **Выбор-полигоном**.

**Измерения по ходу – Ввод данных о станции**

Поле	Описание
Ид. ID	Идентификатор станции.
hинст	Высота инструмента.

Поле	Описание
Описание	Здесь, при необходимости, можно дать описание станции.



Ход должен обязательно начинаться с твердой точки.

#### Следующий шаг

Нажмите **Далее**, чтобы подтвердить данные о станции и перейти к окну **Выбор-полигоном**

### 11.14.3

#### Выполнение измерений по ходу

##### Доступ

В окне **Выбор-полигоном** выберите наиболее подходящий вариант:

- **F1...без известного ориентирного направления:** Начало хода с точки без известного ориентирного направления.  
Измерения начинаются с наблюдений на переднюю точку.
- **F2...с известным ориентирным направлением:** Начало хода с точки с известным ориентирным направлением
- **F3...с известным дирекционным углом:** Начало хода с учетом дирекционного угла, заданного пользователем

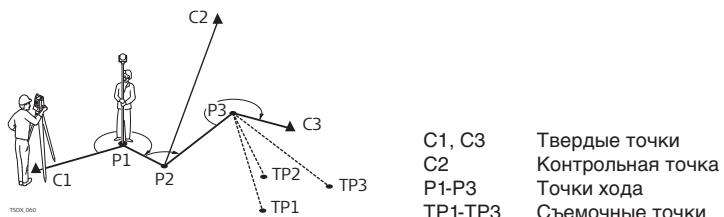
##### Без известной задней точки

##### Начало хода с точки без известного ориентирного направления

- Измерения начинаются без наблюдений с твердой точки начала хода на другую твердую точку,
- а завершаются на другом твердом пункте либо путем измерений на переднюю по ходу твердую точку.

Если координаты первой точки стояния неизвестны, можно запустить программу Установка Станции. По завершении хода (прямой задачи) будет применена трансформация Гельмерта.

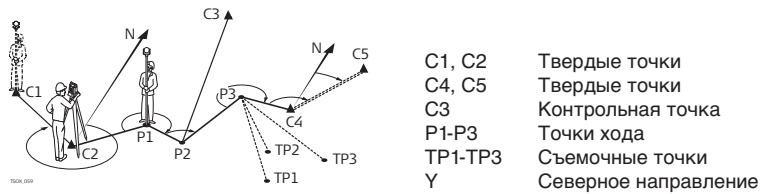
Если ход висячий, все вычисления базируются на ориентирном дирекционном угле



##### С известной задней точкой

##### Начать ход с точки, имеющей опорное ориентирное направление

- Измерения начинаются с наблюдений на твердую точку.
- Завершите прокладку хода на твердой точке и, по возможности, наблюдениями на другой твердый пункт



C1, C2	Твердые точки
C4, C5	Твердые точки
C3	Контрольная точка
P1-P3	Точки хода
TP1-TP3	Съемочные точки
Y	Северное направление

#### Дирекционный угол известен

##### Начать ход с точки, имеющей известный дирекционный угол

- Установите прибор на известной точке наведитесь на известное направление (например, шпиль колокольни) и задайте это направление как опорное. Часто так задают направление на 0.
- Завершайте ход на известной точке или на точке хода (тогда необходимо выполнить измерение на известную точку). Обратитесь к разделу "11.14.5 Завершение хода".

Если используется текущий дирекционный угол (полученный из программы Установка Станции), подтвердите предложенное значение горизонтального угла в окне **Установить горизонтальный угол**.

#### Измерение по ходу — Наведение на заднюю точку!

Поле	Описание
<b>Идентификатор ЗТ</b>	Имя задней по ходу точки.
Примечание	Описание задней точки.
<b>ИдентСт</b>	Идентификатор станции.

##### Следующий шаг

В зависимости от выбранного метода, после измерений на дисплее появится либо окно **Наведение на заднюю точку!**, которое будет оставаться активным для измерений на эту точку при другом круге либо окно **Наведение на переднюю точку!** — для выполнения измерений на переднюю по ходу точку.

#### Измерение по ходу — Наблюдения на переднюю точку!

##### Следующий шаг

В зависимости от выбранного метода, после измерений на дисплее появится либо окно **Наведение на переднюю точку!**, которое будет оставаться активным для измерений на эту точку при другом круге либо окно **Наведение на заднюю точку!** — для выполнения измерений на заднюю по ходу точку.

#### Прерывание приема наблюдений

Для того чтобы прервать наблюдения в приемах, нажмите на **ESC** для закрытия упомянутых выше окон. На дисплее появится окно **Продолжить ...**

#### Продолжить ...

Поле	Описание
F1 Повторить посл. измерение	Повтор последнего измерения на заднюю или переднюю точку. При нажатии на эту кнопку последний результат будет удален из памяти.
F2 Повтор всех изм на станции	Переход в окно наблюдений на самую первую точку. Последние измерения на этой станции будут стерты из памяти.
F3 Выход из Полигонометрии	Возврат в меню <b>Прогр</b> . При этом данный ход остается активным и его проложение можно будет возвиновать позднее. Последние измерения на данной станции будут стерты из памяти.

Поле	Описание
F4 Назад	Возврат в предыдущее окно, где была нажата кнопка <b>ESC</b> .

#### Повторные измерения в приемах

Переключение между окнами наблюдений на заднюю и переднюю точку выполняется системой согласно заданным настройкам измерений несколькими приемами.

Число приемов и положение вертикального круга относительно зрительной трубы индицируются в правом верхнем углу окна. Например 1/l означает что выполняется первый прием при положении круга l.

### 11.14.4

#### Продолжение работы

##### Выполнено заданное число приемов

Когда выполнено заданное число приемов, автоматически отображается окно **Выбор-полигоном**. Контроль точности измерений. Можно включить конкретный прием в обработку или задать его повторение

##### Продвижение по ходу

В окне **Выбор-полигоном** выберите вариант продолжения работы по прокладке хода либо нажмите на **ESC** для переделки последней станции.

Поле	Описание
<b>F1 Боковые точки</b>	<p>Эта возможность позволяет выполнять съемку прилегающей местности в процессе прокладки хода. Измеренные при этом точки записываются в память со специальным флагом системы Полягнометрия. После выполнения уравнивания хода, координаты таких точек будут автоматически обновлены.</p> <p><b>Замкн:</b> для выхода из окна <b>Измерить боковые точки!</b> и возвращения к окну <b>Выбор-полигоном</b>.</p>
<b>F2 Переход на следующую станцию</b>	<p>Перенесите инструмент на очередную по ходу станцию. При этом выключать инструмент необязательно. Если инструмент выключить, а затем включить опять, отобразится сообщение <b>Еще не закончен или не обработан предыдущий ход! Вы действительно хотите начать новый ход? Все предыдущие результаты будут перезаписаны!</b> Выбор варианта <b>Да</b> приведет к открытию окна Полягнометрия для продолжения работы на следующей станции.</p> <p>Начальное окно для следующей станции аналогично окну <b>Ввод данных о станции</b>. Идентификатор прежней передней точки, наблюдавшейся с предыдущей станции автоматически присваивается новой станции.</p> <p>Выполните все измерения на заднюю и переднюю по ходу точки заданным количеством приемов.</p>
<b>F3 Измерения на контрточки</b>	<p>Эти измерения дают возможность регулярно проверять, не выходит ли ход за установленные для него допуски. Контрольные точки в обработку и уравнивание хода не включаются, но все результаты измерений контрольных точек сохраняются в памяти.</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Введите идентификатор контрольной точки и высоту установки отражателя на ней.</li> <li>2. Нажмите <b>Далее</b>, чтобы перейти к следующему окну.</li> <li>3. Выполните измерения на контрольную точку. На дисплее появятся расхождения по всем трем координатам</li> </ol> <p>При выходе за допуски, заданные для Программы Ход на дисплее появится предупреждение об этом</p>

#### Следующий шаг

Для замыкания хода воспользуйтесь вариантом **Замкн** в окне **Наведение на переднюю точку!** после выполнения измерения на заднюю точку, но до выполнения измерения на переднюю точку.

## 11.14.5

### Завершение хода

#### Доступ

Для замыкания хода воспользуйтесь вариантом **Замкн** в окне **Наведение на переднюю точку!** после выполнения измерения на заднюю точку, но до выполнения измерения на переднюю точку.

#### Замыкание хода...

Поле	Описание
<b>F1...с известной конечной станции на известную привяз. точку</b>	<p>Замыкание хода путем измерений с конечной твердой точки на привязочную твердую точку. Этот вариант применим в тех случаях, когда конечная точка хода имеет известные координаты, и замыкание хода производится с нее путем наблюдений на твердый пункт</p> <p> При выборе этого варианта обязательно выполнять измерения расстояний.</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Введите данные по обеим точкам</li> <li>2. Выполните измерения на точку замыкания хода.</li> <li>3. На дисплее появятся результаты вычислений.</li> </ol>
<b>F2...замыкание на известную привяз. точку</b>	<p>Замыкание хода измерениями на твердую точку. Используется при установке инструмента на точке с неизвестными координатами, но при этом координаты точки замыкания хода известны.</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Введите данные о точке</li> <li>2. Выполните измерения на точку замыкания хода.</li> <li>3. На дисплее появятся результаты вычислений.</li> </ol>
<b>F3...Только на известной станции</b>	<p>Завершение хода просто на последней станции. Используется при установке инструмента на точке завершения хода с известными координатами.</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Введите данные о точке</li> <li>2. На дисплее появятся результаты вычислений.</li> </ol>
<b>F4...Висячий ход</b>	<p>Ход будет висячим Последней станции хода при этом не будет</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. На дисплее появятся результаты вычислений.</li> </ol>

#### Следующий шаг

В окне **Замыкание хода...** выберите нужный вариант для перехода в окно **Результаты хода**.

#### Результаты хода

Поле	Описание
<b>ID хода</b>	Имя хода.
Нач. станция	Идентификатор начальной станции.
Кон. станция	Идентификатор конечной станции.
<b>ЧислоСтанц</b>	Число станций в ходе
Общая длина	Общая длина хода.
Точность 1D	Одномерная точность. $1/\left(\frac{\text{Длина хода}}{\text{Невязка высоты}}\right)$
Точность 2D	Двухмерная точность. $1/\left(\frac{\text{Длина хода}}{\text{Линейная невязка}}\right)$
<b>Дл. ошибки</b>	Продольный сдвиг
Угл. невязка	Незамыкание по углам
<b>ДельтаY, ДельтаX, ДельтаШирина</b>	Вычисленные координаты.

## Следующий шаг

Нажмите **Поправки** в окне **Результаты хода**, чтобы вычислить поправки.

### Задайте параметр поправки

Поле	Описание	
<b>ЧислоСтанц</b>	Число станций в ходе	
Угл. невязка	Незамыкание по углам	
<b>Распрневяз.</b>	Условия распределения невязок.	
	 Угловая невязка распределяется поровну.	
	Компас	Для ходов, где точность угловых и линейных измерений сравнительно одинакова.
	<b>Теодолит</b>	Для ходов, где уровень точности угловых измерений выше чем линейных.
<b>Распрневяз.выс</b>	Невязка по высоте может распределяться либо поровну, либо пропорционально длинам сторон, либо не распределяться вообще	
Масштаб	Это значение РРМ, определенное по вычисленному расстоянию между начальной и конечной точкой, разделенное на измеренное расстояние	
Использовать масштабирование	Использовать распределение вычисленной РРМ.	



- В зависимости от количества измеренных точек вычисления могут занимать различное время. Во время вычислений на дисплей выводятся различные сообщения.
- Уравненные точки будут храниться в памяти как твердые но к их идентификатору будет впереди будет добавляться дополнительный символ. Например, точка BS-154.В после уравнивания будет записана как CBS-154.В.
- По завершении уравнивания программа Полигонометрия закроется и произойдет возврат в окно Главное меню.

### Сообщения

На дисплее могут появляться следующие важные для работы сообщения и предупреждения:

Сообщения	Описание
<b>Память почти переполнена! Хотите продолжить?</b>	Это сообщение выводится в том случае когда в памяти остается менее 10% свободного места. До начала работы удалите из памяти не нужные более данные чтобы освободить место для записи новых. Если в памяти окажется недостаточно свободного места, то измерения по ходу и результаты обработки будут некуда записывать!
<b>Данный проект уже содержит уравненный ход. Выберите другой проект!</b>	Для каждого проекта может быть задан только один ход. Следует выбрать другой проект
<b>Еще не закончен или не обработан предыдущий ход! Хотите продолжить?</b>	Последний выход из программы Полигонометрия был выполнен без замыкания хода. Прокладку хода можно продолжать с новой станции, можно оставить ход незаконченным либо начать новый ход с перезаписью всех данных незаконченного хода.
<b>Вы ДЕЙСТВИТЕЛЬНО ХОТИТЕ НАЧАТЬ НОВЫЙ ХОД? Все предыдущие результаты будут перезаписаны!</b>	При утвердительном ответе на этот запрос будет начат новый ход с перезаписью всех данных незаконченного хода.
<b>Переделать последнюю станцию? Предыдущие результаты будут перезаписаны новыми!</b>	При утвердительном ответе на этот запрос произойдет возврат в окно наблюдений на первую точку с предыдущей станции. Последние измерения на этой станции будут стерты из памяти.

Сообщения	Описание
<b>Выйти из программы Полигонометрия? Текущие данные о станции будут потеряны!</b>	Закрытие приложения возвращает в окно Главное меню. Впоследствии можно вернуться к продолжению прокладки хода, но данные о текущей станции будут потеряны.
<b>За пределами допуска!</b>	Превышены заданные допуски измерений. При отрицательном ответе на этот запрос можно заново выполнить вычисления.
<b>Точки хода перевычислены и заново записаны...</b>	Это информационное сообщение выдается по завершении процесса уравнивания.

## 12.1

## Данные

## Доступ

Выберите раздел **Данные** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.

## Управление данными

Меню Управление данными предоставляет доступ ко всем функциям ввода, редактирования, проверки и удаления данных при работе в поле



1 - 6  
Для выбора пункта меню.

Раздел меню	Описание
Проект	Создание просмотр и удаление проектов. Проект представляет собой набор данных различных типов, например, информацию о твердых точках, измерениях и кодах. Проект определяется своим именем и именем пользователя. Система сама присваивает проекту дату и время его создания.
Известные точки	Создание просмотр файлов известных точек и удаление записей из них. Твердые точки определяются, как минимум их номером и координатами.
Наблюдения	Просмотр и удаление файлов измерений. Эти результаты хранятся во встроенной памяти, их поиск можно выполнять по имени точки или путем просмотра списка всех точек проекта.
Библиотека кодов	Создание просмотр, редактирование и удаление кодов. Любой код можно задать описание и до 8 атрибутов длиной до 16 символов.
Форматы	Просмотр и удаление форматных файлов.
Удаление проектов из памяти	Удаление из памяти выбранных проектов, а также твердых точек и результатов измерений из конкретного проекта или из всех проектов.
USB	<p>Просмотр, удаление переименование и создание папок и файлов, хранящихся на USB-накопителе</p> <p>Обратитесь к разделу "12.4 Использование USB-флэшки" и "В Структура директорий".</p>



Очистку памяти отменить невозможно. После подтверждения этой операции все данные будут удалены без возможности восстановления.

## Следующий шаг

- Выберите нужный раздел меню с помощью кнопок 1 — 6, либо
- нажмите на **ESC** для возврата в окно **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.

## 12.2

## Экспорт данных

## Описание

Из внутренней памяти прибора проекты можно экспорттировать. Все эти данные можно экспорттировать с помощью следующих средств:

## Серийный порт RS232

К этому порту можно подключать различные устройства, например, ноутбук. Необходимо наличие GGO Data Exchange Manager или другого ПО для передачи данных



Если подключенное устройство работает слишком медленно, возможна потеря экспортируемых данных. В этом беспротокольном варианте передачи данных инструмент не получает никакой информации о работе подключенного устройства. Это значит, что отсутствует контроль хода передачи данных.

## USB-флэшка

USB-флешка легко вставляется и извлекается из USB порта Для выполнения передачи данных не требуется никакого дополнительного программного обеспечения.

Доступ

1. В Главном меню выберите пункт **Передача**.
  2. Выберите **Экспорт** в меню **ИМПОРТ И ЭКСПОРТ ДАННЫХ**.

## ЭКСПОРТ ДАННЫХ

Поиск	для поиска проектов или форматов в памяти инструмента.
СПИСОК	Список всех проектов и форматов, хранящихся во внутренней памяти.

Поле	Описание
Куда	USB-накопитель или через порт RS232.
Тип данных	Тип данных, который будет передан <b>Интерфейс: Измерения, ТВЕРДЫЕ ТОЧКИ</b> или Измер & Твердые точки. Тип данных, который будет передан <b>USB</b> флеш: Измерения, ТВЕРДЫЕ ТОЧКИ, Измер & Твердые точки, Данные трассы, Коды, Форматы, Конфигурация, Резервная копия.
Выбор проекта	Отображение данных выбранного проекта.

## Экспорт данных: пошаговые операции

1. Нажмите **OK** в меню **Экспорт данных** после того, как настроите свойства экспорта.
  2. Выберите формат данных и нажмите **OK** или **Отправить**.



Формат **ASCII** доступен только для экспорта на USB-накопитель. Через RS232 его отправить невозможно.



Все проекты хранятся в резервной папке на USB-накопителе. Данные будут сохранены как индивидуальные базы данных для каждого проекта, которые потом могут быть импортированы опять. Обратитесь к разделу "12.3 Импорт данных".

Доступные для экспорта  
форматы проектов.

Данные проекта могут быть экспортированы из проекта в виде файлов различных типов. Формат можно определить в диспетчере файлов . Обратитесь к интерактивной справке для получения информации о создании форматных файлов.

### Пример экспорта данных через порт RS232

В разделе настроек **Тип данных Измерения** можно увидеть наборы данных:

11....+00000D19	21.022+16641826	22..022+09635023
31.00+00006649	58..16+00000344	81.00+00003342
82..00-00005736	83..00+00000091	87.10+00001700

GSI-идентификаторы		GSI-ид-ры: Продолж.		
11	≤	Точка	41-49	≤ Коды и атрибуты
21	≤	Гориз. направление	51	≤ ppm и постоянная призмы
22	≤	Вертикальный угол	58	≤ Постоянная призмы
25	≤	Ориентирование	81-83	≤ Y, X, Н целевой точки
31	≤	Наклонное расстояние	84-86	≤ Y, X, Н станции
32	≤	Горизонтальное положение	87	≤ Высота отраж.
33	≤	Разность отметок	88	≤ Высота инструмента

## 12.3

### Импорт данных

#### Описание

Данные могут быть импортированы из внутренней памяти прибора на USB флешку

#### Импортируемые форматы

Импортируемые данные автоматически записываются в папки, предназначенные для файлов с конкретным расширением Для импорта могут использоваться файлы следующих форматов:

Тип данных	Расширение файла	Назначение
DXF	.dxf	Известные точки
GSI	.gsi	Известные точки
Формат	.frt	Форматный файл
Список кодов	.cls	Списки кодов

#### Доступ

1. В **Главном меню** выберите пункт **Передач.**
2. Выберите **Импорт** в меню **ИМПОРТ И ЭКСПОРТ ДАННЫХ**.

## ИМПОРТ ДАННЫХ

### ДАННЫЕ ИМПОРТА

От : USB-флэшка  
До : Тахеометр  
Файл: Отдельный файл

Поле	Описание
От	USB-накопитель
Куда	Прибор
Файл	Один файл

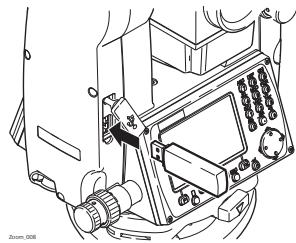
#### Импорт данных: пошаговые операции

1. Нажмите на **OK** в окне **ИМПОРТ ДАННЫХ** для доступа к директориям USB-флэшки.
2. Выберите на USB-флэшке нужный файл или директорию для скачивания и нажмите на **OK**.
3. Для импорта файла задайте его имя и, если нужно, его описание и слои, после чего нажмите на **OK** для запуска скачивания. Если уже существует проект с таким же названием появится сообщение с предложением добавить точки проекта к имеющимся или переименовать проект
4. По завершении процесса импорта файла или папки на дисплее должно появиться сообщение об этом

## 12.4

### Использование USB-флэшки

#### Подключение USB-флэшки



Поднимите заглушку USB-порта на тахеометре

Вставьте флэшку в USB-порт



Перед извлечением USB-флэшки обязательно откройте окно **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.



GeoMax не несет ответственности за потерю данных или иные проблемы, связанные с использованием USB-накопителя.



- Берегите USB-флэшку от влажности и сырости.
- Используйте накопитель только в предназначенном для него температурном режиме
- Страйтесь не подвергать USB-флэшку сильным механическим воздействиям

Несоблюдение этих рекомендаций может привести к потере записанных на флэшке данных и к ее повреждению.

**Описание**

Инструменты могут соединяться с внешними устройствами через Bluetooth. Bluetooth на тахеометре работает только в ведомом режиме. Bluetooth внешнего устройства при этом будет работать в режиме мастера и будет контролировать подключение а также обмен данными.

**Пошаговая установка подключения**

1. Убедитесь, что параметры связи прибора выставлены на **Bluetooth** и **Вкл**. Обратитесь к разделу "5.3 Настройки параметров связи".
2. Включите Bluetooth на внешнем устройстве Дальнейшие действия зависят от типа подключенного устройства Bluetooth и его драйверов. Внимательно прочтите Руководство по эксплуатации применяемого устройства Bluetooth для его конфигурирования и подключения.
3. Прибор отобразится в списке внешнего устройства. Некоторые из таких устройств требуют знания идентификационного номера Bluetooth. По умолчанию, номер Zoom устройства Bluetooth на = 0000 Его можно поменять следующим образом:
  1. Выберите раздел **Настройки** в окне **ГЛАВНОЕ МЕНЮ**.
  2. Выберите **Comm** в меню **МЕНЮ НАСТРОЕК**.
  3. Выберите **BT-код** в окне **ПАРАМЕТРЫ СВЯЗИ**.
  4. Введите новый код Bluetooth в **BT-код**:
  5. Нажмите **OK** для подтверждения нового значения Bluetooth кода.
4. Когда подключение Bluetooth выполняется впервые на экране отобразится информация с указанием имени внешнего устройства и с просьбой подтвердить, что подключение к этому устройству должно быть разрешено.
  1. Нажмите **ДА**, чтобы принять, или
  2. Нажмите **НЕТ**, чтобы отклонить подключение
5. С прибора на внешнее устройство Bluetooth будет передано его название и заводской номер.
6. Дальнейшую работу следует вести с учетом инструкций Руководства по эксплуатации подключенного устройства Bluetooth.

## 13.1

## Общие сведения

## Описание

Все приборы GeoMax разработаны и произведены в соответствии с высочайшими стандартами качества. Однако, резкие перепады температуры, сотрясения и удары способны вызвать изменения юстировок и понизить точность измерений. По этой причине настоятельно рекомендуется периодически выполнять поверки и юстировки. Их можно выполнять в полевых условиях, соблюдая описанные далее процедуры. Эти процедуры сопровождаются подробными инструкциями, которым нужно неукоснительно следовать. Некоторые инструментальные погрешности могут юстироваться механическим путем

## Калибровка электроники

Перечисленные ниже инструментальные погрешности можно поверять и юстировать с помощью электроники:

- Коллимационная ошибка.
- Место нуля и электронный уровень.
- Продольная и поперечная коллимационная погрешность компенсатора



Для проведения этих поверок потребуется проводить измерения при двух кругах, начать которые можно при любом круге

## Механическая калибровка

Механически можно юстировать:

- Круглый уровень инструмента и трегера.
- Лазерный отвес.
- Винты штатива.



Перед выпуском тахеометра инструментальные погрешности определяются и приводятся к нулю в заводских условиях. Как уже отмечалось, значения этих погрешностей изменяются во времени, поэтому настоятельно рекомендуется заново определять их в следующих ситуациях:

- Перед первым использованием тахеометра.
- Перед выполнением работ особо высокой точности.
- После длительной транспортировки.
- После длительных периодов работы или складирования.
- Если окружающая температура и температура, при которой проводилась последняя калибровка, различаются более чем на 10шС.

## 13.2

## Подготовка



До проведения поверок инструментальных погрешностей необходимо тщательно отгоризонтировать тахеометр по электронному уровню. Первым после включения тахеометра на дисплее появляется окно Уровень/Отвес.

Трегер, штатив и место установки должны быть очень устойчивыми и не подвергаться вибрациям и другим внешним воздействиям



Тахеометр нужно защищать от прямых солнечных лучей во избежание его одностороннего нагрева.



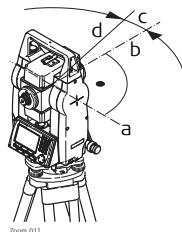
Перед началом поверок необходимо дать тахеометру время на восприятие окружающей температуры. На каждый градус  $^{\circ}\text{C}$  разницы между температурой хранения и текущей температурой требуется около двух минут но на температурную адаптацию должно отводится не менее 15 минут

### 13.3

## Калибровка визирной оси зрительной трубы и места нуля

### Коллимационная ошибка

Коллимационная ошибка представляет собой отклонение от 90 градусов угла между осью вращения трубы и осью визирования. Влияние этой ошибки на результаты измерения горизонтальных углов возрастает с увеличением значения вертикального угла.

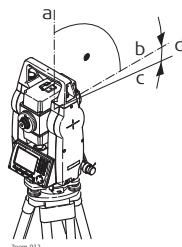


Zoom\_011

- a Ось вращения трубы  
b Перпендикуляр к оси вращения трубы  
c Коллимационная ошибка  
d Визирная ось

### Место нуля вертикального круга

Отсчет по вертикальному кругу должен равняться точно 90ш (100 град) при горизонтальном положении визирной оси. Любые отклонения от этого значения называются местом нуля. Эта погрешность постоянно влияет на результаты измерения вертикальных углов.



Zoom\_012

- a Механическая вертикальная ось инструмента, называемая также его осью вращения  
b Линия, перпендикулярная оси вращения инструмента. 90ш  
c Отсчет по вертикальному кругу расвен 90ш  
d Место нуля вертикального круга

При калибровке места нуля автоматически происходит юстировка электронного уровня



### Доступ

1. В Главном меню выберите пункт Инструм.
2. Выберите раздел Проверки в окне Инструм.
3. Выберите Коллимаци. ошибка или Вертик. индекс.

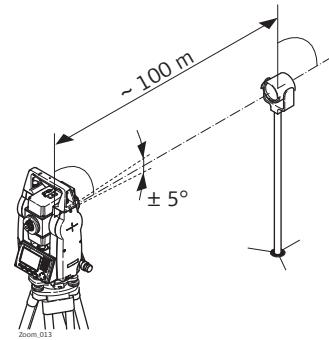


Операции по поверке и юстировке коллимационной ошибки и места нуля, а также условия, в которых они должны проводиться. По этой причине далее они будут описаны только единожды.

### Калибровка, пошаговая инструкция

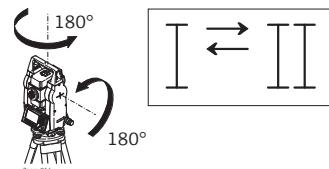
1. Отгоризонтируйте тахеометр по электронному уровню. Обратитесь к разделу "Горизонтизирование инструмента шаг за шагом".

2. Наведите трубу на точку, находящуюся от инструмента на расстоянии порядка 100 метров и не более 5ш от горизонтальной плоскости.



3. Нажмите на **ЗАП** для измерений на выбранную точку.

4. Смените круг и повторите измерения на ту же точку.



Для контроля качества наведения на дисплей будут выводиться разности отсчетов по горизонтальному и вертикальному кругам

5. Нажмите на **ЗАП** для измерений на выбранную точку.

Прежние и вновь полученные значения будут выведены на дисплей.

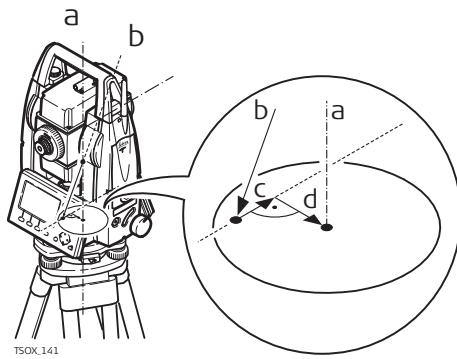
6. Далее:
- Нажмите на **OK** для записи новых значений или
  - на **ESC** для выхода из процесса поверок без сохранения полученных результатов.

#### Предупреждения

На дисплее могут появляться следующие важные для работы сообщения и предупреждения:

Предупреждения	Описание
<b>Неприемлемый для калибровки верт. угол!</b>	Вертикальный угол на точку превышает 5ш или при другом круге этот угол отличается от полученного при первом круге более чем на 5ш. Наведите на точку с точностью не хуже 5ш. Подтвердите получение этого сообщения.
<b>Допуски превы舍ены! Оставлены прежние величины!</b>	Вычисленные значения не отвечают установленным допускам. Прежние значения оставлены без изменения, а измерения нужно повторить. Подтвердите получение этого сообщения.
<b>Неприемлемый для калибровки горизонтальный. угол!</b>	Горизонтальный угол при втором круге отличается более чем на 5ш. Наведите на точку с точностью не хуже 5ш. Подтвердите получение этого сообщения.
<b>Ошибка измерения. Попробуйте снова.</b>	Такое сообщение может появляться в тех случаях, когда, например, тахеометр был неустойчив во время измерений. Повторите процесс измерений. Подтвердите получение этого сообщения.
<b>Превышен предел по времени! Повторите процесс поверки!</b>	Интервал времени между измерениями превышил 15 минут. Повторите процесс измерений. Подтвердите получение этого сообщения.

### Погрешность индекса компенсатора



- a Механическая вертикальная ось инструмента, называемая также его осью вращения.
- b Отвесная линия
- c Продольная составляющая (*l*) погрешности индекса компенсатора
- d Поперечная составляющая (*t*) погрешности индекса компенсатора

Погрешности индекса компенсатора (*l*, *t*) имеют место тогда, когда вертикальная ось прибора и отвесная линия являются параллельными, но нуль-пункт компенсатора и круглого уровня не совпадают. Процедура калибровки обеспечивает электронную настройку точки нуля компенсатора.

Продольная составляющая направлена вдоль зрительной трубы, а поперечная - поперек. Они задают оси компенсатора.

На вертикальные углы влияет продольная составляющая (*l*).

Поперечная составляющая погрешности индекса компенсатора (*t*) подобна погрешности оси зрительной трубы. Влияние этой погрешности на точность измерения горизонтальных углов равна 0 по горизонту и возрастает с увеличением значения вертикального угла.

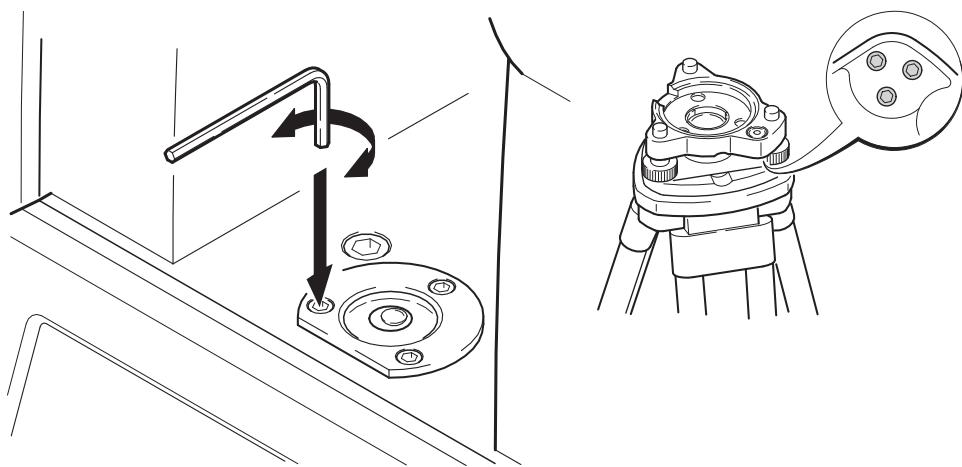
### Доступ

1. В Главном меню выберите пункт **Инструм.**
2. Выберите раздел **Калибр** в окне **Инструм.**
3. Выберите **Комп. ИндОш.**

### Проверки и юстировки

Шаг	Описание
1.	Отгоризонтируйте тахеометр по электронному уровню. См. - "Горизонтирование инструмента шаг за шагом".
2.	Нажать <b>ЗАПИСЬ</b> , чтобы измерить при КЛ Наводиться при этом не надо.
3.	Нажмите ЗАП для проведения измерения в другом круге  Если погрешность больше заданных пределов, процедуру придется повторить. Все измерения первого этапа будут отброшены, осреднение со следующим не произойдет
4.	Измерения на цель. Средние квадратические отклонения. Средние квадратические отклонения вычисляются по второму повторному ходу.

**Калибровка круглого уровня  
шаг за шагом**



- 1 Закрепите трегер на штативе и установите на него тахеометр.
- 2 С помощью подъемных винтов оторизонтируйте инструмент по электронному уровню. Включите инструмент Если в его настройках задана коррекция наклона по одной или двум осям то лазерный отвес включится автоматически, а на дисплее появится окно **Уровень/Отвес**. В других ситуациях нажмите на кнопку **FNC** из этого приложения, которое на данный момент активно и выберите **Уровень/Отвес**.
- 3 Пузырьки круглых уровней тахеометра и трегера должны быть в нуль пункте Если пузырек какого-либо из круглых уровней не находится в нуль пункте то выполните следующее:

**Инструмент:** Если пузырек выходит за пределы круга, с помощью торцевого ключа вращайте юстировочные винты до приведения пузырька в нуль пункт

**Трегер:** Если пузырек выходит за пределы круга, с помощью юстировочных шпилек приведите его в нуль пункт Вращение юстировочных винтов:

- Влево: пузырек будет перемещаться по направлению к юстировочному винту.
  - Вправо: пузырек будет перемещаться по направлению от юстировочного винта.
- 4 Повторяйте шаг 3 до тех пор, пока оба уровня не будут приведены в нуль пункт без необходимости дальнейшей юстировки.

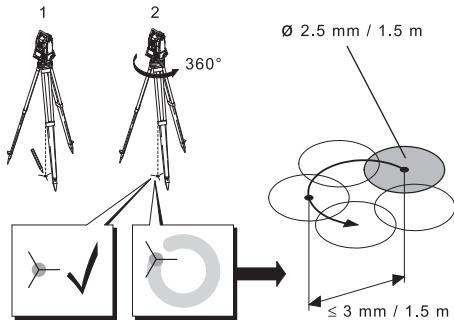


После завершения юстировки винты должны быть плотно затянуты.



Лазерный отвес встроен в ось вращения тахеометра. В нормальных условиях эксплуатации тахеометра не требуется выполнять юстировку лазерного отвеса. Если же по каким-либо причинам у Вас возникнет необходимость его юстировки, то тахеометр следует передать в авторизованный GeoMax сервисный центр.

## Поэтапная поверка лазерного отвеса



- 1 Установите штатив с тахеометром на высоте порядка 1.5 м от земли и отгоризонтируйте его.
- 2 Включите инструмент. Если в его настройках задана коррекция наклона по одной или двум осям то лазерный отвес включится автоматически, а на дисплее появится окно Уровень/Центр. В других ситуациях нажмите на кнопку FNC из того приложения, которое на данный момент активно и выберите Уровень/Центр.

Поверка лазерного отвеса должна проводиться с использованием хорошо освещенного и горизонтально размещенного объекта, например, листа белой бумаги.

- 3 Отметьте положение центра красного лазерного пятна.
- 4 Медленно поверните тахеометр на 360°, следя при этом за смещениями лазерного пятна.

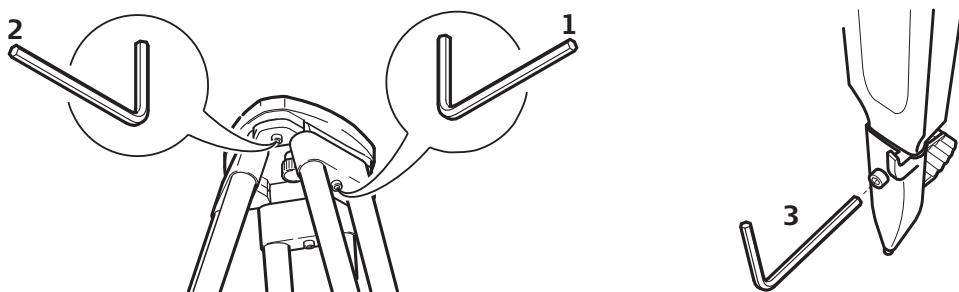
Максимально допустимый диаметр описываемого пятном круга не должен превышать 3мм при высоте инструмента порядка 1.5 м

- 5 Если центр лазерного пятна описывает значительную по диаметру окружность или сдвигается от его начально отмеченного положения более чем на 3 мм то необходимо выполнить юстировку. Обратитесь в ближайший сервисный центр GeoMax. В зависимости от условий освещенности и типа поверхности диаметр лазерной точки может быть различным При высоте инструмента около 1.5 м этот диаметр должен быть около 2.5 мм

## 13.7

### Уход за штативом

#### Уход за штативом



Контакты между металлическими и деревянными частями штатива всегда должны быть плотными.

1. С помощью торцевого ключа слегка затяните винты крепления ножек к головке штатива.
2. Затяните винты головки штатива так, чтобы при его снятии с точки ножки оставались раздвинутыми.
3. Плотно затяните винты ножек штатива.

## 14

# Транспортировка и хранение

### 14.1

## Транспортировка

### Транспортировка в ходе полевых работ

При переноске инструмента в ходе полевых работ обязательно убедитесь в том что он переносится:

- в оригинальном контейнере
- либо на штативе в вертикальном положении.

### Транспортировка в автомобиле

Никогда не перевозите изделие в транспортном средстве без оригинального транспортного контейнера, поскольку оно может быть повреждено ударом и вибрацией. Обязательно используйте для перевозки изделия контейнер, оригинальную или эквивалентную упаковку и надежно зафиксируйте его.

### Транспортировка

При транспортировке по железной дороге на судах или самолетах обязательно используйте полный комплект GeoMax для упаковки и транспортировки, либо аналогичные средства для защиты тахеометра от ударов и вибрации.

### Транспортировка и перевозка аккумуляторов

При транспортировке или перевозке аккумуляторов лицо, ответственное за оборудование должно убедиться, что при этом соблюдаются все национальные и международные требования к таким действиям. Перед транспортировкой оборудования обязательно свяжитесь с представителями компании-перевозчика.

### Проверки и юстировки в поле

Периодически выполнение поверки и юстировки инструмента в поле описанные в Руководстве пользователя, особенно после того, как прибор роняли, не использовали в течение длительного времени или перевозили.

### 14.2

## Хранение

### Прибор

Соблюдайте температурные условия для хранения оборудования, особенно в летнее время при его хранении в автомобиле. За дополнительной информацией о температурных режимах, обратитесь к .

### Юстировки в поле

После длительного хранения перед началом работ необходимо выполнить в поле поверки и юстировки, описанные в данном Руководстве

### Литий-ионные аккумуляторы

- Обратитесь к разделу "Условия окружающей среды" за подробными сведениями о температурных режимах хранения аккумуляторов.
- Перед длительным хранением рекомендуется извлечь аккумулятор из прибора или зарядного устройства.
- Обязательно заряжайте аккумуляторы после длительного хранения.
- Берегите аккумуляторы от влажности и сырости. Влажные аккумуляторы необходимо тщательно протереть перед хранением или эксплуатацией.
- Во избежание саморазряда аккумуляторы рекомендуется хранить в сухом месте при температуре от 0 °C до +30 °C .
- При соблюдении этих условий аккумуляторы с уровнем заряда от 40% до 50%, могут храниться сроком до года. По истечении этого срока аккумуляторы следует полностью перезарядить.

### 14.3

## Чистка и сушка

### Объектив, окуляр и отражатели

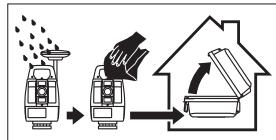
- Сдуйте пыль с линз и отражателей.
- Ни в коем случае не касайтесь оптических деталей руками.
- Для протирки используйте только чистые мягкие и неволокнистые куски ткани. При необходимости можно смачивать их водой или чистым спиртом. Ни в коем случае не применяйте какие-либо другие жидкости, поскольку они могут повредить полимерные компоненты.

**Запотевание призм**

Призмы/отражатели могут запотевать, если их температура ниже чем окружающая температура. При этом может оказаться недостаточным просто протереть их. Положите их в карман на некоторое время, чтобы они восприняли окружающую температуру.

**Влажность**

Высушите изделие транспортный контейнер, пенопластовые вкладыши и дополнительные принадлежности при температуре не выше 40°C / 104°F и произведите их чистку. Извлеките аккумуляторы и высушите аккумуляторный отсек. Не упаковывайте прибор, пока все не будет полностью просушенено. При работе в поле не оставляйте контейнер открытым

**Кабели и штекеры**

Содержите кабели и штекеры в сухом и чистом состоянии. Проверяйте отсутствие пыли и грязи на штекерах соединительных кабелей.

**Пылезащитные колпачки**

Необходимо просушить пылезащитные колпачки перед тем как одеть их.

## Технические характеристики

### 15.1

#### Измерение углов

##### Точность

	Пределы точности угловых измерений Hz, V, ISO 17123-3	Стандартные отклонения		Минимальный отсчет		
		["]	[мгон]	["]	[φ]	[мгон]
1		0,3		1	0.0001	0.1
2		0,6		1	0.0001	0.1
5		1.5		1	0.0001	0.1

##### Характеристики

Измерения абсолютные непрерывные - при двух кругах Обновление каждые 0,1 – 0,3 с

### 15.2

#### Дальномерные измерения на отражатели

##### Диапазон

	Отражатель	Диапазон А		Диапазон В		Диапазон С	
		[м]	[фут]	[м]	[фут]	[м]	[фут]
	Стандартный отражатель	1800	6000	3000	10000	3500	12000
	3 отражателя						
	N5	2300	7500	3000	10000	3500	12000
	A5/A10	2300	7500	4500	14700	5400	17700
	Отражательная пленка 60x 60 мм	150	500	250	800	250	800

Минимальные расстояния: 1.5м

##### Атмосферные условия

Диапазон	Описание
A	Плотная дымка, видимость до 5км; либо сильная освещенность и значительные колебания воздуха
B	Легкая дымка, видимость порядка 20км; либо средняя освещенность, слабые колебания воздуха
C	Пасмурная погода, отсутствие дымки, видимость до 40км; отсутствие колебаний воздуха

##### Точность

Параметры точности указаны для измерений на стандартную призму.

Режим работы EDM	СКО Hz, V, ISO 17123-4	Обычное время измерения [сек]	
		Zoom25	Zoom50
IR-умолч	2мм + 2ppm	2.4	2.4
IR-быстрый	3мм + 2ppm	2.0	1.0
IR-постоянный	3мм + 2ppm	0.33	0.3
Пленка	3мм + 2ppm	2.4	2.4

Препятствия на пути распространения луча, сильные колебания воздуха и движущиеся объекты могут ухудшить указанные выше параметры точности.

#### Характеристики

Принцип:	Фазовые измерения
Тип:	Коаксиальный, красный лазер видимого диапазона
Длина несущей волны:	658нм
Измерительная система:	Zoom25: Фазовый дальномер с частотой 320 МГц Zoom50: Системный анализатор на основе 100 МГц - 150 МГц

#### 15.3

#### Дальномер измерения без отражателей (в безотражательном режиме)

##### Диапазон

N5/A5 (без отражателя)

Полутоновый эталон Kodak	Диапазон D		Диапазон E		Диапазон F	
	[м]	[фут]	[м]	[фут]	[м]	[фут]
Белая сторона, отр.способность 90%	250	820	400	1312	>500	>1640
Серая сторона, отр.способность 18%	100	330	150	490	>250	>820

A10 (без отражателя)

Полутоновый эталон Kodak	Диапазон D		Диапазон E		Диапазон F	
	[м]	[фут]	[м]	[фут]	[м]	[фут]
Белая сторона, отр.способность 90%	600	1970	800	2630	≤1000	≤3280
Серая сторона, отр.способность 18%	300	990	400	1310	≤500	≤1640

Диапазон измерений: 1,5м - 1200м

Вывод на дисплей: до 1200м

##### Атмосферные условия

Диапазон	Описание
D	Ярко освещенные объекты, сильные колебания воздуха
X	Затененный объект
F	В подземных условиях, ночью и в сумерки

##### Точность

Стандартные измерения	по ISO 17123-4	Обычное время измерений [с]	Максимальное время измерений [сек]
0м - 500м	2мм + 2ppm	3 - 6	15
< 500м	4мм + 2ppm	3 - 6	15

Препятствия на пути распространения луча, сильные колебания воздуха и движущиеся объекты могут ухудшить указанные выше параметры точности.

Непрерывное измерение*	Станд. отклонение	Обычное время измерений [сек]	
		Zoom25	Zoom50
Постоянно	5мм + 3пм	1.00	0,25

\* Время измерений и их точность зависят от погодных условий, типа наблюдаемого объекта и общей ситуации при выполнении измерений.

#### Характеристики

Тип:	Коаксиальный, красный лазер видимого диапазона	
Длина несущей волны:	658нм	
Измерительная система:	Zoom25:	Фазовый дальномер с частотой 320 МГц
	Zoom50:	Системный анализатор на основе 100 МГц - 150 МГц

#### Размеры лазерного пятна

Расстояние [м]	Примерные размеры лазерного пятна [мм]
30	7 x 10
50	8 x 20
100	16 x 25

#### 15.4

#### Дальномерные измерения на отражатель ( дальние дистанции)



Этот экран действителен для и .

#### Диапазон

Отражатель	Диапазон А		Диапазон В		Диапазон С	
	[м]	[фут]	[м]	[фут]	[м]	[фут]
Станд.отражатель	2200	7300	7500	24600	>10000	>33000
Отражательная пленка 60мм x 60мм	600	2000	1000	3300	1300	4200

Диапазон измерений: 1000м - 12000м

Вывод на дисплей: до 12 км

#### Атмосферные условия

Диапазон	Описание
A	Плотная дымка, видимость до 5км; либо сильная освещенность и значительные колебания воздуха
B	Легкая дымка, видимость порядка 20км; либо средняя освещенность, слабые колебания воздуха
C	Пасмурная погода, отсутствие дымки, видимость до 40км; отсутствие колебаний воздуха

## Точность

Стандартные измерения	по ISO 17123-4	Обычное время измерений [с]	Максимальное время измерений [сек]
Максимальная дальность	5мм + 2ppm	2,5	12

Препятствия на пути распространения луча, сильные колебания воздуха и движущиеся объекты могут ухудшить указанные выше параметры точности.

## Характеристики

Тип	Описание
Принцип	Фазовые измерения
Тип	Коаксиальный, красный лазер видимого диапазона
Длина несущей волны	658нм
Измерительная система	Базовые значения системного анализатора 100МГц - 150МГц

## 15.5

### Соответствие национальным стандартам

#### Соответствие национальным нормам

- FCC, Часть 15 (применимы в США).
- Настоящим GeoMax AG заявляет что данный тип радиооборудования Zoom25/Zoom50 соответствует положениям Директивы 2014/53/EC и других применимых Директив ЕС. С полным текстом декларации ЕС о соответствии можно ознакомиться на сайте <http://www.geomax-positioning.com/Downloads.htm>.



Оборудование класса 1 согласно Директиве 2014/53/EC на радиооборудование (RED) может выпускаться на рынок и использоваться без каких-либо ограничений во всех странах ЕЭЗ.

- Соответствие нормам других стран, отличающимся от указанных в части 15 норм FCC или Европейской директивы 2014/53/EC, должно быть обеспечено до начала эксплуатации.

#### Частотный диапазон

2402 - 2480 МГц

#### выдаваемое напряжение

Bluetooth: 2.5 мВт

## 15.5.1

### Правила по опасным материалам

#### Правила по опасным материалам

Питание оборудования GeoMax осуществляется литиевыми батареями.

Литиевые батареи в некоторых условиях могут представлять опасность. В определенных условиях, литиевые батареи могут нагреваться и воспламеняться.



Перевозка товаров GeoMax, питающихся от литиевых батарей, средствами авиации, должна осуществляться согласно **Правилам IATA по опасным материалам**.



GeoMax разработала **Руководство** по перевозке продуктов GeoMax и перемещению продуктов GeoMax с литиевыми батареями. Перед транспортировкой оборудования GeoMax, прочтите руководство по перевозке на сайте (<http://www.geomax-positioning.com/dgr>) и убедитесь, что не нарушаете Правила IATA по опасным материалам а также что транспортировка оборудования GeoMax организована правильно.



Поврежденные или дефектные батареи запрещены к перевозке на любом авиатранспортном средстве Перед перевозкой удостоверьтесь в качестве транспортируемых батарей.

**Общие технические данные изделия****Зрительная труба**

Тип	Значение
Увеличение	30крат
Полная апертура объектива	40мм
Фокусировка	1.7м/5.6футы
Угол поля зрения	1ш30'/1.66гон 2,7м на 100м

**Компенсатор**

Четырехосевая компенсация (2-осевой компенсатор наклонов и вводом поправок за коллимационную ошибку и место нуля).

Угловая точность	Точность установки		Диапазон настройки		
	["]	["]	[мgon]	[']	[gon]
1	0.5	0.2	±4	0.07	
2	0.5	0.2	±4	0.07	
5	1.5	0.5	±4	0.07	

**Уровень**

Тип	Значение
Чувствительность круглого уровня	6'/2мм
Разрешение электронного уровня	2"

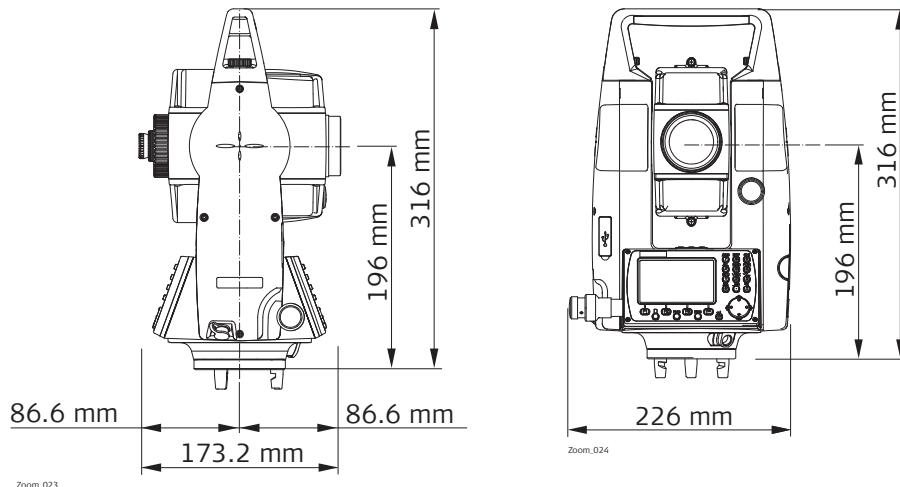
**Средства управления**

Тип	Значение
B&W дисплей:	280 x 160 пикселей, LCD, с подсветкой, 8 строк по 30 символу каждая, подогрев (при темп <-5ш).
Сенсорный цветной дисплей:	320 x 240 пикселей (QVGA), LCD, с подсветкой, 10 строк по 30 символу каждая, подсветка клавиатуры

**Порты тахеометра**

Название	Описание
серийный/USB	6-контактный LEMO-0 для подачи питания, связи и передачи данных. Этот порт расположен в нижней части тахеометра.
порт USB	USB-порт для передачи данных на съемные USB-накопители данных.
Bluetooth	Подключение Bluetooth для связи и обмена данными.

## Габариты прибора



## Масса

Тип	Значение
Приемник:	4,2—4,5 кг (в зависимости от комплектации)
Трекер:	760 г
Аккумуляторная батарея ZBA400:	110 г

## Высота оси вращения трубы

Тип	Значение
Без трекера:	196мм
С трекером:	240 ±5 мм

## Запись

Тип памяти	Количество измерений
Встроенная память	50 000

## Лазерный отвес

Тип	Значение
Тип	Красный лазер видимого диапазона, класс 2
Положение	На оси вращения тахеометра
Точность	Отклонение от отвесной линии:1,5мм (2 сигмы) при высоте инструмента 1,5м
Диаметр лазерного пятна	2,5м при высоте прибора 1,5м

**Питание**

Тип	Значение
Напряжение внешних источников питания через последовательный интерфейс	Номинальное напряжение 12,8 В (пост), диапазон 11,5 — 14 В

**Аккумуляторная батарея ZBA400**

Тип	Значение
Тип	Литий-ионный
Напряжение	7,4 В
Емкость	4,4 Ач
Время работы	около 16 часов Оценки даны для измерений с дискретностью 30 с при температуре 25° С. Если аккумулятор не новый, время работы может отличаться в меньшую сторону.

**Условия окружающей среды****Температура**

Тип	Температура эксплуатации		Температура хранения	
	[°C]	[°F]	[°C]	[°F]
Инструмент	от -20 до +50	от -4 до +122	от -40 до +70	от -40 до +158
Время работы	от -20 до +50	от -4 до +122	от -40 до +70	от -40 до +158

**Защита от влаги, пыли и песка**

Тип	Уровень защиты
Инструмент	IP55 (IEC 60529) Защита от пыли и полная защита от контакта с водой или попадания струй.

**Влажность**

Тип	Уровень защиты
Инструмент	Максимум 95% без конденсации Влияние конденсации влаги успешно устраняется периодической протиркой и просушкой инструмента.

**Автоматически вводимые поправки**

Система автоматически корректирует измерения поправками за влияние следующих факторов:

- Коллимационная ошибка
- Погрешность положения оси вращения трубы
- Кривизна Земли
- Наклон оси вращения инструмента
- Ошибка вертикальной индексации
- Рефракция
- Погрешность индекса компенсатора
- Эксцентриситет

## 15.7

## Пропорциональная поправка

### Учет пропорциональной поправки

При учете пропорциональной поправки все расстояния будут корректироваться в зависимости от их величины.

- Поправка за атмосферу.
- Редукция на средний уровень моря.
- Поправка за проекцию на плоскость.

### Атмосферная поправка

Представленное на дисплее наклонное расстояние может считаться надежным если в него введены поправки ppm (мм/км), рассчитанные с учетом преобладающих во время выполнения измерений атмосферных условий.

В состав поправок за атмосферу входят:

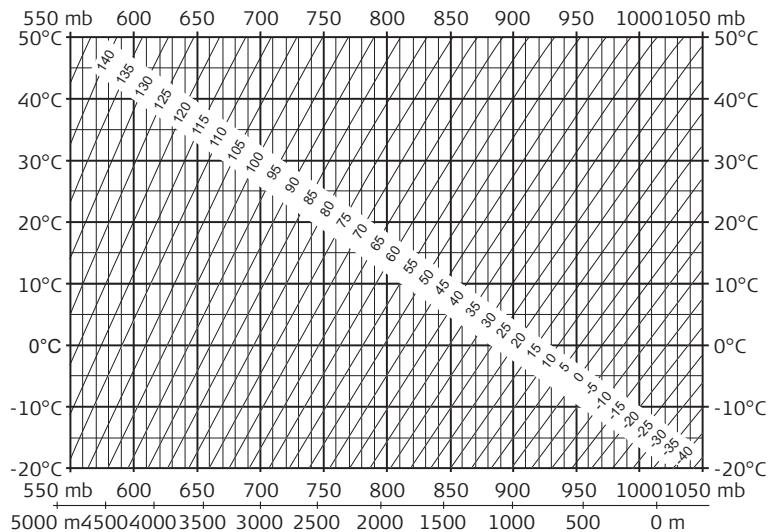
- Поправки за атмосферное давление
- Поправки за температуру воздуха

Для достижения максимальной точности дальномерных измерений атмосферные поправки следует определять так:

- Точность 1 ppm
- Температура должна определяться с точностью не хуже 1шС
- Давление - до 3 милли бар

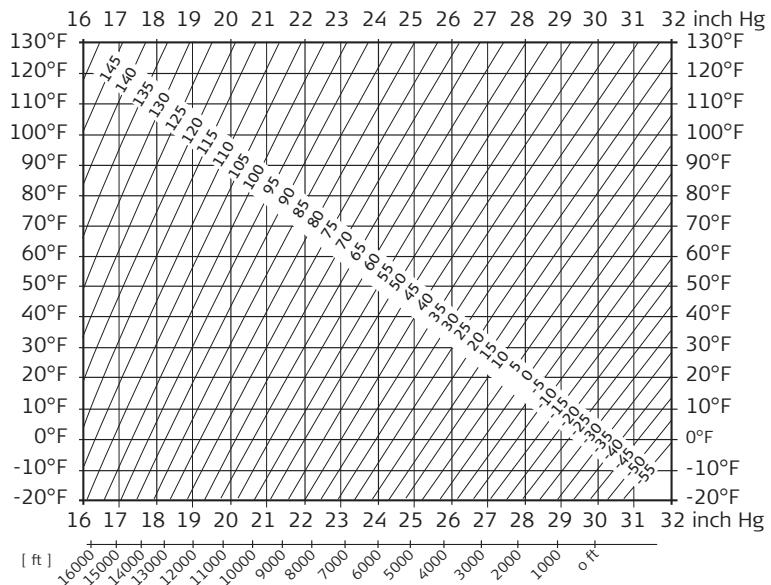
### Атмосферная поправка фС

Атмосферная ppm-поправка при температуре [шС], атмосферном давлении [в милли барах] и высоте [в метрах] при 60 % относительной влажности.



### Атмосферная поправка в фФ

Атмосферная ppm-поправка при температуре [в градусах Фаренгейта], атмосферном давлении [в дюймах ртутного столба] и высоте [в футах] при 60 % относительной влажности.



## 15.8

### Формулы приведения

#### Формулы



Система вычисляет наклонные расстояния, горизонтальные проложения и превышения по следующим формулам: Кривизна Земли ( $1/R$ ) и средний коэффициент рефракции ( $k = 0.13$ ) автоматически учитываются при вычислении горизонтальных проложений и превышений. Вычисленные горизонтальные проложения относятся к высоте станции, но не к высоте отражателя.

#### Наклонное расстояние

$$SD = D_0 \cdot (1 + ppm \cdot 10^{-6}) + p$$

SD      Выведенное на дисплей наклонное расстояние [м]

D0      Нескорректированное расстояние [м]

ppm      Пропорциональная поправка за атмосферу [мм/км]

p Постоянное слагаемое [м]

#### Горизонтальное проложение

$$HD = Y - A \cdot X \cdot Y$$

HD Горизонтальное проложение [м]

$$X = SD * |\sin\zeta|$$

$$Y = SD * \cos\zeta$$

$$A = (1 - k/2)/R = 1.47 * 10^{-7} [\text{m}^{-1}]$$

$\zeta$  = отсчет по вертикальному кругу

k = 0,13 (средний коэффициент рефракции)

6.378 \* 10<sup>6</sup> м (радиус Земли)

#### Разность отметок

$$VD = X + B \cdot Y^2$$

dH Разность отметок [м]

$$X = SD * |\sin\zeta|$$

$$Y = SD * \cos\zeta$$

$$B = (1 - k)/2R = 6.83 * 10^{-8} [\text{m}^{-1}]$$

$\zeta$  = отсчет по вертикальному кругу

k = 0,13 (средний коэффициент рефракции)

6.378 \* 10<sup>6</sup> м (радиус Земли)

---

**Лицензионное соглашение о программном обеспечении**

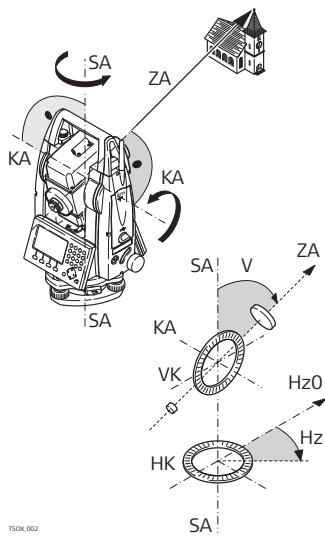
Прибор поставляется с предварительно установленным программным обеспечением (ПО), либо в комплекте с компьютерным носителем на котором данное ПО записано, оно также может быть загружено из Интернета с предварительного разрешения GeoMax. Это программное обеспечение защищено авторскими и другими правами на интеллектуальную собственность, поэтому его использование должно осуществляться в соответствии с лицензионным соглашением между Вами и GeoMax, которое охватывает такие аспекты как рамки действия этого соглашения, гарантии, права на интеллектуальную собственность, ответственность сторон, применимое законодательство и рамки юрисдикции. Внимательно следите за тем чтобы ваша деятельность соответствовала условиям лицензионного соглашения с GeoMax.

Такое соглашение предоставляется вместе со всей продукцией и может быть также загружено на домашней странице GeoMax по адресу: <http://www.geomax-positioning.com> или получено от вашего GeoMax дистрибутора.

Запрещается устанавливать и использовать программное обеспечение без ознакомления и принятия условий лицензионного соглашения с GeoMax. Установка или использование программного обеспечения в других случаях, подразумевает соблюдение условий Лицензионного соглашения. Если Вы не согласны с какими-либо положениями или условиями лицензионного соглашения, то Вы не имеете права загружать и использовать программное обеспечение и обязаны вернуть его поставщику вместе со всей сопровождающей документацией и счетами о его оплате в течение десяти (10) дней со времени покупки для полной компенсации затрат на приобретение программного обеспечения.

---

## Ось инструмента



**ZA** = Ось визирования / Коллимационная ось

Оптическая ось трубы = линия проходящая через центр сетки нитей и центр объектива.

**SA** = Вертикальная ось

Вертикальная ось тахеометра.

**KA** = Ось вращения

Горизонтальная ось вращения зрительной трубы. Этую ось также называют осью Цапфа.

**V** = Вертикальный угол / зенитный угол

**VK** = Вертикальный круг

Этот круг разбит на кодовые деления для отсчетов вертикальных направлений.

**Hz** = Горизонтальное направление

**HK** = Горизонтальный круг

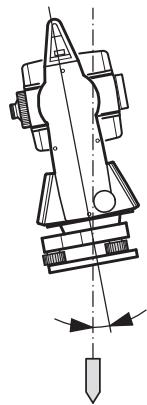
Этот круг разбит на кодовые деления для отсчетов горизонтальных направлений.

## Отвесная линия / компенсатор



Направление действия силы тяжести. Компенсатор приводит ось вращения тахеометра в отвесное положение

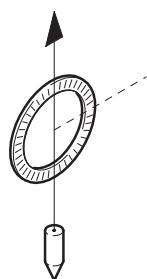
**Наклон вертикальной оси  
(оси вращения)**



Угол между отвесной линией и направлением оси вращения тахеометра.

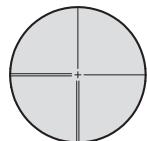
Этот наклон не является инструментальной ошибкой и не устраняется измерениями при обоих кругах. Возможное его влияние на измерение горизонтальных и вертикальных углов исключается работой 2-осевого компенсатора.

**Зенит**



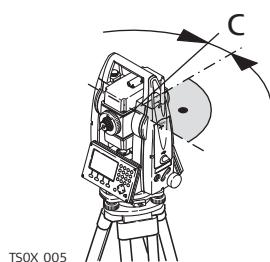
Точка отвесной линии над местом установки тахеометра.

**Сетка нитей**



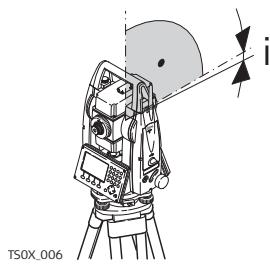
Эта стеклянная пластина с нанесенной на ней сеткой нитей и установленная в зрительной трубе

**Коллимационная ошибка**



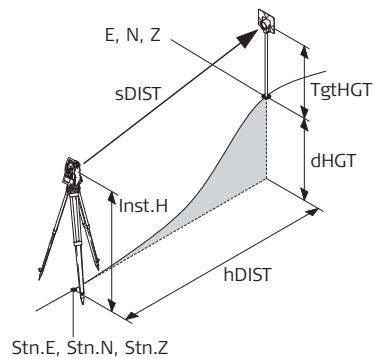
Коллимационная ошибка представляет собой отклонение от 90 градусов угла между осью вращения трубы и осью визирования. Эта погрешность устраняется измерением при обоих кругах.

## Ошибка вертикальной индексации



Отсчет по вертикальному кругу должен равняться точно 90ш(100 гон) при горизонтальном положении визирной оси. Любое отклонение от этого значения называется местом нуля (i).

## Объяснение обозначений



Накл.Расст	Скорректированное за метеоусловия наклонное расстояние между осью вращения и центром отражателя (лазерным пятном)
Гор.Пролож.	Скорректированное за метеоусловия горизонтальное проложение
Прев.	Разность отметок между станцией и измеренной точкой
Высота отраж.	Высота отражателя над землей
Н инстр.	Высота инструмента

Stn.E, Stn.N, Stn.Z Плановые координаты и высота станции  
Y, X, Z Координаты измеренной точки

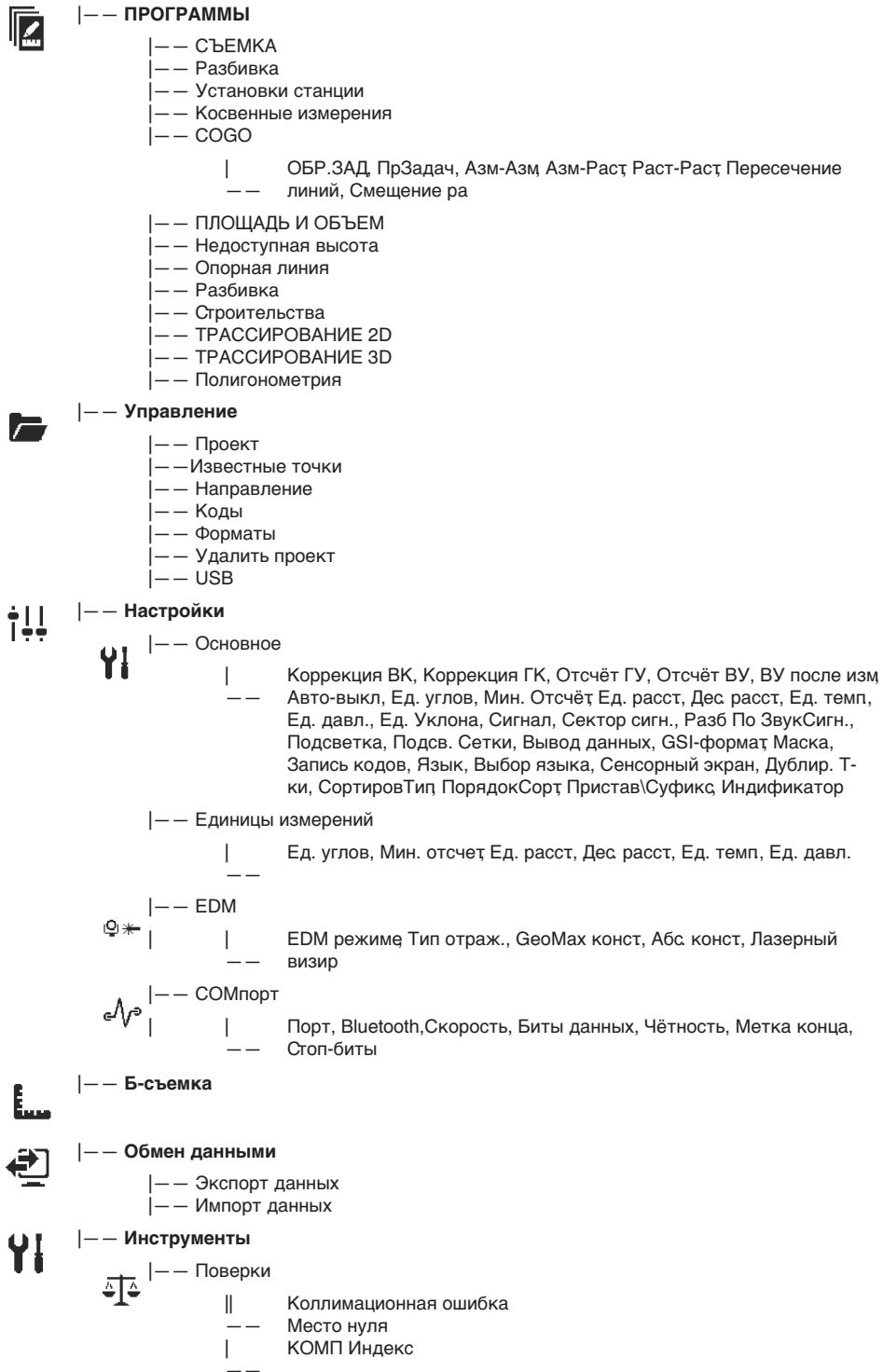
## Приложение А

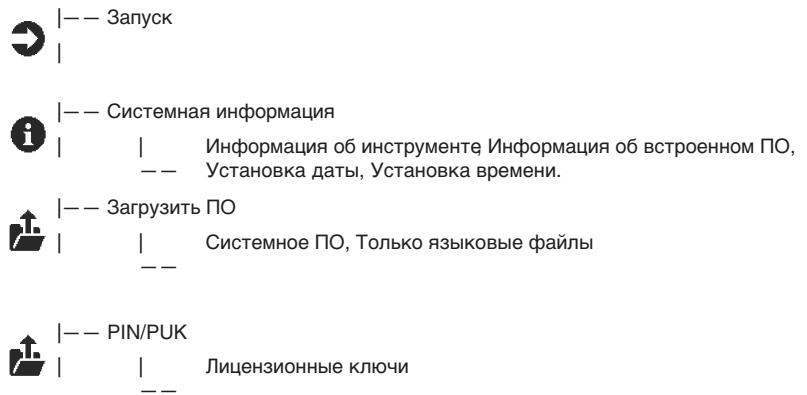
## Структура меню



В зависимости от версии системного ПО состав разделов меню может быть различным

### Структура меню





\* Доступно только для цветного сенсорного экрана

---

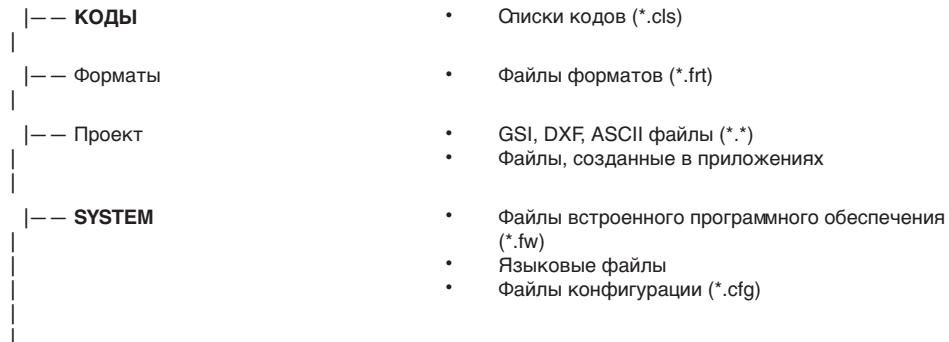
## Приложение В

## Структура директорий

## Описание

На USB-флэшке файлы хранятся в определенных директориях. Приведенная ниже схема представляет используемую по умолчанию структуру директорий.

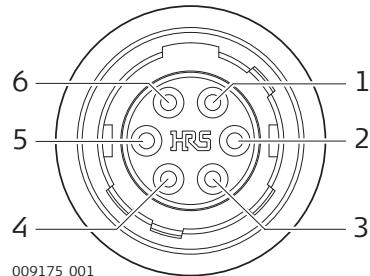
## Структура директорий



## Приложение С

## Схема PIN разъема

Схема PIN разъема



Номер контакта	Название	Функция	Направление
1	GND	Сигнал земля	
2	PWR_IN/ USB_V Bus	Power-In, 10..15V (typical 12V) / USB 5V	ввод
3	TH_Tx	RS232, Передача	выход
4	TH_Rx	RS232, Прием	ввод
5	D_Minus	USB, Signal Low	
6	D_Plus	USB, Signal High	



**866487-1.1.0ru**

Перевод исходного текста (866480-1.1.0en)  
© 2018 GeoMax AG, Виднау, Швейцария

**GEOMAX**

**GeoMax AG**